



dscal
DIGITAL SYSTEMS & COMPUTER ARCHITECTURE LABORATORY

Εργαστήριο Λογικής Σχεδίασης

5^ο Εργαστηριακό Μάθημα

Βασιλόπουλος Διονύσης

Ε.Δι.Π. Τμήματος Πληροφορικής & Τηλεπικοινωνιών - ΕΚΠΑ

5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Counter with Load

Θα υλοποιήσετε ένα counter (4 bit) που είτε θα αυξάνει είτε θα μειώνει την τιμή του κατά 1μ ανά 1 δευτερόλεπτο, θα έχει ασύγχρονο reset και θα μπορεί να κάνει «**φόρτωση**». Η αλλαγή της τιμής του counter θα γίνεται με βάση το clock της κάρτας.

Η τιμή του counter θα φαίνεται σε led της κάρτας.

Κοιτάτε την εκφώνηση της άσκησης

5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Καθορισμός Οντότητας

Καθορισμός Εισόδων/Εξόδων

5 σήματα Εισόδου και 1 Εξόδου

8 bit Εισόδου και 4 bit Εξόδου

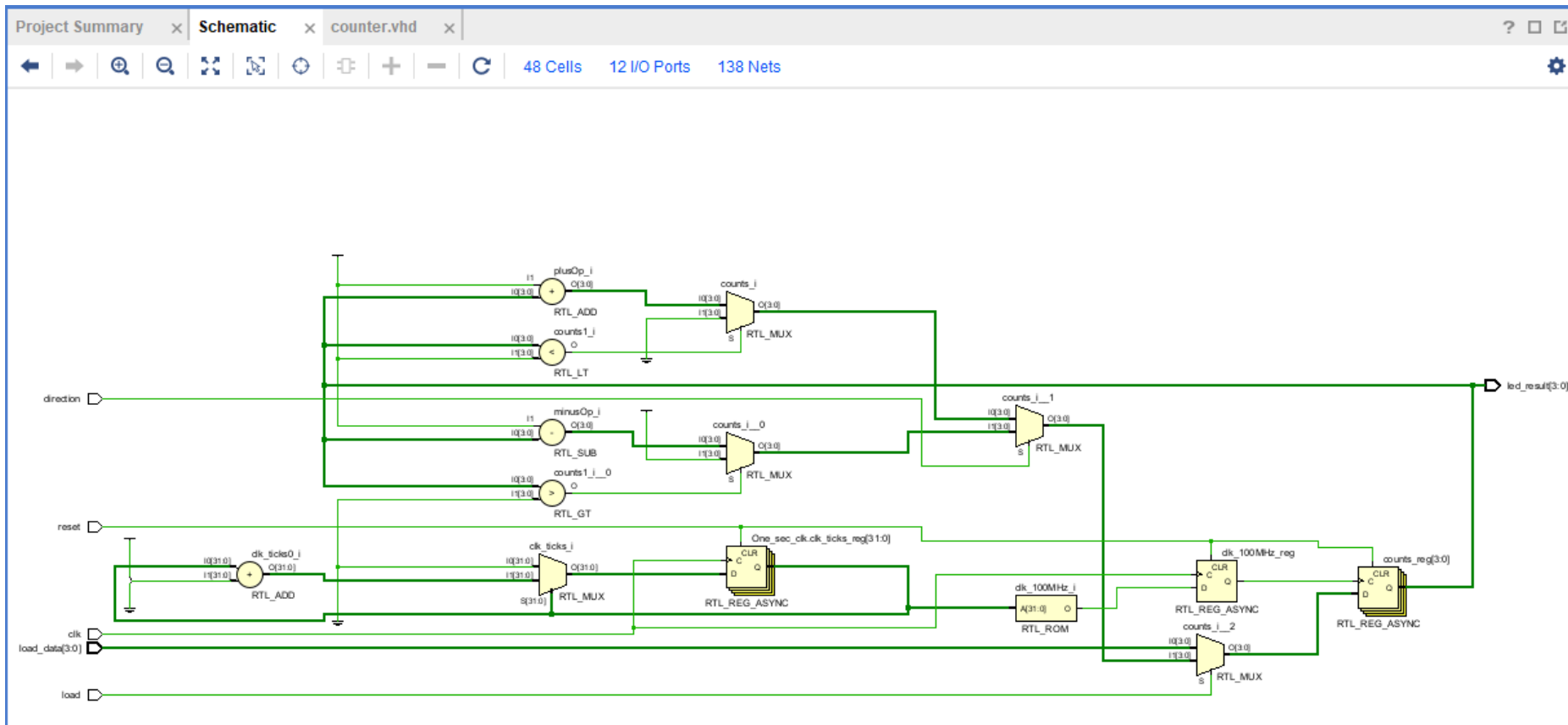
5^η Εργαστηριακή Άσκηση

ΠΡΟΧΩΡΗΣΤΕ ΣΤΗΝ ΑΣΚΗΣΗ



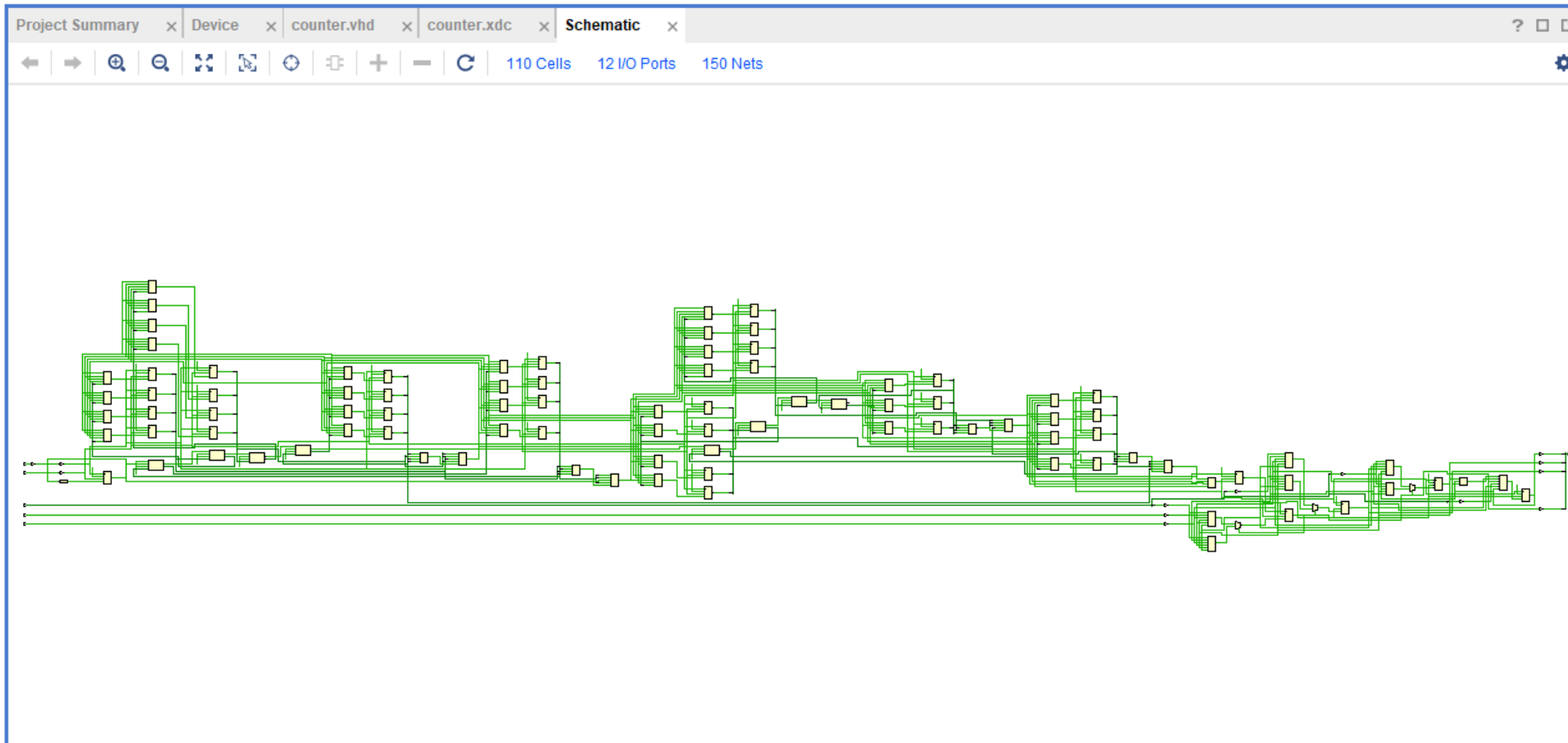
5^η Εργαστηριακή Άσκηση

RTL Schematic



5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Synthesis/Implemented Design



5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Implementation: Utilization

Project Summary x Device x counter.vhd x counter.xdc x Schematic x

Overview | Dashboard

Messages: 1 warning

Part: xc7z020clg484-1

Strategy: Vivado Synthesis Defaults

Report Strategy: Vivado Synthesis Default Reports

Incremental synthesis: Automatically selected checkpoint

DRC Violations

Summary: 1 warning

Implemented DRC Report

Utilization Post-Synthesis Post-Implementation

Graph | Table

Resource	Utilization	Available	Utilization %
LUT	48	53200	0.09
FF	37	106400	0.03
IO	12	200	6.00
BUFG	1	32	3.13

Tcl Console Messages Log Reports Design Runs DRC Methodology Power Timing Utilization x

Summary

Resource	Utilization	Available	Utilization %
LUT	48	53200	0.09
FF	37	106400	0.03
IO	12	200	6.00

Project Summary

Report Utilization

5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Implementation: Time (1/2)

Γράφετε

`report_timing_summary -datasheet`

στο **TCL Console** και βρίσκεται την πληροφορία στο παραγόμενο report

Πληροφορίες σχετικές
με το εύρος του παλμού του CLK

Pulse Width Checks

```
Clock Name:      CLK
Waveform(ns):   { 0.000 5.000 }
Period(ns):     10.000
Sources:       { clk }
```

Check Type	Corner	Lib Pin	Reference Pin	Required(ns)	Actual(ns)	Slack(ns)	Location	Pin
Min Period	n/a	BUFG/I	n/a	2.155	10.000	7.845	BUFGCTRL_X0Y0	clk_IBUF_BUFG_inst/I
Low Pulse Width	Slow	FDCE/C	n/a	0.500	5.000	4.500	SLICE_X109Y74	One_sec_clk.clk_ticks_reg[0]/C
High Pulse Width	Slow	FDCE/C	n/a	0.500	5.000	4.500	SLICE_X109Y74	One_sec_clk.clk_ticks_reg[0]/C

| Data sheet

5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Implementation: Time (2/2)

```
-----  
Slack (MET) :          5.916ns  (required time - arrival time)  
  Source:             One_sec_clk.clk_ticks_reg[29]/C  
                      (rising edge-triggered cell FDCE clocked by CLK  {rise@0.000ns fall@5.000ns period=10.000ns})  
  Destination:       One_sec_clk.clk_ticks_reg[4]/D  
                      (rising edge-triggered cell FDCE clocked by CLK  {rise@0.000ns fall@5.000ns period=10.000ns})  
  Path Group:         CLK  
  Path Type:          Setup (Max at Slow Process Corner)  
  Requirement:        10.000ns  (CLK rise@10.000ns - CLK rise@0.000ns)  
  Data Path Delay:    4.004ns  (logic 0.828ns (20.679%)  route 3.176ns (79.321%))  
  Logic Levels:       3  (LUT4=1 LUT5=2)  
  Clock Path Skew:    -0.074ns  (DCD - SCD + CPR)  
    Destination Clock Delay (DCD):    5.151ns = ( 15.151 - 10.000 )  
    Source Clock Delay (SCD):    5.619ns  
    Clock Pessimism Removal (CPR):    0.394ns  
  Clock Uncertainty:  0.035ns  ((TSJ^2 + TIJ^2)^1/2 + DJ) / 2 + PE  
    Total System Jitter (TSJ):    0.071ns  
    Total Input Jitter (TIJ):    0.000ns  
    Discrete Jitter (DJ):    0.000ns  
    Phase Error (PE):    0.000ns
```

5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Implementation: Εύρεση μέγιστης ταχύτητας λειτουργίας του κυκλώματος (1/3)

The screenshot shows the Xilinx Vivado IDE interface. The 'Timing Constraints' window is open, displaying a table of clock constraints. The 'All Constraints' window is also open, showing a list of constraints. The 'Report Timing Summary' window is open, showing a message: 'Report is out of date because timing data has been modified. Rerun'. The 'Design Timing Summary' window is open, showing a table of timing data.

Setup	Hold	Pulse Width
Worst Negative Slack (WNS): 5.916 ns	Worst Hold Slack (WHS): 0.325 ns	Worst Pulse Width Slack (WPWS): 4.500 ns
Total Negative Slack (TNS): 0.000 ns	Total Hold Slack (THS): 0.000 ns	Total Pulse Width Negative Slack (TPWS): 0.000 ns
Number of Failing Endpoints: 0	Number of Failing Endpoints: 0	Number of Failing Endpoints: 0
Total Number of Endpoints: 33	Total Number of Endpoints: 33	Total Number of Endpoints: 34

All user specified timing constraints are met.

Αρχικά από το **Open Implemented Design** τρέχουμε το **Report Timing Summary**. Αφού εμφανιστούν τα αποτελέσματα του report και δούμε τα slack πάμε στο **Edit Timing Constraints**-> Αλλάζουμε την περίοδο του clock από 10 ns σε 5ns και πατάμε **Apply**

5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Implementation: Εύρεση μέγιστης ταχύτητας λειτουργίας του κυκλώματος (1/3)

The screenshot shows the Xilinx Vivado IDE interface. The 'Timing Constraints' window is open, displaying a table of clock constraints:

Position	Clock Name	Period (ns)	Rise At (ns)	Fall At (ns)	Add Clock	Source Objects	Source File	Scoped Cell	Current Instance
1	CLK	5.000	0.000	2.500	<input type="checkbox"/>	[get_ports clk]	counter.xdc		

Below the constraints, the 'All Constraints' section shows a list of constraints with a search bar and various icons. The 'Timing' tab in the bottom console shows a message: 'Report is out of date because timing data has been modified. Rerun'. Below this, the 'Design Timing Summary' window is open, displaying the following data:

Setup	Hold	Pulse Width
Worst Negative Slack (WNS): 5.916 ns	Worst Hold Slack (WHS): 0.325 ns	Worst Pulse Width Slack (WPWS): 4.500 ns
Total Negative Slack (TNS): 0.000 ns	Total Hold Slack (THS): 0.000 ns	Total Pulse Width Negative Slack (TPWS): 0.000 ns
Number of Failing Endpoints: 0	Number of Failing Endpoints: 0	Number of Failing Endpoints: 0
Total Number of Endpoints: 33	Total Number of Endpoints: 33	Total Number of Endpoints: 34

At the bottom of the timing summary, it states: 'All user specified timing constraints are met.'

Κατόπιν στο timing report πατάμε **Rerun**, ώστε να υπολογιστούν εκ νέου οι χρόνοι

5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Implementation: Εύρεση μέγιστης ταχύτητας λειτουργίας του κυκλώματος (3/3)

The screenshot displays the Vivado 2022.2 interface during the implementation phase. The 'Timing Constraints' window is active, showing a 'Create Clock' dialog for 'CLK' with a period of 5.000 ns. Below it, the 'All Constraints' table shows the constraint: `create_clock -period 5.000 -name CLK -waveform (0.000 2.500) [get_ports clk]`. The 'Design Timing Summary' window is also open, showing that all user-specified timing constraints are met. The summary table includes:

Setup	Hold	Pulse Width
Worst Negative Slack (WNS): 0.916 ns	Worst Hold Slack (WHS): 0.325 ns	Worst Pulse Width Slack (WPWS): 2.000 ns
Total Negative Slack (TNS): 0.000 ns	Total Hold Slack (THS): 0.000 ns	Total Pulse Width Negative Slack (TPWS): 0.000 ns
Number of Failing Endpoints: 0	Number of Failing Endpoints: 0	Number of Failing Endpoints: 0
Total Number of Endpoints: 33	Total Number of Endpoints: 33	Total Number of Endpoints: 34

All user specified timing constraints are met.

Επαναλαμβάνουμε τη διαδικασία όσες φορές χρειάζεται μέχρι το **WNS** να γίνει 0. Θυμίζω ότι τα WNS, WHS και WPWS θα πρέπει να είναι πάντα θετικά και τα Total Number of Failing Endpoints να είναι πάντα 0. Αλλιώς πρέπει να ανεβάσουμε τη συχνότητα του CLK.

Η ελάχιστη περίοδος του CLK μπορεί να βρεθεί και απευθείας σε συνάρτηση με το slack.

5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Constraints

```
set_property -dict { PACKAGE_PIN Y9 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports {clk}]
set_property -dict { PACKAGE_PIN P16 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { reset }];
set_property -dict { PACKAGE_PIN H17 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { load }];
set_property -dict { PACKAGE_PIN M15 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { direction }];
set_property -dict { PACKAGE_PIN F22 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { load_data[0] }];
set_property -dict { PACKAGE_PIN G22 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { load_data[1] }];
set_property -dict { PACKAGE_PIN H22 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { load_data[2] }];
set_property -dict { PACKAGE_PIN F21 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { load_data[3] }];
```

```
set_property -dict { PACKAGE_PIN T22 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { led_result[0] }];
set_property -dict { PACKAGE_PIN T21 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { led_result[1] }];
set_property -dict { PACKAGE_PIN U22 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { led_result[2] }];
set_property -dict { PACKAGE_PIN U21 IOSTANDARD LVCMOS33 } [get_ports { led_result[3] }];
```

```
create_clock -period 10 -name CLK -waveform {0.000 5.000} [get_ports {clk}]
```

5^η Εργαστηριακή Άσκηση

Counter

Κοιτάμε την τελική λύση

Προχωράτε στη λύση όλης της άσκησης

ΚΑΛΟ ΔΙΑΒΑΣΜΑ και ΚΑΛΗ ΕΠΙΤΥΧΙΑ