

ΔΙΑΦΟΡΙΚΟ

1) Έστω  $\vec{f}(x, y, z) = \left( \frac{xy}{z}, \ln(xy) + e^{zx} \right)$

Να βρεθεί το  $d\vec{f}(1, 2, 1)$   $J_{\vec{f}}(1, 2, 1)$

$\vec{f}: A(\subseteq \mathbb{R}^3) \rightarrow \mathbb{R}^2$  άρα  $J_{\vec{f}} \in \mathbb{R}^{2 \times 3}$

•  $f_1(x, y, z) = \frac{xy}{z}$

$\frac{\partial f_1}{\partial x}(x, y, z) = \frac{y}{z}$ ,  $\frac{\partial f_1}{\partial y}(x, y, z) = \frac{x}{z}$ ,

$\frac{\partial f_1}{\partial z}(x, y, z) = -\frac{xy}{z^2}$  συνεπώς στον  $\mathbb{R}^3 \Rightarrow$

$\exists d f_1(1, 2, 1) \underbrace{(h_1, h_2, h_3)}_{\vec{h}} =$

$= h_1 \frac{\partial f_1}{\partial x}(1, 2, 1) + h_2 \frac{\partial f_1}{\partial y}(1, 2, 1) + h_3 \frac{\partial f_1}{\partial z}(1, 2, 1) =$

$= 2h_1 + h_2 - 2h_3$

•  $f_2(x, y, z) = \ln(xy) + e^{zx}$

$\frac{\partial f_2}{\partial x}(x, y, z) = \frac{1}{x} + ze^{zx}$ ,  $\frac{\partial f_2}{\partial y}(x, y, z) = \frac{1}{y}$

$\frac{\partial f_2}{\partial z}(x, y, z) = xe^{zx}$  συνεπώς στον  $\mathbb{R}^3 \Rightarrow$

$$\Rightarrow \exists \text{ το } df_2(1,2,1)(h_1, h_2, h_3) =$$

$$= h_1(1+e) + \frac{1}{2}h_2 + eh_3$$

$$d\vec{f}(1,2,1)(h_1, h_2, h_3) = (2h_1 + h_2 - 2h_3, (1+e)h_1 + \frac{1}{2}h_2 + eh_3)$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 1+e & \frac{1}{2} & e \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{pmatrix}$$

και  $J_{\vec{f}}(1,2,1) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 1+e & \frac{1}{2} & e \end{pmatrix}$

Πότε μια συνάρτηση δεν είναι διαφορίσιμη σε ένα σημείο του πεδίου ορισμού της;

$$2) f(x,y) = \begin{cases} \frac{x^3}{x^2+y^2} & , (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & , (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

(3)

Υπόδειξη να διασπείνωμε με  $f$  στο  $(0,0)$ ;

Λύση:

$$\nabla f(0,0) = \left( \frac{\partial f}{\partial x}(0,0), \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) \right) = (1,0), \text{ εφόσον}$$

$$\left. \frac{\partial f}{\partial x}(x,0) \right|_{x=0} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0+h,0) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h}{h} = 1,$$

$$\left. \frac{\partial f}{\partial y}(0,y) \right|_{y=0} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0,0+h) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} 0 = 0.$$

$$\boxed{\exists df(\vec{p}) \Leftrightarrow \lim_{\vec{h} \rightarrow \vec{0}} \frac{f(\vec{p}+\vec{h}) - f(\vec{p}) - \nabla f(\vec{p}) \cdot \vec{h}}{\|\vec{h}\|} = 0}$$

$$\lim_{\vec{h} \rightarrow (0,0)} \frac{f(0+h_1, 0+h_2) - f(0,0) - \nabla f(0,0)(h_1, h_2)}{\|\vec{h}\|} =$$

$$= \lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)} \frac{\frac{h_1^3}{h_1^2+h_2^2} - h_1}{\sqrt{h_1^2+h_2^2}} =$$

$$= \lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)} \frac{-h_1 h_2^2}{(h_1^2+h_2^2)^{3/2}}$$

Παραμύστε ότι εάν θέσετε

$$h_1 = h_2 = h > 0$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{-h^3}{(2h^2)^{3/2}} = \lim_{h \rightarrow 0} \left( -\frac{h^3}{2^{3/2} |h|^3} \right) = -\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{2\sqrt{2}} = -\frac{1}{2\sqrt{2}} \neq 0.$$

Άρα δεν είναι μυσίβ, ουθενώς η f δεν είναι διαφορίση στο (0,0).

Προσοχή το όριο πρέπει να υπάρχει!!

$$3) f(x,y) = \begin{cases} \frac{x^2 y}{\sqrt{x^2+y^2}} + 2x, & (x,y) \neq (0,0) \\ 0, & (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

Είναι διαφορίση στο (0,0);

Λύση:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \left. \frac{\partial f}{\partial x}(x,0) \right|_{x=0} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0+h,0) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{2h}{h} = 2$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = \left. \frac{\partial f}{\partial y}(0,y) \right|_{y=0} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0,0+h) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0}{h} = 0$$

$$\lim_{\vec{h} \rightarrow (0,0)} \frac{f(0+h_1, 0+h_2) - f(0,0) - \nabla f(0,0)(h_1, h_2)}{\|(h_1, h_2)\|} =$$

$$= \lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)} \frac{\frac{h_1^2 h_2}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} + 2h_1 - (2h_1 + 0h_2)}{\|(h_1, h_2)\|} =$$

$$= \lim_{(h_1, h_2) \rightarrow (0,0)} \frac{h_1^2 h_2}{\|(h_1, h_2)\|^2} = 0, \text{ since}$$

$$\left| \frac{h_1^2 h_2}{\|(h_1, h_2)\|^2} \right| = \frac{|h_1|^2 |h_2|}{\|(h_1, h_2)\|^2} \leq \frac{\|(h_1, h_2)\|^3}{\|(h_1, h_2)\|^2} =$$

$$= \|(h_1, h_2)\| \rightarrow 0$$

when  $h_1, h_2 \rightarrow 0$ .

Αρα  $\exists df(0,0)(h_1, h_2) = 2h_1 + 0h_2$

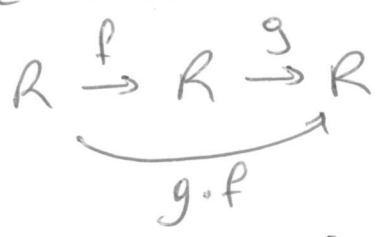
Είναι σφαιρικά  $f$  στο  $\vec{p} = \vec{0}$ ;

Ναι, αφού συνιστάται, το αντίστοιχο γεγονός δεν ισχύει!

$\exists df(\vec{p}) \Rightarrow f$  σφαιρικά στο  $\vec{p}$

Κανόνες Αλυσίδας για το Σύνθετο:

Γνωρίζουμε ότι:



$(g \circ f)(x) = g(f(x))$  και αν

$f, g$  απλές τότε  $(g \circ f)'(x) = g'(f(x)) \cdot f'(x)$

- Αν  $f: A(\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}^m$  διαφ. στο  $\vec{x} \in A$ ,  $f(A) \subseteq B$  και  $g: B \rightarrow \mathbb{R}^l$  διαφ. στο  $f(\vec{x})$  τότε:  $g \circ f: A \rightarrow \mathbb{R}^l$  διαφ. στο  $\vec{x}$  με

$D(g \circ f)_{\vec{x}} = Dg_{f(\vec{x})} \circ Df_{\vec{x}}$

- Αν  $\mathbb{R}^n \xrightarrow{\vec{f}} \mathbb{R}^m \xrightarrow{\vec{g}} \mathbb{R}^l$   
 $\vec{h} = \vec{g} \circ \vec{f}$  τότε  $J_{\vec{h}} \in \mathbb{R}^{l \times n}$

όπου  $\vec{h}(x_1, x_2, \dots, x_n) =$

$$= (h_1(x_1, x_2, \dots, x_n), h_2(x_1, x_2, \dots, x_n), \dots, h_l(x_1, x_2, \dots, x_n))$$

Αντικαθίστουμε

$$J_{\vec{h}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial h_1}{\partial t_1} & \frac{\partial h_1}{\partial t_2} & \dots & \frac{\partial h_1}{\partial t_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial h_l}{\partial t_1} & \frac{\partial h_l}{\partial t_2} & \dots & \frac{\partial h_l}{\partial t_n} \end{pmatrix} \vec{t}_0$$

Όπως  $\vec{h} = \vec{g} \circ \vec{f}$  να και

$\vec{g}$  da είναι ένας  $l \times m$  πίνακας,  
 $\vec{f}$  da είναι ένας  $m \times n$  πίνακας

$$J_{\vec{g}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x_1} & \frac{\partial g_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial x_m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial g_l}{\partial x_1} & \frac{\partial g_l}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial g_l}{\partial x_m} \end{pmatrix} \vec{f}(\vec{t}_0)$$

$$J_{\vec{f}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial t_1} & \frac{\partial f_1}{\partial t_2} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial t_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial t_1} & \frac{\partial f_m}{\partial t_2} & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial t_n} \end{pmatrix} \vec{t}_0$$

λογικά  $J(\vec{g} \circ \vec{f})_{\vec{t}_0} = J(\vec{g})_{\vec{f}(\vec{t}_0)} \cdot J_{\vec{f}}_{\vec{t}_0}$

Αντικαθιστώντας το στοιχείο  $J_{h_{ij}}$  προκύπτει ως γιν.  $i$ -σπονδής του  $1^{ου}$  επί  $j$ -σπονδής του  $2^{ου}$  πίνακα.

$$\frac{\partial h_i}{\partial t_j} = \frac{\partial g_i}{\partial x_1} \frac{\partial t_1}{\partial t_j} + \frac{\partial g_i}{\partial x_2} \frac{\partial t_2}{\partial t_j} + \dots + \frac{\partial g_i}{\partial x_m} \frac{\partial t_m}{\partial t_j}$$

για  $i = 1, \dots, l$  και  $j = 1, \dots, n$ .

H j-οστή του  $\vec{J}_{\vec{h}}$  είναι

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial h_1}{\partial t_j} \\ \frac{\partial h_2}{\partial t_j} \\ \vdots \\ \frac{\partial h_l}{\partial t_j} \end{pmatrix}_{\vec{t}_0} = \frac{\partial h}{\partial t_j} \Big|_{\vec{t}_0}$$

Άρα  $\vec{J}_{\vec{h}}|_{\vec{t}_0} = \left( \frac{\partial h}{\partial t_1} \Big|_{\vec{t}_0}, \frac{\partial h}{\partial t_2} \Big|_{\vec{t}_0}, \dots, \frac{\partial h}{\partial t_n} \Big|_{\vec{t}_0} \right) =$   
 Διασπαρμένη ποσότητα του Jacobi

$$= \boxed{\nabla_{\vec{t}_0} \vec{h}}, \text{ δηλαδή}$$

$$(D\vec{h})_{\vec{t}_0}(\vec{s}) = (\nabla_{\vec{t}_0} \vec{h}) \cdot \vec{s} \quad : \text{Εσωτ. γινόμενο}$$



Άσκηση: Υπολογιστε την παράγωγο

$$(\vec{f} \circ \vec{\varphi})'(1,1)$$

$$\mathbb{R}^2 \xrightarrow{\vec{\varphi}} \mathbb{R}^3 \xrightarrow{\vec{f}} \mathbb{R}^3, \quad \vec{\varphi}(u,v) = (u+2v, uv, u^2v)$$

$$\vec{h} = \vec{f} \circ \vec{\varphi}$$

$$\vec{f}(x,y,z) = (x^2+y, yz, x^2z)$$

$$\begin{aligned} (\vec{f} \circ \vec{\varphi})'(1,1) &= \nabla_{(3,2)} \vec{h} = \nabla \cdot \vec{f}_{\vec{\varphi}(1,1)} \cdot \nabla \vec{\varphi}_{(1,1)} = \\ &= J_{\vec{f}_{\vec{\varphi}(1,1)}} \cdot J_{\vec{\varphi}_{(1,1)}} \end{aligned}$$

$$J_{\vec{\varphi}} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ v & u \\ 2u & 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{\varphi}(1,1) = (3, 1, 2)$$

$$J_{\vec{f}} = \begin{pmatrix} 2x & 1 & 0 \\ 0 & z & y \\ 2xz & 0 & x^2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} (\vec{f} \circ \vec{\varphi})'(1,1) &= J_{\vec{f}_{(3,1,2)}} \cdot J_{\vec{\varphi}_{(1,1)}} = \\ &= \begin{pmatrix} 6 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 12 & 0 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 13 \\ 4 & 3 \\ 30 & 33 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 2} \end{aligned}$$