

Ανάλυση II, 15.05.25 : Επίδειξη Ασκήσεων

Περιγραφή Μαθήματος [~ Κερδοβία Marsden-Tromba]

1. Διανυγόμενα σε ευκλείσιμους χώρους
2. Συναρπιστικές ποδιών μεταβλητών, παραχωρήση, καρπούζες
3. Μετάτεις παραχωρήση ανώτερος τάξης, χρονική παραχωρήση, ολοκλήρωση
4. Διανυσματικές συναρπιστικές, αποκτήση + εργολαΐδησης
5. Ποδιών ποδιά (βαθμών) ολοκλήρωση
6. Αποχέτευξη μεταβλητών + εφαρμογές ολοκλήρωσης
7. Επικαλυψία + επιφανειακά ολοκληρώματα
8. Εκτελιώδης θεωρητικά της διανυσματικής ανάλυσης

7. Επικατηνίδια & Επιφανειακά Πλοκώματα: Πειρήγη

	Βαθμωτής εναρπόσης $f(\vec{r})$	Διανυσματική εναρπόση $\vec{F}(\vec{r})$
Καμπύλη $\vec{c}(t)$, $t \in [a, b]$	$\int_{\vec{c}} f ds = \int_a^b f(\vec{c}(t)) \left\ \frac{d\vec{c}}{dt} \right\ dt$	$\int_{\vec{c}} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_a^b \vec{F}(\vec{c}(t)) \cdot \underbrace{\frac{d\vec{c}}{dt}}_{d\vec{s}} dt$
Επιφανεία $\Phi(u, v)$ $(u, v) \in D$	$\int_D f dS = \iint_D f(\Phi(u, v)) \left\ \frac{\partial \vec{\Phi}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{\Phi}}{\partial v} \right\ du dv$	$\int_D \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iint_D \vec{F}(\Phi(u, v)) \cdot \underbrace{\left(\frac{\partial \vec{\Phi}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{\Phi}}{\partial v} \right)}_{d\vec{S}} du dv$

Θετικών θέματος συντονισμός



Σχέσης τετρί τηλεον. + επικ. \int

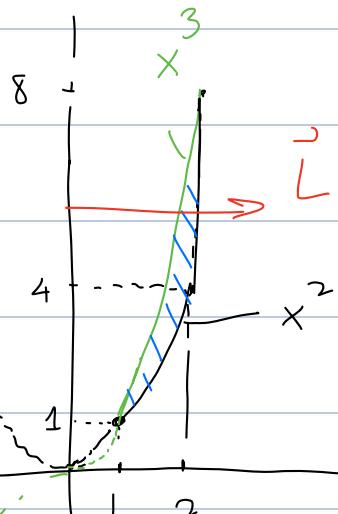
1. Διμής ολοκλήρωση

Στις 28.04.25, εξετάστε το χωρίο ολοκλ. D

του $\int_{\text{toz}}^2 \int_{x^2}^{x^3} y dy dx$

$$I = \int_1^2 \int_{x^2}^{x^3} y dy dx$$

Σκίαστε στις είναι τα γενικός τα κανονιό, τα το
υπολογιστεί ως γενικό, $I = \frac{209}{35}$. Υπολογιστεί τα ως
κανονιό καν επιβεβαιώστε στις αντικείμενα ελα το ίδιο



$$y \in [1, 8]$$

$$\psi_1(y) \leq x \leq \psi_2(y)$$

$$\psi_1(y) = y^{1/3} \quad (\Rightarrow) \quad y = x^3$$

$$\times \quad \psi_2(y) = \begin{cases} y^{1/2} & y \leq 4 \\ 2 & y > 4 \end{cases} \quad y \leq 4 \Leftrightarrow y = x^2$$

$$I = \int_1^8 \int_{\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} y dx dy = \int_1^4 \int_{y^{1/3}}^{y^{1/2}} y dx dy + \int_4^8 \int_2^{y^{1/2}} y dx dy$$

$$= \int_1^4 y [x]_{y^{1/3}}^{y^{1/2}} dy + \int_4^8 y [x]_2^{y^2} dy$$

$$= \int_1^4 \left(y^{3/2} - y^{4/3} \right) dy + \int_1^4 (2y - y^{4/3}) dy$$

$$= \left[\frac{2}{5} y^{5/2} - \frac{3}{7} y^{7/3} \right]_1^4 + \left[y^2 - \frac{3}{7} y^{7/3} \right]_1^4$$

$$= \frac{2}{5} \cdot 2 - \frac{3}{7} 4^{7/3} - \left(\frac{2}{5} - \frac{3}{7} \right) + 64 - \frac{3}{7} \cdot 2^7 - \left(16 - \frac{3}{7} 4^{7/3} \right)$$

$$= \dots = \frac{209}{35} \quad \checkmark$$

Συμπλήρωση: Μια σύριγα οποκτώρων προειδν
είναι η ωντική ευκολότερη της ανάληψης!

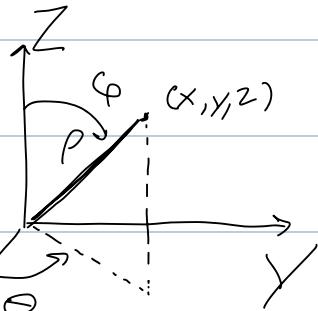
2. Εργαλειοί Τριγώνικής οποκτώρων (~ M.T 6.2.6)

Έστω W κανοδιαίο δραστηριό αντικείμενο ακτίνας 1 στον αρχικό του αξούντων, τη γυρνώντα $\rho(x, y, z) = (e^{x^2+y^2+z^2})^{3/2}$. Η πολυγωνική της μάζα είναι

$$m = \iiint_W \rho(x, y, z) dx dy dz$$

Εύρηκε οπινού ο πόλκαρης στη καπτελία της γεντελένε

Σύσκοτη, άλλως τικτυθείται σε διαφορικές γεντελένε



$$\begin{array}{l|l} x = \rho \sin \varphi \cos \theta & \rho \geq 0 \\ y = \rho \sin \varphi \sin \theta & 0 \leq \theta \leq 2\pi \\ z = \rho \cos \varphi & 0 \leq \varphi \leq \pi \end{array}$$

Ισοχείο ιχθου $dxdydz = \left| \frac{\partial(x,y,z)}{\partial(\rho,\theta,\varphi)} \right| d\rho d\theta d\varphi$

$$\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(\rho,\theta,\varphi)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} & \frac{\partial x}{\partial \varphi} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} & \frac{\partial y}{\partial \varphi} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \theta} & \frac{\partial z}{\partial \varphi} \end{vmatrix} = \dots = \rho^2 \sin \varphi d\rho d\theta d\varphi$$

3x3 Ιστοβιανή οριζούμενη

Χωρίο οποκάριψης γίνεται "κουτί", ρ ∈ [0, 1], $\theta \in [0, 2\pi]$, $\varphi \in [0, \pi]$, $\rho(x,y,z) = (e^{\rho^2})^{3/2} = e^{-\rho} = \rho(\rho)$

$$\Rightarrow m = \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^1 e^{-\rho} \rho^2 \sin \varphi d\rho d\theta d\varphi$$

$$= \int_0^{\pi} d\theta \times \int_0^{2\pi} \sin \varphi d\varphi \times \int_0^1 e^{-\rho} \rho^2 d\rho$$

$$= 2\pi \cdot [-\cos \varphi]_0^\pi \times \left[\frac{e^{-\rho}}{3} \right]_0^1$$

$$= 2\pi \cdot 2 \cdot \frac{1}{3} (e^{-1} - 1) = \frac{4\pi}{3} (e^{-1})$$

Ανατομίας και απόσχισης σε κυριαρχικές συντελεστές

$$\iiint_W f(x, y, z) = \iint_{W^*} f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) r dr d\theta dz$$

επιχειρησιακής
πολικών συντελεστών

3. Διανυσμ. Επικακνιδίο οπολιγήμων για συνημφούσιο πεδίο

i) Αν $\vec{F} = \nabla f$, σε ίση με $\int_C \vec{F} \cdot d\vec{s} = f(\vec{c}(b)) - f(\vec{c}(a))$

όπου $\vec{c}(t)$, $t \in [a, b]$

ii) Έργων $\vec{F} = (2x^3 y^4 + x)\hat{i} + (2x^4 y^3 + y)\hat{j}$

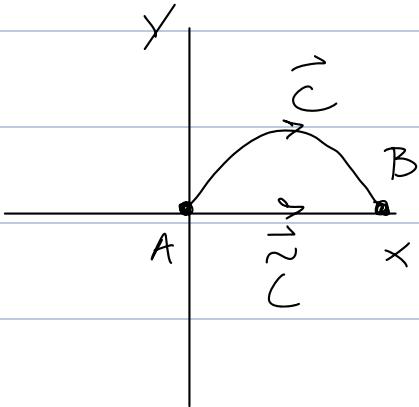
F_x

F_y

4

Ejempel av en vektorsats som motsvarar

$$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{s} \text{ gaa } \vec{c} = (t, t^2) \text{ till } [0, 2]$$



$$\vec{F} \cdot \nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \cdot \hat{k}$$

$$\Rightarrow \int_C \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_C \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz$$

$$= \int_a^b \left(\frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial f}{\partial z} \frac{dz}{dt} \right) dt$$

$$\vec{c} = (x(t), y(t), z(t))$$

$$d\vec{s} = d\vec{c} = \left(\frac{dx}{dt}, \dots \right) = \int_a^b \frac{df}{dt} dt = f(\vec{c}(b)) - f(\vec{c}(a))$$

Antagomto atts koeffektivitets, ej attaer livo enda sa akta atts.

$$ii) \vec{F} \text{ svartekniko} \Leftrightarrow \nabla \times \vec{F} = 0$$

$$\nabla \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & 0 \end{vmatrix} = \hat{i} \left(\frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) - \hat{j} \left(\hat{i} F_y - \hat{j} F_x \right)$$

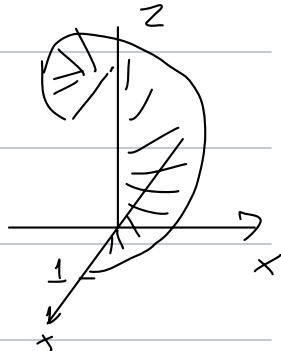
$$= \hat{k} (8x^3y^3 - 8x^3y^3) = 0 \Rightarrow \text{fórmula}$$

Avejapt. Tns Sídpot, s: yhonyistea ka te anjoustepr kahnujha $\vec{s} = (t, 0)$, $t \in [0, 2]$

$$\Rightarrow \int_{\vec{s}} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_0^2 \vec{F} \cdot \frac{d\vec{s}}{dt} = \int_0^2 t \vec{a} dt = \frac{t^2}{2} \Big|_0^2 = 2$$

(H brigku $f(x, y)$ ka $\int_{\vec{s}} \vec{F} \cdot d\vec{s} = f(2, 0) - f(0, 0)$)

4. Βαθμώσιο επιφανειακό ολοκλήρωμα (MT 7.5.1)



Εστω το επίπεδος στον γερμ. 7.4.2:

$$\vec{\phi}(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta, \theta) \text{ κα } \theta \in [0, 2\pi], r \in [0, 1].$$

$$\text{yhonyistea } \int f dS \text{ κα } f(x, y, z) = \sqrt{x^2 + y^2 + 1}.$$

$$\text{Ανά 12.05.25: } T_r = \frac{\partial \vec{\phi}}{\partial r} = (\cos \theta, \sin \theta, 0)$$

$$T_\theta = \frac{\partial \vec{\phi}}{\partial \theta} = (-r \sin \theta, r \cos \theta, 1)$$

$$T_r \times T_\theta = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \cos \theta & \sin \theta & 0 \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 1 \end{vmatrix} = \sin \theta \hat{i} - \cos \theta \hat{j} + r \hat{k}$$

$$\| \tau_r \times \tau_\theta \| = \sqrt{\sin^2 \theta + \cos^2 \theta + r^2} = \sqrt{1+r^2}$$

$$dS = \| \tau_r \times \tau_\theta \| dr d\theta$$

Μόνη σιαροπή είναι: Να υπολογίσουμε $f(\vec{\phi}(r, \theta))$

$$f(\vec{\phi}(r, \theta)) = \sqrt{r^2 \cos^2 \theta + r^2 \sin^2 \theta + 1} = \sqrt{1+r^2}$$

$$\int \limits_{\phi} f dS = \int \limits_0^{2\pi} \int \limits_0^1 f(\vec{\phi}(r, \theta)) \cdot \| \tau_r \times \tau_\theta \| dr d\theta$$

$$= \iint \sqrt{1+r^2} \sqrt{1+r^2} dr d\theta = \int d\theta \int_0^1 (1+r^2) dr$$

$$= 2\pi \left[r + \frac{r^3}{3} \right]_0^1 = \frac{8\pi}{3}$$

5. Καθετοί σιαυστά επιφάνειας $\vec{n} = \| \tau_u \times \tau_v \| + \text{Ικωβισμές}$

$$\text{Αν } \vec{\phi}(u, v) = x(u, v) \hat{i} + y(u, v) \hat{j} + z(u, v) \hat{k}, \text{ αποδειχτεί } \vec{n}$$

$$i) \quad \| \vec{n} \| = \| \tau_u \times \tau_v \| = \sqrt{\left(\frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)} \right)^2 + \left(\frac{\partial(x, z)}{\partial(u, v)} \right)^2 + \left(\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right)^2}$$

↔ ↔ Ικωβισμές οριζόμενες

$$ii) \quad \text{Στην εύκλινη τερινώσα } z(u, v) = 0, \quad \| \vec{n} \| = \left| \begin{array}{c} \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \\ \end{array} \right|$$

$$\vec{n} = \tau_u \times \tau_v = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial u} \\ \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial v} \end{vmatrix} = \hat{i} \frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)} - \hat{j} \frac{\partial(x, z)}{\partial(u, v)} + \hat{k} \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}$$

$$i) \vec{n} = \hat{k} \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}$$

\Rightarrow Ανοδεύοντας αντίσχια λεπτής σε σημείο \vec{s} :

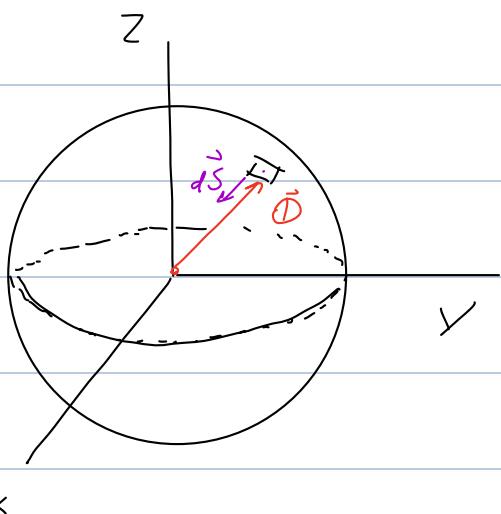
$$dxdy = \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| du dv \quad (\text{MT6, 05.05.25})$$

6. Διευθυντικό επιφεντάλο ολοκλήρωση (MT7.6.1)

Έσω παρατητικό ποικίλη επιφάνεια $\vec{\Phi}(\theta, \varphi) = (\cos\theta \sin\varphi, \sin\theta \sin\varphi, \cos\varphi)$

$\theta \in [0, 2\pi]$, $\varphi \in [0, \pi]$ (κορδιαία γραμμα).

$$\text{Υπολογίστε } I = \iint_{\vec{\Phi}} \vec{r} \cdot d\vec{S} = \iint_{\vec{\Phi}} \vec{\Phi} \cdot d\vec{S} \quad [\vec{f}(\vec{r}) \rightarrow \vec{f}(\vec{\Phi}(\theta, \varphi))]$$



$$\vec{T}_\theta = \frac{\partial \vec{\Phi}}{\partial \theta} = (-\sin\theta \sin\varphi, \cos\theta \sin\varphi, 0)$$

$$\vec{T}_\varphi = \frac{\partial \vec{\Phi}}{\partial \varphi} = (\cos\theta \cos\varphi, \sin\theta \cos\varphi, -\sin\theta)$$

$$\vec{T}_\theta \times \vec{T}_\varphi = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ -\sin\theta \sin\varphi & \cos\theta \sin\varphi & 0 \\ \cos\theta \cos\varphi & \sin\theta \cos\varphi & -\sin\varphi \end{vmatrix}$$

$$= \hat{k} \sin\varphi \cos\varphi \left(-\sin^2\theta - \cos^2\theta \right)$$

$$= -\sin\varphi \left(\hat{i} \cos\theta \sin\varphi + \hat{j} \sin\theta \sin\varphi \right)$$

$$= -\sin\varphi \left(\hat{i} \cos\theta \sin\varphi + \hat{j} \sin\theta \sin\varphi + \hat{k} \cos\varphi \right)$$

$$I = \int \vec{\phi} \cdot (\underbrace{\tau_\theta \times \tau_\varphi}_{d\vec{s}}) d\theta d\varphi$$

$$= \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} (-\sin \varphi) \left(\cos^2 \theta \sin^2 \varphi + \sin^2 \theta \sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi \right) d\theta d\varphi$$

$$= \int_0^{\pi} d\varphi \int_0^{2\pi} (-\sin \varphi) = 2\pi \cdot (-2) = -4\pi = -\text{enipatia}$$

т.к. $\int_{-\pi}^{\pi} \sin x dx = 0$