

Βιβλιογραφία:

1. D. Logan : Applied Mathematics (κεφάλαια 2,3)
2. J. Troutman: Variational Calculus and optimal control: Optimization with elementary convexity (1996)
3. L. Elsgolc: Calculus of Variations, (2007)

Λογισμός Μεταβολών

$$\left( \begin{array}{l} y' = f(x,y) \\ y(x_0) = y_0 \end{array} \right) \iff y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(s,y(s)) ds$$

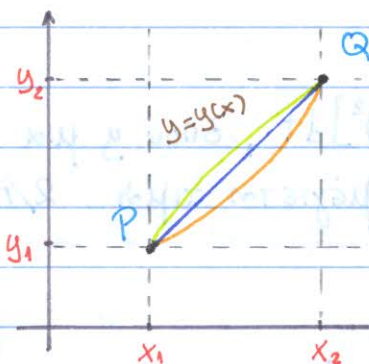
$$\int_{\alpha}^{\beta} f(x,y(x)) dx \quad \int_{\alpha}^{\beta} f(y,y') dx \quad \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{1+y'^2} dx$$

$$C'([\alpha, \beta]) \ni y \rightarrow \mathbb{R}$$

**Ορισμός:**  $A$ : σύνολο "αποδεκτών" συναρτήσεων  
 $J: A \rightarrow \mathbb{R}$  συναρτησοειδές (ή συναρτησιακό)

Παραδείγματα:

1. Ελαχιστοποίηση μήκους τόξου



$$P(x_1, y_1) \quad Q(x_2, y_2)$$

$$\Gamma: y = y(x) \quad x_1 \leq x \leq x_2$$

$$y(x_1) = y_1, \quad y(x_2) = y_2$$

$$A = \{ y \in C'([x_1, x_2]), y(x_1) = y_1, y(x_2) = y_2 \}$$

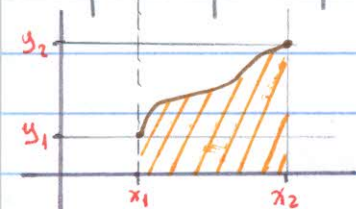
$$H \text{ λύση είναι } y = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} (x - x_1) + y_1$$

$$J(y) = \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{1+y'^2} dx \quad \text{μήκος τόξου } (\Gamma) \quad J: A \rightarrow J(y)$$

## 2. Ελαχιστοποίηση επιφάνειας $z = z(x, y)$

$$J(z) = \iint_D \sqrt{1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2} dx dy$$

## 3. Πρόβλημα εμβαδού

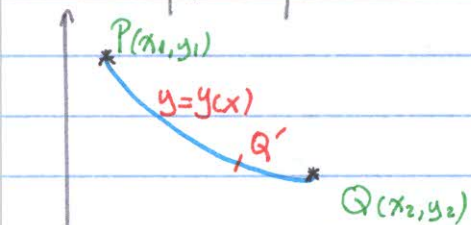


$$y = y(x) > 0, \quad x \in [x_1, x_2], \quad 0 < x_1 < x_2$$

$$J(y) = \int_{x_1}^{x_2} y(x) dx$$

$$A = \{y \in C([x_1, x_2]), y(x) > 0, 0 < x_1 < x_2\}$$

## 4. Το πρόβλημα του βραχυτότερου



Πως θα ελαχιστοποιήσουμε τον χρόνο που θα χρειαστεί το σώμα από την θέση P να πάει στην θέση Q

$$\text{(χρόνος)} \quad (1) \quad T = \int_0^T dt = \int_0^{s_1} \frac{dt}{ds} ds = \int_0^{s_1} \frac{1}{v} ds = \int_{x_1}^{x_2} \frac{\sqrt{1+y'^2}}{v} dx$$

$\left. \begin{array}{l} \vec{r}(t) = (x(t), y(t)) \\ ds = \sqrt{1+y'^2} dx \\ \int ds = \sqrt{x'^2 + y'^2} dt \end{array} \right\} \text{καμύδι σε παραμετρική μορφή}$

Από αρχή διατήρησης της ενέργειας  $E_{ολ} = \text{σταθερή}$

$$E_k(P) + E_{\Delta}(P) = E_k(Q') + E_{\Delta}(Q')$$

$$0 + mgy_1 = \frac{1}{2}mv^2 + mgy \Rightarrow v = \sqrt{2g(y_1 - y)} \quad (2)$$

$$\text{Από (1) \& (2)} \Rightarrow J(y) = \int_{x_1}^{x_2} \frac{\sqrt{1+y'^2}}{\sqrt{2g(y_1 - y)}} dx$$

## Ασκήσεις

① Να δείχθει ότι το συνάρτησες  $J(y) = \int_0^1 [y' \sin \pi y - (t+y)^2] dt$ , όπου  $y$  μια συνεχώς διαφορίσιμη συνάρτηση, επί του  $t \in [0, 1]$  παίρνει την μέγιστη τιμή  $2/\pi$  για την συνάρτηση  $y(t) = -t$

②  $J(y) = \int_0^1 (1+x)y'^2 dx$  όπου  $y \in C^2$  με  $y(0) = 0$  και  $y(1) = 1$ .

Από όλες τις συναρτήσεις της μορφής:  $y(x) = x + c_1 x(1-x) + c_2 x^2(1-x)$  όπου  $c_1, c_2$  σταθερές, να βρεθεί ποιά ελαχιστοποιεί το  $J$ .