

Σχόλια

i) Ισχύει και το αντίστροφο. Αν $\nabla f(\vec{x}) \cdot \vec{x} = a f(\vec{x})$
 $\Rightarrow n f = 0$ μοχθής a -τάξης

ii) Οι συναρτήσεις της ασκ. 4 είναι ομογενής 0 -τάξης

$$f(tx, ty) = f\left(\frac{tx}{t}, \frac{ty}{t}\right) = f\left(\frac{x}{y}\right) = f(x, y)$$

$$f(tx, ty) = t^0 \cdot f(x, y)$$

Μάθημα 9

30/10/2020

1) ΘΜΤ για 1 μεταβλητή

$F: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$, $F =$ παραγωγισίμην / Διαφορίσιμην

Έστω $a, b \in (a, b)$, $a \neq b$

Τότε $\exists z_0 \in (a, b) : F(b) - F(a) = F'(z_0)(b-a) = dF(z_0)(b-a)$

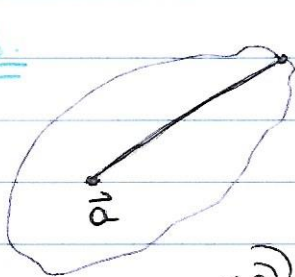
2) ΘΜΤ για πραγματική συνάρτηση πολλών μεταβλητών

$f: A (\subseteq \mathbb{R}^m) \rightarrow \mathbb{R}$, $f =$ διαφορίσιμην

Έστω $\vec{a}, \vec{b} \in A$ με $[\vec{a}, \vec{b}] \subseteq A$

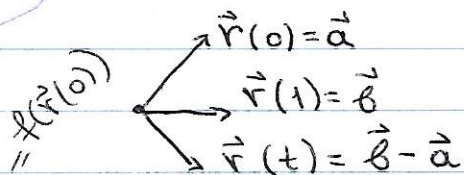
Τότε $\exists z_0 \in A \setminus \{\vec{a}, \vec{b}\} : f(\vec{b}) - f(\vec{a}) = d f(z_0)(\vec{b} - \vec{a}) = \nabla f(z_0) \cdot (\vec{b} - \vec{a})$

Απόδ.



$$[\vec{a}, \vec{b}] = \{ \vec{x} \in \mathbb{R}^m : \vec{x} = \vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a}), t \in [0, 1] \}$$

$$\vec{r}(t) = \vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a}), t \in [0, 1]$$



$$F = f \circ \vec{r} : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$$

Διαφορίσιμην
 παραγωγισίμην

$$F(0) = f(\vec{a})$$

$$F(1) = f(\vec{r}(1)) = f(\vec{b})$$

$$F'(t) \stackrel{\text{καύσιος}}{\text{απόδοσης}} \nabla f(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t)$$

Από ΘΜΤ (1), $\exists t_0 \in (0, 1) : F(1) - F(0) = F'(t_0) \cdot (1-0) \rightarrow$

$$f(\vec{b}) - f(\vec{a}) = \nabla f(\vec{r}(t_0)) \cdot (\vec{b} - \vec{a})$$

$$\vec{z}_0 = \vec{r}(t_0), \quad \vec{z}_0 \in [\vec{a}, \vec{b}] \setminus \{\vec{a}, \vec{b}\}$$

Εξήγηση

1) Δεν υπάρχουν κανόνες l'Hospital για συναρτήσεις πολλών μεταβλητών

• $n=1$, οι κανόνες l'Hospital βασίζονται στο Γενικευμένο ΘΜΤ. Δηλ. αν $f, g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $a, b \in \mathbb{R}$, $a \neq b$, $g(b) \neq g(a)$ και f, g παραγωγίσιμες, τότε $\exists \xi$:

$$\frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} = \frac{f'(\xi)(b-a)}{g'(\xi)(b-a)}$$

← δίνει αντιστοιχία με $(b-a)$

• $f, g: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$, $m \geq 2$, $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^m$, $\vec{a} \neq \vec{b}$, $g(\vec{b}) \neq g(\vec{a})$

$$\frac{f(\vec{b}) - f(\vec{a})}{g(\vec{b}) - g(\vec{a})} = \frac{\nabla f(\vec{z}_0) \cdot (\vec{b} - \vec{a})}{\nabla g(\vec{z}_0) \cdot (\vec{b} - \vec{a})}$$

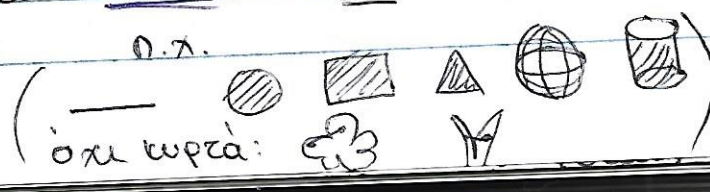
← ΔΕΝ γίνεται αντιστοιχία με $(\vec{b} - \vec{a})$

2) ΔΕΝ ισχύει ΘΜΤ για $\vec{r}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$, για $m \geq 2$

• π.χ. $\vec{r}(t) = (\cos t, \sin t)$, $t \in \mathbb{R}$
 Τότε έχουμε $\vec{r}(0) = (1, 0)$
 $\vec{r}(2\pi) = (1, 0)$
 $\vec{r}'(t) = (-\sin t, \cos t)$ (2π-0)
 Δεν υπάρχει $t_0 \in (0, 2\pi)$ με $\vec{r}(2\pi) - \vec{r}(0) = \vec{r}'(t_0) \cdot 2\pi$
Σίγουρα $(0, 0) \neq (-\sin t, \cos t)$, $t \in \mathbb{R}$

ΑΣΚΗΣΕΙΣ

① $f: A \subseteq \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$, $A = \text{ανοικτό}$, $f = \text{δυναμική}$
 Υποθέτουμε ότι το A είναι κλειστό (δηλ. $\forall \vec{a}, \vec{b} \in A$
 με $\vec{a} \neq \vec{b}$, το $[\vec{a}, \vec{b}] \subseteq A$) π.χ.



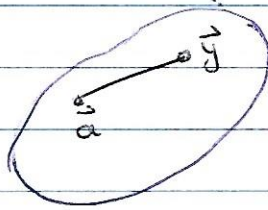
ήδη κλειστά:

Εάν $\nabla f(\vec{x}) = \vec{0}$, $\vec{x} \in A$, τότε v.d.o. $f = \text{σταθερή}$

Λύση

Σταθερόποιούμε $\vec{a} \in A$

Έστω ωραίο $\vec{y} \in A$, $\vec{y} \neq \vec{a}$



Τότε $[\vec{a}, \vec{y}] \subseteq A$

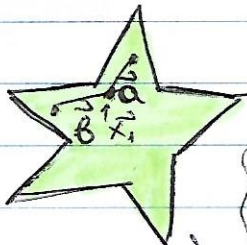
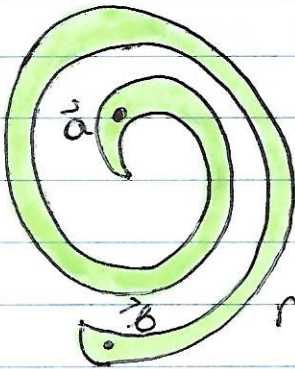
ΟΜΤ, $\exists \vec{x}_0 \in A$, $f(\vec{y}) - f(\vec{a}) \stackrel{\text{ΟΜΤ}}{=} \nabla f(\vec{x}_0) \cdot (\vec{y} - \vec{a}) = 0$

Άρα $f(\vec{y}) = f(\vec{a})$, $\vec{y} \in A$

② $f: A (\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}$, $A = \text{ανοικτό}$, $f = \text{διαφορίσιμη}$.

Υποθέτουμε ότι το A είναι Πολυγωνικά Σωεκτικό δηλ. για $\vec{a}, \vec{b} \in A$, $\vec{a} \neq \vec{b}$ \exists πολυγωνική γραμμή του A , που τα εύνει.

$$[\vec{a}, \vec{x}_1] \cup [\vec{x}_1, \vec{x}_2] \cup \dots \cup [\vec{x}_k, \vec{b}] \subseteq A$$



πολυγωνικά
σωεκτικό

Εάν $\nabla f(\vec{x}) = \vec{0}$, $\vec{x} \in A$
τότε $f = \text{σταθερή}$

• $\vec{a} \in A$

$\vec{y} \in A$, $\vec{y} \neq \vec{a}$

ΟΜΤ στο $[\vec{a}, \vec{x}_1]$

$$f(\vec{x}_1) = f(\vec{a})$$

ΟΜΤ στο $[\vec{x}_1, \vec{x}_2]$

$$f(\vec{x}_2) = f(\vec{x}_1) = f(\vec{a}) (\dots)$$

$$\text{Τελικά } f(\vec{y}) = f(\vec{a})$$

και άρα η f είναι σταθερή

③

Έστω $f, g: A \rightarrow \mathbb{R}$ $(\in \mathbb{R}^n)$ διαφορίσιμες και $A = \text{ανοικτό}$
& πολυγωνικά σωεκτικό

Εάν $\nabla f(\vec{x}) = \nabla g(\vec{x})$, για $\vec{x} \in A$, τότε v.d.o. $f = g + c$.

Λύση

$$\nabla \cdot (f - g)(\vec{x}) = \vec{0}, \vec{x} \in A \xrightarrow{\text{ΑΟΚ}} f - g = c \text{ στο } A$$

$\vec{F} = A (\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}^n$, συντηρητικό δ.π.
 δηλ. $\exists f: A (\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}$ διαφορίσιμο με
 $\vec{F} = \nabla f$

$A =$ ανοικτό & πολυγωνικά συνεκτικό, τότε $n \neq$ είναι
 "μοναδική" με την εξής έννοια: Αν $\vec{F} = \nabla g$
 τότε $g = f + C$

(4) $f: A (\subseteq \mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}$ διαφορίσιμο και οι Μερ. Παρ.
 αυτής, $\frac{\partial f}{\partial x_i} \quad i=1, \dots, n$ είναι γραμμικές.
 $A =$ ανοικτό και κυρτό

Τότε $\exists M > 0: |f(x) - f(y)| \leq M \cdot \|x - y\|, \quad x, y \in A$
 (δηλ. $n \neq$ είναι L-συνεκτικό)

Λίστα

Επιλέγουμε $\vec{x}, \vec{y} \in A, \vec{x} \neq \vec{y}$

$[\vec{x}, \vec{y}] \subseteq A$ ($A =$ κυρτό)

Τότε $\exists \vec{z} \in A: |f(\vec{x}) - f(\vec{y})| = |\nabla f(\vec{z}) \cdot (\vec{x} - \vec{y})|$

$$\begin{aligned}
 &\leq \|\nabla f(\vec{z}(\vec{x}, \vec{y}))\| \cdot \|\vec{x} - \vec{y}\| \leq \\
 &\leq M \|\vec{x} - \vec{y}\|
 \end{aligned}$$

(B) ΘΕΩΡΗΜΑ ΑΝΤΙΣΤΡΟΦΗΣ ΣΥΝΑΡΤΗΣΗΣ

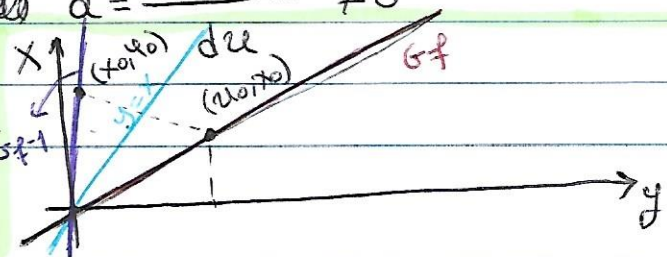
1) Έχουμε 1 εξίσωση (1^ο βαθμού) με 1 άγνωστο
 $x = f(u) = a(u - u_0) + x_0, \quad u \in \mathbb{R} \mid f(u_0) = x_0$

Το ζητούμενο: Να εξετάσουμε αν η εξίσωση λύνεται
 ως προς $u = u(x), \quad u_0 = u(x_0)$. (με μοναδικό τρόπο)

Δηλ. ζητάμε να βρούμε την αντίστροφη της f . (f^{-1})

Λύνεται (μοναδικά) $\Leftrightarrow a = \frac{df(u_0)}{du} \neq 0$

Τότε $(f^{-1})'_{f(u_0)=x_0} = \frac{1}{f'(u_0)}$

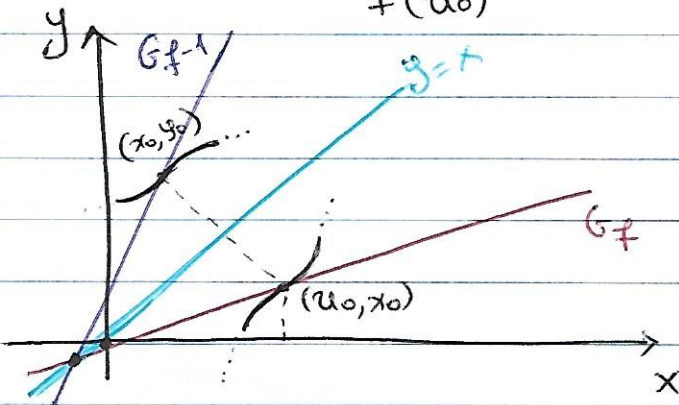


1) Έστω 1 εγγραφή με 1 άξονα.
 $x = f(u)$, $x_0 = f(u_0)$ $f = C^1$

ΘΕΩΡΗΜΑ ΑΝΤΙΣΤΡ. ΣΥΝΑΡΤ.

Εάν $f'(u_0) \neq 0 \Rightarrow \exists f^{-1} : (x_0 - \epsilon, x_0 + \epsilon) \rightarrow (u_0 - \delta, u_0 + \delta)$
 επί και C^1

και $(f^{-1})'(x_0) = \frac{1}{f'(u_0)}$



(2)

2) Έστω σύστημα 2 εγγραφών (100 βαθμιά) με 2 άξονες

$$x = a_1(u - u_0) + a_2(v - v_0) + x_0 = f_1(u, v)$$

$$y = b_1(u - u_0) + b_2(v - v_0) + y_0 = f_2(u, v)$$

$$\vec{F} = (f_1, f_2) : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\vec{F}(u_0, v_0) = (x_0, y_0)$$

Το πρόβλημα: Να εγγραψουμε αν το σύστημα λύνεται ως προς $u = u(x, y)$ και $v = v(x, y)$ (κατά μεθοδικό τρόπο) δηλ. να βρούμε την \vec{F}^{-1}

Λύνεται (μεθοδικά) $\Leftrightarrow \det \begin{pmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{pmatrix} \neq 0$.

$$\Leftrightarrow \det \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial u} & \frac{\partial f_1}{\partial v} \\ \frac{\partial f_2}{\partial u} & \frac{\partial f_2}{\partial v} \end{pmatrix} (u, v)$$

(Σημειώστε f_1, f_2 να μην έχουν σταθμισμένη εξάρτηση)

$$\Leftrightarrow \det J_{\vec{F}}(u,v) \neq 0$$

$$J_{\vec{F}}^{-1}(x_0, y_0) = (J_{\vec{F}}(u_0, v_0))^{-1}$$

2') Έστω 2 εξισώσεις με 2 αγνώστους

$$\begin{aligned} x &= f_1(u,v) & \vec{F}(u,v) &= (f_1, f_2)(u,v), & \vec{F}(u_0, v_0) &= (x_0, y_0) \\ y &= f_2(u,v) \end{aligned}$$

Το ζητούμενο: Να εξετάσουμε αν το σύστημα δίνεται κατά C^1 -τρόπο ($f_1, f_2 \in C^1$)

δηλ. να βρούμε την \vec{F}^{-1}

(Ανάλογο για σύστημα 3 εξισώσεων με 3 αγνώστους)

ΘΕΩΡΗΜΑ ΑΝΤΙΣΤΡΟΦΗΣ ΣΥΝΑΡΤΗΣΗΣ

(I) $f: A(\subseteq \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$, $A = \text{ανοικτό}$

$x_0 \in A$, $f(x_0) = y_0$, f είναι C^1

1) Αν $f'(x_0) \neq 0$ τότε (i) $\exists U, V \subseteq \mathbb{R}$ ανοικτά

με $x_0 \in U$, $y_0 \in V$ και $n f: U \rightarrow V$, 1-1 και

(ii) $\exists f^{-1}: V \rightarrow U$, C^1 επί

$$(f^{-1})'(y) = \frac{1}{f'(x_0)}, \quad x \in U$$

2) Αν $f'(x_0) = 0$ η f δεν αντιστρέφεται κατά C^1 τρόπο (αν αντιστρέφεται)

(II) $\vec{f}: A(\subseteq \mathbb{R}^m) \rightarrow \mathbb{R}^m$, $A = \text{ανοικτό}$

$\vec{x}_0 \in A$, $\vec{f}(\vec{x}_0) = \vec{y}_0$, $\vec{f} \in C^1$

• Αν $\det J_{\vec{f}}(\vec{x}_0) \neq 0$ τότε,

(i) $\exists U, V \subseteq \mathbb{R}^m$ ανοικτά με $x_0 \in U$, $y_0 \in V$

και $\vec{f}: U \rightarrow V$, 1-1 και επί

(ii) $\exists \vec{f}^{-1}: V \rightarrow U$ και $J_{\vec{f}^{-1}}(y) = (J_{\vec{f}}(x))^{-1}$, $x \in U$

• Αν $\det J_{\vec{f}}(\vec{x}_0) = 0$ η \vec{f} δεν αντιστρέφεται κατά C^1 τρόπο (αν αντιστρέφεται)

Παρατήρηση

$$\vec{f}(u,v) = (e^u \cos v, e^u \sin v), (u,v) \in \mathbb{R}^2$$

$$C^1, \det J_{\vec{f}}(u,v) = \det \begin{pmatrix} e^u \cos v & -e^u \sin v \\ e^u \sin v & e^u \cos v \end{pmatrix} =$$

$$= e^{2u} \neq 0, u \in \mathbb{R} \text{ οπότε } \vec{f} \text{ } C^1 \text{ άρα από}$$

(←) Θ.Α.3 \vec{f} αντιστρέφεται τοπικά σε $(u_0, v_0) \in \mathbb{R}^2$.
 Όχι οθική (6) \vec{f} δεν είναι 1-1 (!)
 $\vec{f}(u, 0) = \vec{f}(u, 2\pi), u \in \mathbb{R}$

ΑΣΚΗΣΕΙΣ

1) $\vec{f}(\rho, \varphi) = (\rho \cos \varphi, \rho \sin \varphi), \rho > 0, \varphi \in \mathbb{R}$
 Να αποδ. ότι η \vec{f} αντιστρέφεται τοπικά, στο (ρ_0, φ_0)
 ότι οθική στο $(0, +\infty) \times \mathbb{R}$

2) $\vec{F}(x,y) = \left(\frac{x^2 - y^2}{x^2 + y^2}, \frac{xy}{x^2 + y^2} \right) (x,y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$

Υπάρχουν σημεία $(x_0, y_0) \neq (0,0)$ ώστε η \vec{F} να αντιστρέφεται τοπικά

3)** $\begin{cases} x = u^3 + u^2 v \\ y = u^4 v + 2uv \end{cases}$ 1) ΝΑΟ \vec{F} $u = u(x,y), v = v(x,y)$
 αν $(x,y) \in$ Πείροχήν (2,3)
 και $(u,v) \in$ Πείροχήν (1,1)

2) Να υποδ. $\frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}, \frac{\partial v}{\partial x}, \frac{\partial v}{\partial y}$ στο (1,1)

Λύση

$$\vec{F}(u,v) = (u^3 + u^2 v, u^4 v + 2uv)$$

$$\vec{F}(1,1) = (2,3)$$

$$\det J_{\vec{F}}(1,1) = \det \begin{vmatrix} 5 & 1 \\ 6 & 3 \end{vmatrix} \neq 0, \text{ Άρα } \vec{F} \vec{F}^{-1}, C^1.$$

$$J_{\vec{F}^{-1}}(2,3) = \begin{pmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{\partial u}{\partial y} \\ \frac{\partial v}{\partial x} & \frac{\partial v}{\partial y} \end{pmatrix} (2,3) = (J_{\vec{F}}(1,1))^{-1} = \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 6 & 3 \end{pmatrix}^{-1} = \rightsquigarrow$$

\Rightarrow As λ (δίκας μω) Ασκησης \leftarrow
όπως την 3

$$\Rightarrow = \begin{pmatrix} 1/3 & -1/9 \\ -2/3 & 5/9 \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial u}{\partial x}(2,3) = \frac{1}{3}, \quad \frac{\partial u(2,3)}{\partial y} = -1/9, \quad \frac{\partial v}{\partial x}(2,3) = -2/3, \quad \frac{\partial v}{\partial y}(2,3) = -5/9$$

ΧΟΡΟΣ ΓΙΑ ΑΣΚΗΣΕΙΣ \downarrow