

## Κανόνας της αλυσίδας

Από τον Απειροστικό Λογισμό για συναρτήσεις μιας μεταβλητής γνωρίζουμε ότι: Αν  $g : I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  και  $f : J \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  είναι συναρτήσεις ( όπου  $I, J$  ανοικτά διαστήματα) ώστε  $g(I) \subseteq J, a \in I$ ,  $g$  διαφορίσιμη στο  $a$  και  $f$  διαφορίσιμη στο  $g(a)$  τότε η  $f \circ g : I \rightarrow \mathbb{R}$  είναι διαφορίσιμη στο  $a$  και ισχύει ο κανόνας αλυσίδας,

$$(f \circ g)'(a) = f'(g(a)) \cdot g'(a) \quad (1)$$

Αν οι  $f$  και  $g$  είναι διαφορίσιμες στα πεδία ορισμού τους τότε γράφουμε,

$$(f \circ g)'(x) = f'(g(x)) \cdot g'(x), x \in I \quad (2)$$

Θέτοντας  $y = g(x)$  και  $z = f(g(x))$  μπορούμε να γράψουμε τον τύπο (2) ως εξής:

$$\frac{dz}{dx} = \frac{dz}{dy} \cdot \frac{dy}{dx} \quad (3)$$

Έστω ότι δίνεται μια πραγματική συνάρτηση τριών μεταβλητών  $x, y$  και  $z$ , που γράφεται ως  $\omega = f(x, y, z)$  και κάθε μια από τις  $x, y$  και  $z$  είναι συνάρτηση της πραγματικής μεταβλητής  $t$ ,  $x = x(t), y = y(t)$  και  $z = z(t)$ , τότε μπορούμε να εκφράσουμε το  $\omega$  ως συνάρτηση του  $t$  ως εξής:  $\omega = f(x(t), y(t), z(t))$ . Στην περίπτωση αυτή ο κανόνας της αλυσίδας γίνεται ( με τις κατάλληλες υποθέσεις διαφορισιμότητας για τις εμπλεκόμενες συναρτήσεις).

$$\frac{d\omega}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt} + \frac{\partial f}{\partial z} \cdot \frac{dz}{dt}$$

Ο σκοπός μας είναι να εξηγήσουμε τέτοιους τύπους λεπτομερώς.

Καθόσον αφορά διανυσματικές συναρτήσεις παρατηρούμε ότι υπάρχουν δύο ισοδύναμες διατυπώσεις του κανόνας της αλυσίδας. Η μία διατύπωση αφορά σύνθεση συναρτήσεων ( των διαφορικών των εμπλεκόμενων συναρτήσεων) και η άλλη γινόμενο πινάκων. Εφόσον στην έννοια του διαφορικού που είναι μια γραμμική συνάρτηση  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  αντιστοιχεί ένας  $m \times n$  πίνακας  $A = (T_j(e_i)), 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m$ , όπου  $T = (T_1, \dots, T_m)$ .

Υπενθυμίζουμε πριν διατυπώσουμε το γενικό θεώρημα, τα ακόλουθα.

1) Αν  $T_1 : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  και  $T_2 : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^p$  είναι γραμμικές απεικονίσεις,  $T = T_2 \circ T_1$  η σύνθεσή τους και  $A, B, C$  οι πίνακες που αντιστοιχούν στις  $T_1, T_2$  και  $T$  τότε,  $C = B \cdot A$  ( γινόμενο πινάκων).

2) Αν  $f : U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  διαφορίσιμη συνάρτηση στο  $a \in U$  το διάνυσμα  $\nabla f(a) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}(a), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \right)$  ονομάζεται κλίση της  $f$  στο  $a$ . ( Δηλαδή στην περίπτωση πραγματικής συνάρτησης ονομάζουμε τον πίνακα Jacobi της  $f$  κλίση της  $f$ ).

3) Αν  $g : I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ , όπου  $I \subseteq \mathbb{R}$  ανοικτό διάστημα, είναι διαφορίσιμη στο  $a \in I$  τότε, αν  $h \in \mathbb{R}$  και  $g = (g_1, \dots, g_n)$ , ισχύει

$$Dg(a)(h) = (Dg_1(a) \cdot h, \dots, Dg_n(a) \cdot h) = (g'_1(a) \cdot h, \dots, g'_n(a) \cdot h) = h \cdot (g'_1(a), \dots, g'_n(a))$$

Στην περίπτωση αυτή ο πίνακας Jacobi της  $g$  στο  $a$  είναι το διάνυσμα στήλη,

$$\begin{pmatrix} g'_1(a) \\ \vdots \\ g'_n(a) \end{pmatrix}.$$

Γράφουμε τότε,  $g'(a) = (g'_1(a), \dots, g'_n(a))$ , (Πρβλ., Ορισμό 5.4, Παρατ. 5.)

**6.1 Θεώρημα** ( κανόνας της αλυσίδας). Έστω  $U \subseteq \mathbb{R}^n$  και  $V \subseteq \mathbb{R}^m$  ανοικτά σύνολα. Έστω ακόμη  $g: U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  και  $f: V \subseteq \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^p$  συναρτήσεις ώστε  $g(U) \subseteq V$  και  $a \in U$  ώστε η  $g$  διαφορίσιμη στο  $a$  και η  $f$  διαφορίσιμη στο  $g(a)$ . Τότε η  $f \circ g$  είναι διαφορίσιμη στο  $a$  και

$$D(f \circ g)(a) = Df(g(a)) \circ Dg(a) \quad (\text{σύνθεση συναρτήσεων})$$

Ισοδύναμα για τους πίνακες Jacobi έχουμε:

$$J_{(f \circ g)(a)} = J_{f(g(a))} \cdot J_{g(a)} \quad (\text{πολλαπλασιασμός πινάκων}).$$

Ο πρώτος πίνακας είναι  $p \times n$  ο δεύτερος  $p \times m$  πίνακας και ο τρίτος  $m \times n$  πίνακας

**Απόδειξη:** Θα δώσουμε προς το παρόν μια απόδειξη αυτού του σημαντικού αποτελέσματος με την επιπλέον υπόθεση ότι οι μερικές παράγωγοι της  $f$  υπάρχουν σε μια περιοχή του  $g(a)$  και είναι συνεχείς στο  $g(a)$ .

Η ακόλουθη ειδική περίπτωση του θεωρήματος μας δίνει εύκολα και το γενικό αποτέλεσμα:

(I) Έστω  $n=1, m=3$  και  $p=1$ , δηλαδή  $g: U \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  και  $f: V \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ .

(Όπου το  $U$  θεωρείται τώρα ανοικτό διάστημα του  $\mathbb{R}$ ).

Έστω  $g(t) = (x(t), y(t), z(t))$  και  $h = f \circ g \Leftrightarrow h(t) = f(x(t), y(t), z(t))$ .

Τότε

$$\frac{dh}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt} + \frac{\partial f}{\partial z} \cdot \frac{dz}{dt} \quad (0)$$

Ακριβέστερα:  $\frac{dh}{dt}(a) = \frac{\partial f}{\partial x}(g(a)) \cdot \frac{dx}{dt}(a) + \frac{\partial f}{\partial y}(g(a)) \cdot \frac{dy}{dt}(a) + \frac{\partial f}{\partial z}(g(a)) \cdot \frac{dz}{dt}(a)$ .

( Παρατηρούμε ότι:  $\frac{dh}{dt}(a) = \nabla f(g(a)) \cdot g'(a)$  είναι εσωτερικό γινόμενο

διανυσμάτων όπου,  $g'(a) = (x'(a), y'(a), z'(a)) = \left( \frac{dx}{dt}(a), \frac{dy}{dt}(a), \frac{dz}{dt}(a) \right)$  ή ακόμη,

$\frac{dh}{dt}(a) = J_{f(g(a))} \cdot J_{g(a)}$  γινόμενο του πίνακα γραμμής  $J_{f(g(a))} = \nabla f(g(a))$  και του

πίνακα στήλη  $J_{g(a)} = \begin{pmatrix} x'(a) \\ y'(a) \\ z'(a) \end{pmatrix}$  )

**Απόδειξη της (I)** Η συνάρτηση  $h$  είναι βέβαια πραγματική συνάρτηση πραγματικής μεταβλητής ( $U \subseteq \mathbb{R} \xrightarrow{g} \mathbb{R}^3 \supseteq V \xrightarrow{f} \mathbb{R}$  και  $g(U) \subseteq V$ ).  

$$\underbrace{U \subseteq \mathbb{R} \xrightarrow{g} \mathbb{R}^3 \supseteq V \xrightarrow{f} \mathbb{R}}_{h=f \circ g}$$

Από τον ορισμό της παραγώγου έχουμε:  $\frac{dh}{dt}(a) = \lim_{t \rightarrow a} \frac{h(t) - h(a)}{t - a}$ .

Προσθέτοντας και αφαιρώντας δύο όρους γράφουμε, (για  $t \neq a$  με  $t \in U$ )

$$\begin{aligned} & \frac{h(t) - h(a)}{t - a} = \\ & \frac{f(x(t), y(t), z(t)) - f(x(a), y(a), z(a))}{t - a} = \\ & = \frac{f(x(t), y(t), z(t)) - f(x(a), y(t), z(t))}{t - a} + \\ & \frac{f(x(a), y(t), z(t)) - f(x(a), y(a), z(t))}{t - a} + \\ & \frac{f(x(a), y(a), z(t)) - f(x(a), y(a), z(a))}{t - a} \quad (1) \end{aligned}$$

Εφαρμόζουμε τώρα το θεώρημα μέσης τιμής του Διαφορικού Λογισμού στις συναρτήσεις: (για δεδομένο  $t \in U$  με  $t \neq a$ )

(α)  $x \rightarrow f(x, y(t), z(t))$  στο διάστημα με άκρα  $x(t), x(a)$  και βρίσκουμε  $c_1(t)$  ανάμεσα στα  $x(t)$  και  $x(a)$  ώστε

$$f(x(t), y(t), z(t)) - f(x(a), y(t), z(t)) = \frac{\partial f}{\partial x}(c_1(t), y(t), z(t))(x(t) - x(a))$$

(β)  $y \rightarrow f(x(a), y, z(t))$  στο διάστημα με άκρα  $y(t)$  και  $y(a)$  και βρίσκουμε  $c_2(t)$  ανάμεσα στα  $y(t)$  και  $y(a)$  ώστε

$$f(x(a), y(t), z(t)) - f(x(a), y(a), z(t)) = \frac{\partial f}{\partial y}(x(a), c_2(t), z(t)) \cdot (y(t) - y(a))$$

(γ)  $z \rightarrow f(x(a), y(a), z)$  στο διάστημα με άκρα  $z(t)$  και  $z(a)$  και βρίσκουμε  $c_3(t)$  ανάμεσα στα  $z(t)$  και  $z(a)$  ώστε

$$f(x(a), y(a), z(t)) - f(x(a), y(a), z(a)) = \frac{\partial f}{\partial z}(x(a), y(a), c_3(t))(z(t) - z(a)).$$

Έτσι η (1) ξαναγράφεται ως εξής :

$$\begin{aligned} \frac{h(t) - h(a)}{t - a} &= \frac{\partial f}{\partial x}(c_1(t), y(t), z(t)) \cdot \frac{x(t) - x(a)}{t - a} + \\ & \frac{\partial f}{\partial y}(x(a), c_2(t), z(t)) \cdot \frac{y(t) - y(a)}{t - a} + \frac{\partial f}{\partial z}(x(a), y(a), c_3(t)) \cdot \frac{z(t) - z(a)}{t - a} \quad (2) \end{aligned}$$

Λαμβάνουμε τώρα το όριο της (2) καθώς το  $t \rightarrow a$ . Παρατηρούμε ότι τότε,  $x(t) \xrightarrow{t \rightarrow a} x(a)$ ,  $y(t) \xrightarrow{t \rightarrow a} y(a)$ ,  $z(t) \xrightarrow{t \rightarrow a} z(a)$  (οι  $x, y, z$  είναι συνεχείς στο  $a$  αφού είναι διαφορίσιμες εκεί), συνεπώς,  $c_1(t) \xrightarrow{t \rightarrow a} x(a)$ ,  $c_2(t) \xrightarrow{t \rightarrow a} y(a)$

και  $c_3(t) \xrightarrow{t \rightarrow a} z(a)$ . Έπεται από την συνέχεια των μερικών παραγώγων  $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$  στο σημείο  $g(a)$  ότι ισχύει ο ζητούμενος τύπος (0).

Παρατηρούμε τώρα ότι ο τύπος (0) γενικεύεται εύκολα στην περίπτωση των  $m$  μεταβλητών, δηλαδή  $n=1, m \geq 2$  και  $p=1$  ( $g: U \subseteq R \rightarrow R^m$  και  $f: V \subseteq R^m \rightarrow R$ ).

Έστω λοιπόν  $g(t) = (x_1(t), \dots, x_m(t))$  και  $f$  συνάρτηση των μεταβλητών  $(x_1, \dots, x_m) \in R^m$ . Τότε εντελώς ανάλογα (χρησιμοποιώντας ένα τηλεσκοπικό άθροισμα) αποδεικνύεται ότι αν  $h = fog$ ,  $h(t) = f(x_1(t), \dots, x_m(t))$ , τότε,

$$(3) \quad \frac{dh}{dt} = \sum_{i=1}^m \frac{\partial f}{\partial x_i} \cdot \frac{dx_i}{dt} \quad (\text{οι παράγωγοι υπολογίζονται στο } a \in U)$$

(II) Έστω  $g: U \subseteq R^n \rightarrow R^m$  και  $f: V \subseteq R^m \rightarrow R$  ( $g(U) \subseteq V$ ) και  $h = fog$ . Δηλαδή η  $f$  είναι πραγματική συνάρτηση και η  $g$  διανυσματική συνάρτηση διανυσματικής μεταβλητής. Αν  $g = (y_1, \dots, y_m)$  και  $h = fog$  τότε

$$h(x_1, \dots, x_n) = f(g(x_1, \dots, x_n)) = f(y_1(x_1, \dots, x_n), \dots, y_m(x_1, \dots, x_n)).$$

Έστω  $1 \leq i \leq n$ , τότε θεωρούμε την  $h$  ως συνάρτηση της πραγματικής μεταβλητής  $x_i$  και αναγόμεστε στην περίπτωση (I). Ακριβέστερα θεωρούμε την συνάρτηση  $t \rightarrow f(y_1(a_1, \dots, a_{i-1}, t, a_{i+1}, \dots, a_n), \dots, y_m(a_1, \dots, a_{i-1}, t, a_{i+1}, \dots, a_n))$  και από τον τύπο (3)

$$\text{λαμβάνουμε, } \frac{\partial h}{\partial x_i} = \sum_{k=1}^m \frac{\partial f}{\partial y_k} \cdot \frac{\partial y_k}{\partial x_i}, 1 \leq i \leq n \quad (4)$$

Με περισσότερη ακρίβεια ισχύει ότι:  $\frac{\partial h}{\partial x_i}(a) = \sum_{k=1}^m \frac{\partial f}{\partial y_k}(g(a)) \cdot \frac{\partial y_k}{\partial x_i}(a), 1 \leq i \leq n$  (5)

Ο (4) ή ο (5) προκύπτει και με πολλαπλασιασμό των αντίστοιχων πινάκων Jacobi:

$$J_{h(a)} = J_{f(g(a))} \cdot J_{g(a)}, a \in R^n \quad \text{ή} \quad \left( \frac{\partial h}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial h}{\partial x_n} \right) = \left( \frac{\partial f}{\partial y_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial y_m} \right) \cdot \begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_1}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial y_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_m}{\partial x_n} \end{pmatrix}.$$

Για να κατανοήσουμε καλύτερα την περίπτωση II, ας θεωρήσουμε ένα πιο συγκεκριμένο παράδειγμα.

Έστω  $f: R^3 \rightarrow R$  και  $g: R^3 \rightarrow R^3$   $C^1$  συναρτήσεις, θεωρούμε την σύνθεση  $h = fog$  των  $f$  και  $g$ . Αν  $g = (u, v, \omega)$  τότε ,

$$h(x, y, z) = f(g(x, y, z)) = f(u(x, y, z), v(x, y, z), \omega(x, y, z))$$

Με εφαρμογή του κανόνα της αλυσίδας έχουμε ότι:

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial h}{\partial x} &= \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial \omega} \cdot \frac{\partial \omega}{\partial x} \\ \frac{\partial h}{\partial y} &= \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial \omega} \cdot \frac{\partial \omega}{\partial y} \\ \frac{\partial h}{\partial z} &= \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial f}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial f}{\partial \omega} \cdot \frac{\partial \omega}{\partial z} \end{aligned} \right\} (6)$$

Πράγματι, από τον κανόνα της αλυσίδας έχουμε ότι

$$J_{h(a)} = J_{f(g(a))} \cdot J_{g(a)}, a \in R^3$$

$$\text{ή } \left( \frac{\partial h}{\partial x}, \frac{\partial h}{\partial y}, \frac{\partial h}{\partial z} \right) = \left( \frac{\partial f}{\partial u}, \frac{\partial f}{\partial v}, \frac{\partial f}{\partial \omega} \right) \begin{pmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{\partial u}{\partial y} & \frac{\partial u}{\partial z} \\ \frac{\partial v}{\partial x} & \frac{\partial v}{\partial y} & \frac{\partial v}{\partial z} \\ \frac{\partial \omega}{\partial x} & \frac{\partial \omega}{\partial y} & \frac{\partial \omega}{\partial z} \end{pmatrix}$$

Με πολλαπλασιασμό των πινάκων βρίσκουμε τους τύπους (6).

Μπορούμε τώρα να αποδείξουμε την

**Γενική περίπτωση:** Έστω  $g: U \subseteq R^n \rightarrow R^m$  και  $f: V \subseteq R^m \rightarrow R^p$  ( $g(U) \subseteq V$ ) και  $h = f \circ g$ . Αν  $g = (y_1, \dots, y_m)$ ,  $f = (f_1, \dots, f_p)$  και  $h = (h_1, \dots, h_p)$  τότε βέβαια  $h_j = f_j \circ g \Leftrightarrow h_j(x_1, \dots, x_n) = f_j(g(x_1, \dots, x_n)) = f_j(y_1(x_1, \dots, x_n), \dots, y_m(x_1, \dots, x_n))$  όπου  $j = 1, 2, \dots, p$ .

$$\underbrace{R^n \supseteq U \xrightarrow{g} V \subseteq R^m \xrightarrow{f_j} R}_{h_j = f_j \circ g}, 1 \leq j \leq p.$$

Αν  $1 \leq j \leq p$  και  $1 \leq i \leq n$  τότε θεωρώντας την  $h_j$  ως συνάρτηση της πραγματικής μεταβλητής  $x_i$ , δηλαδή αναγόμενοι στην περίπτωση II, θα έχουμε από τον τύπο (4)

$$\text{ότι, } \frac{\partial h_j}{\partial x_i} = \sum_{k=1}^m \frac{\partial f_j}{\partial y_k} \cdot \frac{\partial y_k}{\partial x_i}, 1 \leq j \leq p, 1 \leq i \leq n \text{ (και από τον τύπο (5) ότι),}$$

$$\frac{\partial h_j}{\partial x_i}(a) = \sum_{k=1}^m \frac{\partial f_j}{\partial y_k}(g(a)) \cdot \frac{\partial y_k}{\partial x_i}(a), 1 \leq j \leq p, 1 \leq i \leq n.$$

Ο τελευταίος αυτός τύπος είναι ισοδύναμος με τον τύπο που εμφανίζεται στην διατύπωση του θεωρήματος αν εκτελέσουμε τους πολλαπλασιασμούς των πινάκων Jacobi.

**Σημείωση.** Καθώς η περίπτωση (I) του Θεωρ. 6.1 είναι ιδιαίτερα σημαντική είναι καλό να την απομνημονεύσουμε ως εξής:  $h'(a) = \nabla f(g(a)) \cdot g'(a)$ ,

όπου  $a \in U$ ,  $g'(a) = (x'_1(a), \dots, x'_n(a))$  και  $h = f \circ g$ .

Απόδειξη του κανόνα της αλυσίδας χωρίς την υπόθεση της συνέχειας των μερικών παραγώγων

**6.2 Θεώρημα** (κανόνας της αλυσίδας). Έστω  $U \subseteq R^n$  και  $V \subseteq R^m$  ανοικτά σύνολα. Έστω ακόμη  $g: U \rightarrow V$  και  $f: V \rightarrow R^p$  συναρτήσεις και  $a \in U$  ώστε η  $g$  είναι διαφορίσιμη στο  $a$  και η  $f$  διαφορίσιμη στο  $g(a)$ . Τότε η  $f \circ g$  είναι διαφορίσιμη στο  $a$  και

$$D(f \circ g)(a) = Df(g(a)) \circ Dg(a)$$

**Απόδειξη** Θέτουμε – για λόγους απλοποίησης του συμβολισμού-  $A = Dg(a)$ ,  $B = Df(g(a))$  και γράφουμε  $Ah$  αντί  $A(h)$  και  $B\kappa$  αντί  $B(\kappa)$ , όπου  $h \in R^n$  και  $\kappa \in R^m$ .

Από τον ορισμό του διαφορικού συνάρτησης έχουμε:  $g(a+h) = g(a) + Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|$  και  $f(g(a)+\kappa) = f(g(a)) + B\kappa + \varepsilon_2(\kappa) \cdot \|\kappa\|$ ,

όπου  $\lim_{h \rightarrow 0} \|\varepsilon_1(h)\| = 0$  και  $\lim_{\kappa \rightarrow 0} \|\varepsilon_2(\kappa)\| = 0$  Επίσης υπενθυμίζουμε ότι, αφού οι  $A$  και  $B$  είναι γραμμικές απεικονίσεις και άρα Lipschitz, υπάρχουν σταθερές  $c_1 > 0$  και  $c_2 > 0$  ώστε  $\|Ah\| \leq c_1 \|h\|, h \in R^n$  και  $\|B\kappa\| \leq c_2 \|\kappa\|, \kappa \in R^m$ . Έπεται από τις παραπάνω

ισότητες ότι,  $(f \circ g)(a+h) = f(g(a+h)) = f\left(g(a) + \underbrace{Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|}_{\kappa}\right)$ , άρα, θέτοντας  $\kappa = Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|$ , έχουμε

$$(f \circ g)(a+h) = f(g(a)) + B\left(\underbrace{Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|}_{\kappa}\right) + \underbrace{\varepsilon_2\left(\underbrace{Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|}_{\kappa}\right)}_{\eta_2(h) \cdot \|h\|} \cdot \underbrace{\|Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|\|}_{\kappa} = f \circ g(a) + BAh + \eta(h) \cdot \|h\| \quad \text{όπου,}$$

$$\eta(h) = \eta_1(h) + \eta_2(h), \quad \eta_1(h) = B\varepsilon_1(h) \quad \text{και}$$

$$\eta_2(h) \cdot \|h\| = \varepsilon_2(Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|) \cdot \|Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|\|.$$

Αυτό που απομένει είναι να αποδείξουμε ότι  $\|\eta_1(h)\|$  και  $\|\eta_2(h)\|$  και συνεπώς  $\|\eta(h)\| = \|\eta_1(h) + \eta_2(h)\|$  τείνουν στο 0 καθώς το  $\|h\| \rightarrow 0$ . ( Διότι τότε το διαφορικό της  $f \circ g$  στο  $a$  θα ισούται με  $BA$ , δηλαδή έχουμε την ζητούμενη ισότητα).

Παρατηρούμε ότι,  $\|\eta_1(h)\| \leq c_2 \|\varepsilon_1(h)\| \rightarrow 0$  καθώς το  $h \rightarrow 0$ . Επίσης παρατηρούμε ότι,

$$\|\eta_2(h)\| \|h\| = \|\varepsilon_2(Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|)\| \cdot \|Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|\| \leq \|\varepsilon_2(Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|)\| \cdot (\|Ah\| + \|\varepsilon_1(h)\| \cdot \|h\|) \leq \|\varepsilon_2(Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|)\| \cdot (c_1 + \|\varepsilon_1(h)\|) \cdot \|h\|.$$

Επομένως θα έχουμε ότι  $\|\eta_2(h)\| \leq \|\varepsilon_2(Ah + \varepsilon_1(h) \cdot \|h\|)\| \cdot (c_1 + \|\varepsilon_1(h)\|) \rightarrow 0$  καθώς το  $\|h\| \rightarrow 0$  και έτσι η απόδειξή μας είναι πλήρης.

**Σημείωση.** Ο κανόνας της αλυσίδας έχει μεγάλη ( όπως γνωρίζουμε από το Λογισμό της μίας μεταβλητής πρακτική αλλά και ) θεωρητική σημασία . Όπως θα διαπιστώσουμε στη συνέχεια ερμηνεύει την κλίση  $\nabla f$  μιας διαφορίσιμης συνάρτησης ( Θεωρ. 10.2 ) και έχει πολλές άλλες εφαρμογές (Πρβλ. Θεώρ. μέσης τιμής 7.1 , ανάπτυγμα Taylor , Θεωρ. Πεπλεγμένης συνάρτησης κλπ. .)

### Εφαρμογές και παραδείγματα πάνω στον κανόνα αλυσίδας

Έστω  $f(x, y)$  διαφορίσιμη συνάρτηση των  $x$  και  $y$ , και έστω  $x = x(t), y = y(t)$  διαφορίσιμες συναρτήσεις της πραγματικής μεταβλητής  $t$ . Τότε ο κανόνας αλυσίδας μας λέει ότι η  $z = f(x(t), y(t))$  είναι διαφορίσιμη συνάρτηση του

$$t \text{ και } \frac{dz}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt} \quad (1)$$

1) Έστω  $z = \sqrt{x^2 + 2xy}$ , όπου  $x = \cos \theta$  και  $y = \sin \theta$ . Να βρεθεί η  $\frac{dz}{d\theta}$  με τον κανόνα της αλυσίδας.

**Λύση:**  $\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{1}{2}(x^2 + 2xy)^{-\frac{1}{2}}(2x + 2y)$  και  $\frac{\partial z}{\partial y} = \frac{1}{2}(x^2 + 2xy)^{-\frac{1}{2}}(2x)$ .

Επίσης  $\frac{dx}{d\theta} = -\sin \theta$  και  $\frac{dy}{d\theta} = \cos \theta$ . Από τον τύπο (1) έχουμε,

$$\frac{dz}{d\theta} = \frac{\partial z}{\partial x} \cdot \frac{dx}{d\theta} + \frac{\partial z}{\partial y} \cdot \frac{dy}{d\theta} = \frac{1}{2}(x^2 + 2xy)^{-\frac{1}{2}}(2x + 2y)(-\sin \theta) + \frac{1}{2}(x^2 + 2xy)^{-\frac{1}{2}}(2x)(\cos \theta) = (x^2 + 2xy)^{-\frac{1}{2}}(x \cos \theta - x \sin \theta - y \sin \theta), (0 < \theta < \frac{\pi}{2})$$

2) Ένας ορθός κυκλικός κύλινδρος μεταβάλλεται σε τρόπο ώστε η ακτίνα της βάσης του  $r$  αυξάνει με ρυθμό  $3 \text{ cm/min}$  και το ύψος του  $h$  μειώνεται με ρυθμό  $5 \text{ cm/min}$ . Με τι ρυθμό μεταβάλλεται ο όγκος του κυλίνδρου την χρονική στιγμή κατά την οποία  $r = 10 \text{ cm}$  και  $h = 8 \text{ cm}$ ;

**Λύση** Ο όγκος του κυλίνδρου δίνεται από τον τύπο  $V = \pi r^2 h$  και δίδεται ότι  $\frac{dr}{dt} = 3$  και  $\frac{dh}{dt} = -5$ . Έχουμε ότι  $\frac{\partial V}{\partial r} = 2\pi r h$  και  $\frac{\partial V}{\partial h} = \pi r^2$ . Από τον κανόνα αλυσίδας, (δηλαδή εφαρμόζοντας την (1)) υπολογίζουμε  $\frac{dV}{dt} = \frac{\partial V}{\partial r} \cdot \frac{dr}{dt} + \frac{\partial V}{\partial h} \cdot \frac{dh}{dt} = 2\pi r h(3) + \pi r^2(-5)$ . Επομένως, την χρονική στιγμή κατά την οποία  $r = 10 \text{ cm}$  και  $h = 8 \text{ cm}$  έχουμε  $\frac{dV}{dt} = 2\pi(10)(8)(3) + \pi(10)^2(-5) = -20\pi$  ίσο περίπου  $-62,8 \frac{\text{cm}^3}{\text{min}}$

Επομένως ο όγκος μειώνεται με ρυθμό περίπου  $62,8 \frac{\text{cm}^3}{\text{min}}$

3) Έστω  $y: I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  διαφορίσιμη συνάρτηση της μεταβλητής  $x$  ( $I$  ανοικτό διάστημα του  $\mathbb{R}$ ). Υποθέτουμε ότι,  $\sin(x+y) + \cos(x-y) = y$ .

Να υπολογιστεί η  $\frac{dy}{dx}$ .

**Λύση** Από την υπόθεσή μας έχουμε ότι  $\sin(x+y(x)) + \cos(x-y(x)) = y(x), x \in I$ .

Θέτουμε  $F(x, y) = \sin(x+y) + \cos(x-y) - y$ , επομένως  $F(x, y(x)) = 0$  για κάθε

$x \in I$ . Έπεται ότι  $\frac{\partial F}{\partial x} = \cos(x+y) - \sin(x-y)$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = \cos(x+y) - \sin(x-y)(-1) - 1 = \cos(x+y) + \sin(x-y) - 1$$

Από τον κανόνα αλυσίδας (τύπος (1)) υπολογίζουμε,

$$0 = \frac{dF}{dx} = \frac{\partial F}{\partial x} \frac{dx}{dx} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{dy}{dx} = \frac{\partial F}{\partial x} \cdot (1) + \frac{\partial F}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dx} \Rightarrow$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{\frac{\partial F}{\partial x}}{\frac{\partial F}{\partial y}} = \frac{-[\cos(x+y) - \sin(x-y)]}{\cos(x+y) + \sin(x-y) - 1}$$

( υποθέτοντας ότι  $\cos(x+y) + \sin(x-y) - 1 \neq 0$  ).

Από τον κανόνα αλυσίδας έπεται ότι: Αν  $z = f(x, y)$  είναι διαφορίσιμη συνάρτηση στο ανοικτό σύνολο  $V \subseteq \mathbb{R}^2$  και  $x = x(u, v), y = y(u, v)$  διαφορίσιμες συναρτήσεις των μεταβλητών  $(u, v) \in U$  ( $U$  ανοικτό στο  $\mathbb{R}^2$ ) ώστε  $(x(u, v), y(u, v)) \in V$  για κάθε  $(u, v) \in U$ , τότε η σύνθετη συνάρτηση,  $z = f(x(u, v), y(u, v))$  είναι διαφορίσιμη στο  $U$  και

$$\frac{\partial z}{\partial u} = \frac{\partial z}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial z}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial u} \quad \text{και} \quad \frac{\partial z}{\partial v} = \frac{\partial z}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial v} + \frac{\partial z}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial v}. \quad (2)$$

4) Έστω  $z = 4x - y^2$ , όπου  $x = uv^2$  και  $y = u^3v$ . Να υπολογιστούν οι  $\frac{\partial z}{\partial u}$  και  $\frac{\partial z}{\partial v}$  με

χρήση του κανόνα αλυσίδας.

**Λύση** Υπολογίζουμε πρώτα τις μερικές παραγώγους.

$$\frac{\partial z}{\partial x} = 4, \frac{\partial z}{\partial y} = -2y, \frac{\partial x}{\partial u} = v^2, \frac{\partial y}{\partial u} = 3u^2v \quad \text{και} \quad \frac{\partial x}{\partial v} = 2uv, \frac{\partial y}{\partial v} = u^3$$

Επομένως, από τους τύπους (2) έχουμε:  $\frac{\partial z}{\partial u} = \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial u} = 4v^2 + (-2y)(3u^2v)$

$$= 4v^2 - 6u^5v^2 \quad \text{και}$$

$$\frac{\partial z}{\partial v} = \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial v} + \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial v} = 4(2uv) + (-2y)(u^3) = 8uv - 2u^6v$$

Φυσικά οι  $\frac{\partial z}{\partial u}$  και  $\frac{\partial z}{\partial v}$  μπορούν να υπολογιστούν ευκολότερα αν εκφράσουμε την

$z = 4x - y^2$  ως συνάρτηση των  $u$  και  $v$  αντικαθιστώντας τα  $x$  και  $y$  με τις ποσότητες  $uv^2$  και  $u^3v$  αντίστοιχα..

5) Έστω  $g(x, y) = (x^2 + 1, y^2)$  και  $f(u, v) = (u + v, u, v^2)$ .

Να υπολογιστεί ο πίνακας Jacobi,  $J_{f \circ g}(1, 1)$ .

**Λύση** Είναι βέβαια σαφές ότι οι  $f$  και  $g$  είναι συνεχώς διαφορίσιμες στο  $\mathbb{R}^2$ .

Από τον κανόνα αλυσίδας έχουμε ότι  $(\underbrace{\mathbb{R}^2 \xrightarrow{g} \mathbb{R}^2 \xrightarrow{f} \mathbb{R}^3}_{f \circ g})$

$$J_{f \circ g}(a) = J_{f(g(a))} \cdot J_{g(a)}, \quad a \in \mathbb{R}^2$$

$$\text{Υπολογίζουμε, } J_{f(u,v)} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 2v \end{pmatrix}, \quad J_{g(x,y)} = \begin{pmatrix} 2x & 0 \\ 0 & 2y \end{pmatrix}$$



Έτσι, για  $a = (1,1)$ ,  $g(1,1) = (2,1)$ , συνεπώς

$$J_{f \circ g(1,1)} = J_{f(2,1)} \cdot J_{g(1,1)} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$$

6) Έστω  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $C^1$  συνάρτηση. Κάνουμε την αντικατάσταση  $x = r \cos \theta$ ,  $y = r \sin \theta$  (πολικές συντεταγμένες). Να υπολογισθεί η  $\frac{\partial f}{\partial \theta}$ .

**Λύση** Έστω  $g: (0, +\infty) \times [0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^2: g(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta)$  όπου,  $r = \sqrt{x^2 + y^2}$  και  $\theta \in [0, 2\pi)$  ώστε  $x = r \cos \theta$  και  $y = r \sin \theta$ . Θέτουμε  $h = f \circ g$ , συνεπώς  $h(r, \theta) = f(g(r, \theta)) = f(r \cos \theta, r \sin \theta)$  για  $(r, \theta) \in (0, +\infty) \times [0, 2\pi)$ .

Η συνάρτηση  $h$  είναι συνεχώς διαφορίσιμη στο  $(0, +\infty) \times (0, 2\pi)$ . Ουσιαστικά πρέπει να υπολογίσουμε την  $\frac{\partial h}{\partial \theta}$ . Από τον κανόνα της αλυσίδας έχουμε:

$$\frac{\partial h}{\partial \theta} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial \theta} = -r \sin \theta \frac{\partial f}{\partial x} + r \cos \theta \frac{\partial f}{\partial y}$$

### Ασκήσεις

1) Μία συνάρτηση  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  ονομάζεται ομογενής βαθμού  $m \in \mathbb{N}$ , αν

$f(tx) = t^m \cdot f(x)$  για κάθε  $x \in \mathbb{R}^n$  και για κάθε  $t \in \mathbb{R}$ . Αν η  $f$  είναι ομογενής βαθμού  $m$  και διαφορίσιμη τότε ισχύει ότι,  $x \cdot \nabla f(x) = m \cdot f(x)$  για κάθε  $x \in \mathbb{R}^n$ .

[Αυτό είναι το θεώρημα του Euler για ομογενείς συναρτήσεις. Για την απόδειξη σταθεροποιείτε ένα  $x \in \mathbb{R}^n$  και θέσατε  $g(t) = f(tx)$  και υπολογίστε την  $g'(1)$ ].

Προσπαθήστε να σκεφθείτε για το αντίστροφο του παραπάνω αποτελέσματος.

2) Έστω  $f, g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  συναρτήσεις της κλάσης  $C^2$ . Θέτουμε  $F(x, y) = f(x + g(y))$  για κάθε  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ . Βρείτε τύπους για τις μερικές παραγώγους της  $F$  πρώτης και δεύτερης τάξης συναρτήσεων των παραγώγων των  $f$  και  $g$ . Επίσης αποδείξτε ότι:

$$\frac{\partial F}{\partial x} \cdot \frac{\partial F}{\partial x \partial y} = \frac{\partial F}{\partial y} \cdot \frac{\partial F}{\partial x^2}$$

(Συμβουλευθείτε και την παράγραφο για τις παραγώγους ανώτερης τάξης.)

3) Έστω  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  διαφορίσιμη και  $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}: g(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$ .

Αν  $h = f \circ g$ , δείξτε ότι  $\|\nabla h(x, y, z)\|^2 = 4g(x, y, z) \cdot (f'(g(x, y, z)))^2$ .