

ⓑ Ποινώνυφο Taylor

$F: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  με παραγώγους  $(v+1)$ -τάξης. Τότε

$$F(t) = F(0) + \frac{1}{1!} F'(0)t + \frac{1}{2!} F''(0)t^2 + \dots + \frac{1}{v!} F^{(v)}(0)t^v + R_v(t) \quad (*)$$

$$= P_v(t) + R_v(t)$$

$P_v$  ποινώνυφο Taylor  $v$ -τάξης (Θ. Taylor, MacLaurin)

$R_v(t) = \frac{1}{(v+1)!} F^{(v+1)}(\theta t)$  για κάποιον  $\theta = \theta(t, v, t_0=0) \in (0, 1)$

$P_v$  το μοναδικό ποινώνυφο :  $F(0) = P_v(0), F'(0) = P'_v(0), \dots, F^{(v)}(0) = P_v^{(v)}(0)$   
 και  $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{F(h) - P_v(h)}{h^v} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{R_v(h)}{h^v} = 0$

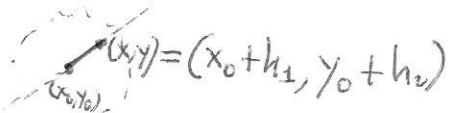
Αν  $f: A (\subseteq \mathbb{R}^2) \rightarrow \mathbb{R}, (x_0, y_0) \in A (= \text{ανοικτό}), f \in C^3$

Τι ζητάμε;

Ποινώνυφο ως προς  $x, y$ , ώστε η  $f$  να έχει στο  $(x_0, y_0)$  ίδια τιμή και παραγώγους μερικές ίδιες με το ποινώνυφο.

Ως συνήθως (πχ. Θ.Μ.Τ. πολλών μεταβλητών) κινάμαστε στο χώρο-στόχο σε προφανική συνάρτηση, μιας μεταβλητής!

$(x_0, y_0) \in A = \text{ανοικτό}, B = B((x_0, y_0), \epsilon) \subseteq A$



Έστω  $(x, y) \neq (x_0, y_0), (x, y) \in B, \vec{\gamma}(t) = (x_0, y_0) + t(h_1, h_2) = (x_0 + th_1, y_0 + th_2)$   
 $t \in [0, 1]$  (στο εσθ. Τμήμα)

Η  $F = f \circ \vec{\gamma}: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  είναι  $C^3$  και

$F(0) = f(x_0, y_0), F(1) = f(x_0 + h_1, y_0 + h_2) = f(x, y)$

Για την  $F$  έχουμε την  $(*)$ , την χρησιμοποιούμε για  $v=2$ . Τι μένει; να εκφράσουμε ως  $F'(0), F''(0), F'''(0)$  συνάρτηση των μερ. ποσ. της  $f$ .

0 ερωτες; Καλόνες Αποδείξεις!

$$F(t) = f \circ \vec{\varepsilon}(t), \quad t \in [0,1], \quad F(t) = f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)$$

$$\bullet F'(t) = h_1 \frac{\partial f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial x} + h_2 \frac{\partial f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial y} \quad (1)$$

$$F'(0) = h_1 \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} + h_2 \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} \quad (1^*)$$

$$\bullet F''(t) \stackrel{(1)}{=} h_1 \left[ h_1 \frac{\partial^2 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial x^2} + h_2 \frac{\partial^2 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial y \partial x} \right] + h_2 \left[ h_1 \frac{\partial^2 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial x \partial y} + h_2 \frac{\partial^2 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial y^2} \right]$$

Θ. ΜΕΓΙΚΤΩΝ  
Παράγ.

$$+ h_1^2 \frac{\partial^2 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial x^2} + 2h_1 h_2 \frac{\partial^2 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial x \partial y} + h_2^2 \frac{\partial^2 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial y^2} \quad (2)$$

$$F''(0) = h_1^2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2} + 2h_1 h_2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y} + h_2^2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2} \quad (2^*)$$

$$\bullet F'''(t) \stackrel{(2)}{=} h_1^3 \frac{\partial^3 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial x^3} + 3h_1^2 h_2 \frac{\partial^3 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial x^2 \partial y} + 3h_1 h_2^2 \frac{\partial^3 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial x \partial y^2} + h_2^3 \frac{\partial^3 f(x_0 + th_1, y_0 + th_2)}{\partial y^3} \quad (3^*)$$

Θέτουμε

$$d_1 f(x_0, y_0)(h_1, h_2) = \left[ h_1 \frac{\partial}{\partial x} + h_2 \frac{\partial}{\partial y} \right] f(x_0, y_0)$$

$$d_2 f(x_0, y_0)(h_1, h_2) \stackrel{\text{out}}{=} \left[ h_1 \frac{\partial}{\partial x} + h_2 \frac{\partial}{\partial y} \right]^2 f(x_0, y_0) \stackrel{\text{out}}{=} \\ = h_1^2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2} + 2h_1 h_2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y} + h_2^2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2}$$

$$d_3 f(x_0 + \partial h_1, y_0 + \partial h_2) = \left[ h_1 \frac{\partial}{\partial x} + h_2 \frac{\partial}{\partial y} \right]^3 f(x_0 + \partial h_1, y_0 + \partial h_2) (\dots)$$

Από την (\*) για την  $F = f \circ \vec{\varepsilon}$  υπονερπαίνουμε για  $t=1$   
(1\*, 2\*, 3\*)

$$\| f(x_0 + h_1, y_0 + h_2) = f(x_0, y_0) + \frac{1}{1!} d_1 f(x_0, y_0)(h_1, h_2) + \frac{1}{2!} d_2 f(x_0, y_0)(h_1, h_2) + \\ + \frac{1}{3!} d_3 f(x_0 + \partial h_1, y_0 + \partial h_2) \quad (\text{για κάποιον } \partial \in (0,1))$$

## Διαφορικό k-τάξης

$$f: A (\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}, \vec{x}_0 \in A, f \in C^k, \vec{h} = (h_1, h_2, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n$$

$$d_1 f(\vec{x}_0)(\vec{h}) = \left[ h_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + h_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \dots + h_n \frac{\partial}{\partial x_n} \right] f(\vec{x}_0) = \sum_{1 \leq i_1 \leq n} h_{i_1} \frac{\partial f(\vec{x}_0)}{\partial x_{i_1}}$$

$$d_2 f(\vec{x}_0)(\vec{h}) = \left[ h_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + h_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \dots + h_n \frac{\partial}{\partial x_n} \right]^2 f(\vec{x}_0) = \sum_{1 \leq i_1, i_2 \leq n} h_{i_1} h_{i_2} \frac{\partial^2 f(\vec{x}_0)}{\partial x_{i_1} \partial x_{i_2}}$$

$$d_k f(\vec{x}_0)(\vec{h}) = \left[ h_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + h_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \dots + h_n \frac{\partial}{\partial x_n} \right]^k f(\vec{x}_0) = \sum_{1 \leq i_1, i_2, \dots, i_k \leq n} h_{i_1} h_{i_2} \dots h_{i_k} \frac{\partial^k f(\vec{x}_0)}{\partial x_{i_1} \partial x_{i_2} \dots \partial x_{i_k}}$$

Το  $d_1 f(\vec{x}_0): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  Γραμμική ( $d_1 = d$ )

$d_2 f(\vec{x}_0): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  Τετραγωνική, Ομογενής 2-τάξης.

$d_k f(\vec{x}_0): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  Ομογενής k-τάξης

## Διαφορικά 1, 2, ..., k τάξης

### Θ. Taylor

$$f: A (\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}, C^{k+1}, \vec{x}_0 \in A, \vec{x}_0 + \vec{h} \in A \text{ με } [\vec{x}_0, \vec{x}_0 + \vec{h}] \subseteq A$$

$$i) f(\vec{x}_0 + \vec{h}) = f(\vec{x}_0) + \frac{1}{1!} d_1 f(\vec{x}_0)(\vec{h}) + \frac{1}{2!} d_2 f(\vec{x}_0)(\vec{h}) + \dots + \frac{1}{k!} d_k f(\vec{x}_0)(\vec{h}) + \frac{1}{(k+1)!} d_{k+1} f(\vec{x}_0 + \theta \vec{h})(\vec{h}) \text{ για κάποιον } \theta = \theta(\vec{x}_0, \vec{h}, k) \in (0, 1)$$

$$f(\vec{x}_0 + \vec{h}) = P_{k, f, \vec{x}_0}(\vec{h}) + R_{k, f, \vec{x}_0}(\vec{h}) / \text{Πορ. Taylor, Υπόλοιπο Taylor}$$

ii) Το  $P_{k, f, \vec{x}_0}$  είναι το μοναδικό  $p \in$

$$\lim_{\vec{h} \rightarrow \vec{0}} \frac{f(\vec{x}_0 + \vec{h}) - P_{k, f, \vec{x}_0}(\vec{h})}{\|\vec{h}\|^k} = \lim_{\vec{h} \rightarrow \vec{0}} \frac{R_{k, f, \vec{x}_0}(\vec{h})}{\|\vec{h}\|^k} = 0$$

Το αναδείξαμε για  $n=2, k=2$  (όχι εύκολο!)

## Άσκηση 6

(I) Να υπολογιστούν τα ποζ. Taylor, 2-τάξης για

$$1) f(x,y) = \sin(x-y) \quad \text{στο } (0,0) \quad \left(1 - \frac{1}{2}(x^2 - xy + y^2) + \dots\right)$$

$$2) g(x,y) = e^x \sin y \quad \text{στο } (0,0) \quad \left(1 + x + \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}y^2 + \dots\right)$$

$$3) h(x,y) = x^y \quad \text{στο } (2,1) \quad \left(2 + (x-2) + 2(y-1)\ln 2 + \right. \\ \left. + (x-2)(y-1)(1 + \ln 2) + (y-1)^2(\ln 2)^2 + \dots\right)$$

$$(II) \text{ Αν } \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\ln(1+x+e^y) - \alpha - \beta x - \gamma y - \delta x^2 - \varepsilon xy - \zeta y^2}{x^2 + y^2} = 0$$

$$\left(\alpha = \ln 2, \beta = \gamma = \frac{1}{2}, \delta = -\frac{1}{8}, \varepsilon = -\frac{1}{4}, \zeta = \frac{1}{8} \text{ (κάνω λάθος...)}\right)$$

## Γ) Τοπικά Ακρότατα

$f: A (\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $A \subseteq \mathbb{R}^n$ , ανοικτό,  $\vec{x}_0 \in A$

- $\vec{x}_0$  Τοπικό Μέγιστο (Τοπικό Ελάχιστο) ως  $f \Leftrightarrow$   
υπάρχει  $B(\vec{x}_0, \delta) \subseteq A$  με  $f(\vec{x}_0) \geq f(\vec{x})$  ( $f(\vec{x}_0) \leq f(\vec{x})$ ),  $\vec{x} \in B(\vec{x}_0, \delta)$
- Αν το  $\vec{x}_0$  είναι Τοπικό Μέγιστο ή Τοπικό Ελάχιστο  
ως  $f$ , τότε ότι το  $\vec{x}_0$  είναι Τοπικό Ακρότατο ως  $f$ .

Τι γίνεται για  $n=1$ ; Αν το  $x_0 =$  Τοπ. Ακρ., τότε  $f'(x_0) = 0$   
Τι περιμένουμε για  $n \geq 2$ ; Αν το  $\vec{x}_0 =$  >> τότε  $\nabla f(\vec{x}_0) = \vec{0}$  (κρίσιμη)

### Πρόταση ( $C^1$ -συναρτήσεις)

- Εάν  $g: A (\subseteq \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x_0 \in A$  τοπ. ακρότατο, τότε  $g'(x_0) = 0$  (Γνωστό)
- Εάν  $f: A (\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\vec{x}_0 \in A$  τοπ. ακρότατο, τότε  $\nabla f(\vec{x}_0) = \vec{0}$  ( $n \geq 2$ )

### Απόδ.

ii) Έστω  $B(\vec{x}_0, \delta) \subseteq A$  ώστε  $f(\vec{x}) \geq f(\vec{x}_0)$  για  $\vec{x} \in B(\vec{x}_0, \delta)$ .

Για την  $g(h) = f \circ \vec{e}(h) = f(\vec{x}_0 + h\vec{e}_i) \geq f(\vec{x}_0) = g(0)$ ,  $h \in (-\delta, \delta)$

δηλ το  $h_0 = 0$  είναι τοπ. ελ. Άρα, (i),  $g'(0) = 0$ .

$$g'(0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\vec{x}_0 + h\vec{e}_i) - f(\vec{x}_0)}{h} = \frac{\partial f(\vec{x}_0)}{\partial x_i} \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x_i}(\vec{x}_0) = 0.$$

Τυχαιο το  $i \in \{1, 2, \dots, n\}$ . Άρα, η κρίσιμη  $\nabla f(\vec{x}_0) = \vec{0}$ .

Τα σημεία (αν υπάρχουν) ώστε  $\nabla f(\vec{x}_0) = \vec{0}$  καλούνται ΚΡΙΣΙΜΑ

Ουσιαστικά, είναι εκείνα τα σημεία με  $df(\vec{x})(\vec{h}) = 0$ ,  $(\vec{h} \in \mathbb{R}^n)$ , ισοδύναμα

το εφ. εφ'ωδού στο  $\mathcal{E}_f$  στο  $(x_0, f(x_0))$  είναι οριζόντιο ( $x_{n+1} = f(\vec{x}_0)$ )

Επίσης, παρατηρούμε ότι η Κατ. Παράγωγος  $D_{\vec{a}} f(\vec{x}_0) = \nabla f(\vec{x}_0) \cdot \vec{a} = 0$

( $\|\vec{a}\|=1$ ) στα κρίσιμα σημεία.

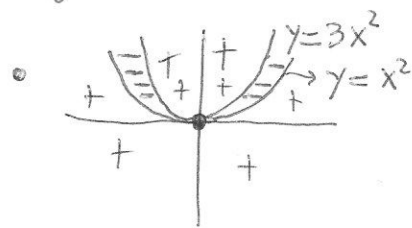
Ερώτηση Αρκεί να θεωρήσουμε την  $f$  σε ευθείες, να μελετήσουμε  
εκεί την συμπεριφορά ως;  $\text{!!} \times \text{!} \text{!}$

# Παραδείγματα

1)  $f(x,y) = 3x^4 - 4x^2y^2 + y^2 = (y-3x^2)(y-x^2)$ ,  $(x,y) \in \mathbb{R}^2$  ( $C^\infty$ )

Κοιτάζουμε το κρίσιμο  $(x_0, y_0) = (0,0)$ ,  $f(0,0) = 0$

•  $g_\lambda(x) = f(x, \lambda x) = (\lambda x - 3x^2)(\lambda x - x^2) = x^2(\lambda - 3x)(\lambda - x) > g_\lambda(0) = 0$   
για  $x \neq 0$ ,  $x$  σε περιοχή των 0 / Άρα, η  $g_\lambda$  έχει τοσ. έσ. στο 0.



Η  $f$  παίρνει αρνητικές τιμές μεταξύ των  $y=x^2$ ,  $y=3x^2$ , θετικές εκτός αυτών μηδέν πάνω τους. Άρα δεν έχει τοσ. έσ. στο  $(0,0)$ .

2)  $g(x,y) = (x^2+y^2)^2 - 3x(x^2+y^2) + 2x^2$ . Κοιτάζουμε στο κρίσιμο  $(0,0)$   
Τι συμβαίνει (πάλι) ; ;

Να αρχίσουμε τον έλεγχο για το είδος που μπορεί να έχουμε στα κρίσιμα σημεία. Είναι Ακρότατα; είναι κάτι άλλο; Δεν μπορούμε να αποφανθούμε;

Εδώ χρειαζόμαστε  $C^2$  - συναρτήσεις (~~ή ταυτόχρονα  $C^1$  με 2 αξίες παραγώγων~~)

Έστω  $f: A (\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\vec{x}_0$  κρίσιμο,  $f \in C^2$

Για  $n=1, 2, \dots$  ο κοινός τύπος που συνδέει είναι του Τυλορ!

$$f(\vec{x}_0 + \vec{h}) \cong f(\vec{x}_0) + \frac{1}{2} D_2 f(\vec{x}_0)(\vec{h}) \quad (\text{για μικρά } \vec{h})$$

- Αν  $D_2 f(\vec{x}_0)(\vec{h}) > 0$ ,  $\vec{h} \neq \vec{0}$ ,  $f(\vec{x}_0 + \vec{h}) > f(\vec{x}_0)$ . Τοσ. Ελάχιστο
- Αν  $D_2 f(\vec{x}_0)(\vec{h}) < 0$ ,  $\vec{h} \neq \vec{0}$ ,  $f(\vec{x}_0 + \vec{h}) < f(\vec{x}_0)$  Τοσ. Μέγιστο
- Αν, τί ; ;



As δοῦτε αναγκαστικά το 2-διαφορικό  $D_2 f(\vec{x}_0)$  για  $C^2$ -συνάρτηση.

Τετα. Μορφή  $D_2 f(\vec{x}_0)(\vec{h}) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n h_i h_j \frac{\partial^2 f(\vec{x}_0)}{\partial x_i \partial x_j} =$

$$= (h_1, h_2, \dots, h_n) \begin{pmatrix} f_{x_1 x_1} & f_{x_1 x_2} & \dots & f_{x_1 x_n} \\ f_{x_1 x_2} & f_{x_2 x_2} & \dots & f_{x_2 x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_{x_1 x_n} & f_{x_2 x_n} & \dots & f_{x_n x_n} \end{pmatrix}(\vec{x}_0) \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \\ \vdots \\ h_n \end{pmatrix}$$

Εργαζόμαστε ένας πίνακας, Συμμετρικός,  $(n \times n)$  των (πρώτων) παραγώγων 2-τάξης.

Ο Εξομοιωτός Πίνακας της  $f$  στο  $\vec{x}_0$  (τον Hesse),  $H_{\vec{x}_0}$

$D_2 f(\vec{x}_0)(\vec{h}) = \vec{h} H_{\vec{x}_0} \vec{h}^T$ ,  $\vec{h} \in \mathbb{R}^n$ ,  $D_2 f(\vec{x}_0)(\lambda \vec{h}) = \lambda^2 D_2 f(\vec{x}_0)(\vec{h})$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$

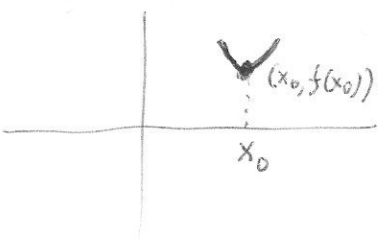
Γνωρίζουμε κάτι γι' αυτόν; Βεβαίως-Βεβαίως!

•  $n=1$ ,  $D_2 f(x_0)(h) = h f''(x_0)h$ ,  $f(x_0+h) \cong f(x_0) + h f''(x_0)h$ .

• Αν  $f''(x_0) > 0$  το  $f(x_0+h)$  προσεγγίζεται με την παραβολή

$y = f(x_0) + f''(x_0)h^2$

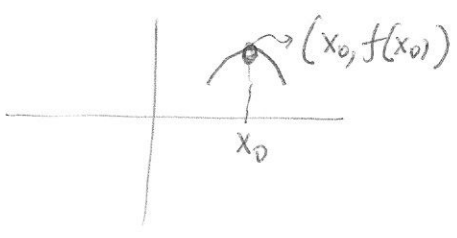
Η παραβολή έχει τοσ. ελ. στο  $x_0$ , άρα και η  $f$ .



• Αν  $f''(x_0) < 0$  το  $f(x_0+h)$  προσεγγίζεται με την παραβολή

$y = f(x_0) + f''(x_0)h^2$

Η παραβολή έχει τοσ. αλγ. στο  $x_0$ , άρα και η  $f$ .



• Αν  $f''(x_0) = 0$ , δεν έχουμε εγγραφοειδία ( $f(x_0+h) \cong f(x_0)$  το λέγαμε)

Τι περιμένουμε για  $n=2$ ;

•  $n=2$ ,  $D_2 f(x_0, y_0)(h_1, h_2) = (h_1, h_2) \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{xy} & f_{yy} \end{pmatrix}_{(x_0, y_0)} \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \end{pmatrix}$   
 $= \vec{h} H_{(x_0, y_0)} \vec{h}^T$  // Τετραγωνική Μορφή

• Αν  $H_{(x_0, y_0)} > 0$  το  $f(x_0+h_1, y_0+h_2)$  προσεγγίζεται με το "παράβολοειδές",  $z = f(x_0, y_0) + \vec{h} H_{(x_0, y_0)} \vec{h}^T$ .

Το "παράβολοειδές" έχει κορυφή.

στο  $(x_0, y_0)$ , άρα και η  $f$ .



• Αν  $H_{(x_0, y_0)} < 0$  αντίστοιχα θα περιμένουμε κορυφή.



• Αν υπάρχουν  $\vec{h}_1 H_{(x_0, y_0)} \vec{h}_1^T < 0 < \vec{h}_2 H_{(x_0, y_0)} \vec{h}_2^T$  προσεγγίζεται με "υπερβολικό παράβολοειδές" ούτε μέγιστο ούτε ελάχιστο



ΔΕΥ έχουμε ορίσει θετικά, αρνητικά και ορισμένους Πινάκες πώς θα ελέγχουμε αν κάτι που δίνουμε έχουμε ορίσει;

Πάμε στα κεφάλαια ως Άλγεβρας/Γεωμετρίας. Το ψάχνουμε...  
Τετραγωνικές Μορφές      \* \* \* \* \*