

Ευστάθεια RK

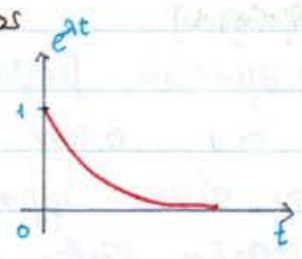
y^n, z^n λύσεις μιας μεθόδου RK

Ευστάθεια σημαίνει $\exists C > 0$ ανεξάρτητη του h τ.ω
 $\max_{0 \leq n \leq N} \|y^n - z^n\| \leq C \cdot \|y^0 - z^0\|$, $C = C(\alpha, \beta, \gamma, L, RK)$

Παράδειγμα ειδικού αλλα ενδιαφέροντος προβλήματος

(1) $\begin{cases} \lambda < 0 \\ y' = \lambda y, t \geq 0 \\ y(0) = 1 \end{cases}$

η λύση είναι $y(t) = e^{\lambda t}$



πως συμπεριφέρεται μια αριθμητική μέθοδος (π.χ Euler) όταν εφαρμοστεί σε αυτό το πρόβλημα.

$h > 0$
 $y^n = y(t^n)$, $t^n = nh$
 $y^{n+1} = y^n + h f(t^n, y^n)$ $n = 0, 1, \dots$

$y^{n+1} = y^n + h \cdot \lambda y^n \rightarrow y^{n+1} = (1 + h\lambda) y^n$
 $y^0 = 1$
 $y^n = (1 + h\lambda)^n$, $n = 0, 1, \dots$

Παρατηρήσεις

1 Η y^n "συγκλίνει" στην $y = e^{\lambda t}$
Αν $t = \text{fixed}$ $nh = t \xrightarrow{h \rightarrow 0, n \rightarrow \infty} nh = t$ τότε
 $y^n = (1 + h\lambda)^n = \left(1 + \lambda \frac{t}{n}\right)^n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} e^{\lambda t}$

• $h > 0$ μικρό αλλά πεπερασμένο
 $n \rightarrow \infty$ δηλαδή $t^n = nh \rightarrow \infty$

$|y^n| = |1 + h\lambda|^n \rightarrow \begin{cases} 0 & \text{αν } |1 + h\lambda| < 1 & (1) \\ 1 & \text{αν } |1 + h\lambda| = 1 & (2) \\ \infty & \text{αν } |1 + h\lambda| > 1 & (3) \end{cases}$

(i) $-1 < 1+h\Omega < 1$
 $-2 < h\Omega \rightarrow$ δηλαδή $0 < h < -\frac{2}{\Omega}$, $y^m \rightarrow 0$

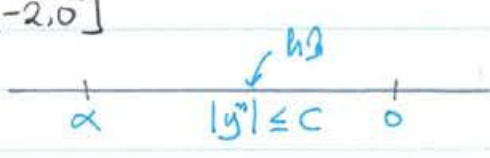
(ii) $1+h\Omega = 1 \rightarrow h = -\frac{2}{\Omega}$, $y^m \rightarrow 1$

(iii) αν $h > -\frac{2}{\Omega}$ τότε $|y^m| \rightarrow \infty$

Ορισμός (Προσφιγνός)

Μια αριθμητική μέθοδος λέγεται απόλυτα ευσταθής για κάποιο $h > 0$, αν όταν εφαρμοστεί στο πρόβλημα δίνει ακολουθία $\{y^m\}$ που είναι φραγμένη

(πχ η μέθοδος Euler είναι απόλυτα ευσταθής όταν $0 < h \leq -\frac{2}{\Omega}$)
 Το μέγιστο διάστημα της μορφής $I = [\alpha, 0]$ όταν $\alpha < 0$ (ή $\alpha = -\infty$)
 τέτοιο ώστε για $h\Omega \in [\alpha, 0]$ η μέθοδος είναι απόλυτα ευσταθής,
 λέγεται διάστημα απόλυτης ευσταθειας της μεθόδου
 (πχ η Euler $I = [-2, 0]$)



Θέλουμε $|\alpha|$ όσο το δυνατόν μεγαλύτερο

$h\Omega \geq \alpha \Rightarrow h \leq \frac{\alpha}{\Omega}$ αν $|\Omega| \gg 1$ τότε το h πρέπει να
 γίνει πολύ μικρό

Έστω ότι έχω τη μέθοδο Euler y^m , $m=0, 1, \dots$

και έστω στην θέση k βρισκόμαστε αντί για $y^k \rightarrow z^k$ $y^k \neq z^k$
πχ λόγω σφαλμάτων ορθότητας

$y^{m+1} = (1+h\Omega)y^m$ $m \geq k$ $z^{m+1} = (1+h\Omega)z^m$ $m \geq k$

$y^m = (1+h\Omega)^{m-k} y^k$, $m > k$ $z^m = (1+h\Omega)^{m-k} z^k$, $m > k$

$|y^m - z^m| = |1+h\Omega|^{m-k} |y^k - z^k|$

Εγ. Υπολογιστικά Μαθηματικά II

• Αν $|1+h\lambda| \leq 1$ δηλαδή αν είχα απόλυτη ευστάθεια
 $|y^m - z^m| \leq |y^k - z^k|$

• Αν όμως $|1+h\lambda| > 1$ τότε $|y^m - z^m| \xrightarrow{m \rightarrow \infty} \infty$

"Ευστάθεια"

$y' = \lambda y$ $y(t) = e^{\lambda t}$ (Η σταθερά Lipschitz είναι $L = |\lambda|$ εδώ)
 $y(0) = 1$

$y' = \lambda y \rightarrow y(t) = y_0 e^{\lambda t}$ | $z' = \lambda z \rightarrow y(t) = z_0 e^{\lambda t}$
 $y(0) = y_0$ | $z(0) = z_0$

$y(t) - z(t) = e^{\lambda t} (y_0 - z_0)$
 $|y(t) - z(t)| = e^{\lambda t} |y_0 - z_0| \rightarrow 0 \quad t \rightarrow \infty$

$y^m = (1+h\lambda)^m \cdot y_0$
 $z^m = (1+h\lambda)^m \cdot z_0$

$|y^m - z^m| = |1+h\lambda|^m |y_0 - z_0|$
 αν $h\lambda \in [\alpha, 0]$

$|y^m - z^m| \leq |y_0 - z_0|$ (αν $h\lambda \in (\alpha, 0)$ $|y^m - z^m| \xrightarrow{m \rightarrow \infty} \infty$)
 αν $h\lambda < \alpha$ τότε $|y^m - z^m| \xrightarrow{m \rightarrow \infty} \infty$

Αυτό που είπαμε ευστάθεια μεθόδου RK εξακολουθεί να ισχύει
 δηλαδή $\max_{0 \leq m \leq N} |y^m - z^m| \leq C |y^0 - z^0|$ αν $h = T/N \rightarrow 0 \leq t \leq T$

Αυτό ισχύει ακόμα και όταν $h\lambda \notin [\alpha, 0]$

$|y^m - z^m| = |1+h\lambda|^m |y^0 - z^0|$

$|1+h\lambda| \leq 1 + h|\lambda|$

$|1+h\lambda|^m \leq (1+h|\lambda|)^m \leq e^{h|\lambda|m} \leq e^{|\lambda|T} \rightarrow |y^m - z^m| \leq \underbrace{e^{|\lambda|T}}_C |y^0 - z^0|$

$\max_{0 \leq m \leq N} |y^m - z^m| \leq C |y^0 - z^0|$ (όρα εξακολουθεί να ισχύει η ευστάθεια της μεθόδου)

$$\begin{cases} y' = Ay & , t \geq 0 \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

$$y(t) \in \mathbb{R}^m \quad t \geq 0 \quad A = (\alpha_{ij}) \in \mathbb{R}^{m \times m} \quad 1 \leq i, j \leq m$$

$$y_0 \in \mathbb{R}^m$$

• Έστω ότι ο A είναι διαγωνοποιήσιμος

Έστω $\lambda_i \in \mathbb{C}$ $1 \leq i \leq m$ ιδιοτιμές του A και $v_i \in \mathbb{C}^m$ αντίστοιχα ιδιοδιανύσματα $S = [v_1 | v_2 | \dots | v_m]_{m \times m}$, άρα \exists ο S^{-1}

$$S^{-1}y' = S^{-1}AS S^{-1}y \quad \leadsto \quad S^{-1}AS = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \lambda_2 & \\ 0 & & \lambda_m \end{bmatrix} = \Lambda$$

$$\text{Άρα } S^{-1}y' = \Lambda S^{-1}y \quad \text{Θέτω } z = S^{-1}y \quad \leadsto \quad z' = S^{-1}y'$$

Άρα το πρόβλημά μου γράφεται

$$\begin{cases} z' = \Lambda z & t \geq 0 \\ z(0) = S^{-1}y_0 \end{cases} \quad \text{Μπορώ να το λύσω}$$

$$z_i' = \lambda_i z_i \quad \leadsto \quad z_i(t) = c e^{\lambda_i t} \quad \leadsto \quad z_i(t) = (S^{-1}y_0)_i e^{\lambda_i t} \quad t \geq 0$$

$$\text{Άρα } y = Sz \quad \leadsto \quad y_i = \sum_{j=1}^m S_{ij} z_j = \sum_{j=1}^m S_{ij} (S^{-1}y_0)_j e^{\lambda_j t}$$

Αν $\exists j$ τω $\text{Re} \lambda_j > 0$ τότε γενικά $y(t) \rightarrow \infty, t \rightarrow \infty$

$$e^{\lambda t} = e^{\text{Re} \lambda t + i \text{Im} \lambda t}$$

$$|e^{\lambda t}| = e^{(\text{Re} \lambda)t} \rightarrow 0 \quad \text{αν } \text{Re} \lambda < 0$$

$$= -\lambda \quad \text{αν } \text{Re} \lambda = 0$$

$$\rightarrow \infty \quad \text{αν } \text{Re} \lambda > 0$$

αν όμως $\forall j \text{Re} \lambda_j \leq 0$ η λύση είναι φραγμένη
(αν $\forall j \text{Re} \lambda_j < 0, y \rightarrow 0, t \rightarrow \infty$)

Αν ο πίνακας S αν διαγωνοποιείται τότε: $y_i = \sum_{j=1}^m d_{ij} e^{\lambda_j t} \pi_i(t)$

Ορισμός: Λέμε ότι μια αριθμητική μέθοδος είναι απόλυτα ευσταθής για κάποιο $h > 0$, αν όταν εφαρμοσθεί στο πρόβλημα:

$$\begin{cases} y' = \lambda y, & t \geq 0, \lambda \in \mathbb{C}, \operatorname{Re} \lambda \leq 0 \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

μιας δίνει προσεγγίσεις y^m φραγμένες, δηλαδή:

$$\exists C \text{ ανεξάρτητη του } h : |y^m| \leq C \quad \forall m$$

Ορισμός: Το σύνολο τιμών $z = h\lambda$ τέτοιο ώστε η μέθοδος να είναι απόλυτα ευσταθής λέγεται περιοχή απόλυτης ευστάθειας της μεθόδου $S \subset \{z \in \mathbb{C} : \operatorname{Re} z \leq 0\}$

Παράδειγμα: Ποιά είναι η περιοχή απόλυτης ευστάθειας για τη μέθοδο του Euler;

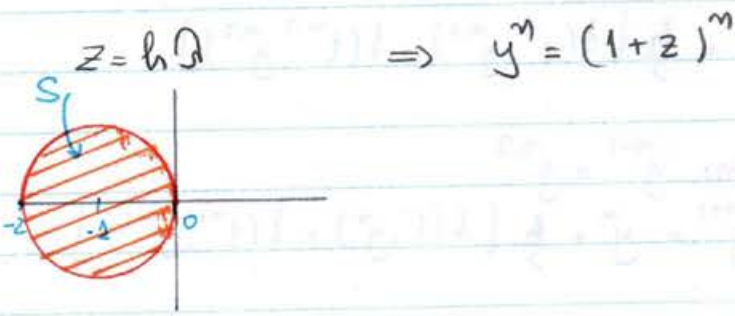
$$y^{m+1} = (1 + h\lambda) y^m$$

$$y^0 = 1$$

$$y^m = (1 + h\lambda)^m, \quad m = 0, 1, \dots$$

Πότε $|y^m| \leq C$?

$$|y^m| \leq C \Leftrightarrow |1 + z| \leq 1$$



Ορισμός: Ένα σύστημα $y' = Ay$ λέγεται άκαμπτο αν τα λ_i (ιδιοτιμές του A) είναι $\operatorname{Re} \lambda_i \leq 0$ και $\exists \lambda_k, \lambda_l$ τέτοιο ώστε $|\operatorname{Re} \lambda_k| \gg |\operatorname{Re} \lambda_l|$

Παράδειγμα: Ποιά η περιοχή απόλυτης ευστάθειας για την πεπλεγμένη μέθοδο του Euler;

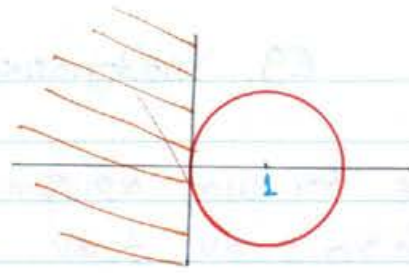
$$y' = f$$

$$y^{m+1} = y^m + h f(t^{m+1}, y^{m+1})$$

$$y' = \lambda y \quad \operatorname{Re} \lambda \leq 0 \quad \rightarrow \quad y^{m+1} = y^m + h\lambda y^{m+1} \Leftrightarrow (1 - h\lambda) y^{m+1} = y^m \Leftrightarrow y^{m+1} = \frac{1}{1 - h\lambda} y^m \Leftrightarrow y^m = \left(\frac{1}{1 - h\lambda}\right)^m \quad m = 0, 1, \dots$$

$$z = h \Delta$$

$$y^m = \frac{1}{(1-z)^m} \quad m=0, 1, \dots$$



$$|y^m| \leq C \Leftrightarrow \frac{1}{|1-z|} \leq 1 \quad \text{Re } z \leq 0 \Rightarrow S: \text{Re } z \leq 0 : |z-1| \geq 1$$

(ότι είναι στο εξωτερικό του δίσκου Δ με το $\text{Re } z \leq 0$)

Ορισμός: Μια μέθοδος λέγεται A-ευσταθής αν η περιοχή απόλυτης ευσταθείας της S είναι το $\{z \in \mathbb{C} : \text{Re } z \leq 0\}$

Παράδειγμα: Μέθοδος του Τραπεζίου $q=2, p=2$

$$\begin{array}{cc|c} 0 & 0 & 0 \\ \hline 1/2 & 1/2 & 1 \\ \hline 1/2 & 1/2 & \end{array} \quad \text{Ποιά } \eta \text{ S?}$$

$$y^{n,1} = y^n, \quad t^{n,1} = t^n$$

$$y^{n,2} = y^n + \frac{h}{2} [f(t^{n,1}, y^{n,1}) + f(t^{n,2}, y^{n,2})], \quad t^{n,2} = t^{n+1}$$

$$y^{n+1} = y^n + \frac{h}{2} [f(t^{n,1}, y^{n,1}) + f(t^{n,2}, y^{n,2})]$$

Παρατήρηση: $y^{n+1} = y^{n,2}$

Άρα $y^{n+1} = y^n + \frac{h}{2} [f(t^n, y^n) + f(t^{n+1}, y^{n+1})]$

$$f = \Delta y \Rightarrow y^{n+1} = y^n + \frac{h}{2} \Delta y^n + \frac{h}{2} \Delta y^{n+1} \Rightarrow$$

$$\left(1 - \frac{h}{2} \Delta\right) y^{n+1} = \left(1 + \frac{h}{2} \Delta\right) y^n \xrightarrow{z=h\Delta} \left(1 - \frac{z}{2}\right) y^{n+1} = \left(1 + \frac{z}{2}\right) y^n \Rightarrow$$

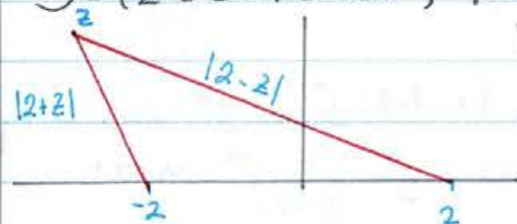
$$y^{n+1} = \left(\frac{1 + \frac{z}{2}}{1 - \frac{z}{2}}\right) y^n \Rightarrow y^n = \left(\frac{2+z}{2-z}\right)^n \quad n=0, 1, 2, \dots$$

$$S = \{z \in \mathbb{C} : \text{Re } z \leq 0, |2+z/2-z| \leq 1\} \Leftrightarrow \{z \in \mathbb{C} : \text{Re } z \leq 0, |z+2| \leq |z-2|\}$$

$$|z+2| \leq |z-2| \Leftrightarrow |z+2|^2 \leq |z-2|^2 \Leftrightarrow$$

$$(z+2)(z+\bar{2}) \leq (z-2)(z-\bar{2}) \Leftrightarrow \dots \Leftrightarrow z + \bar{z} \leq 0$$

$$2 \cdot \text{Re } z \leq 0$$



Ε9. Υπολογιστικά Μαθηματικά II

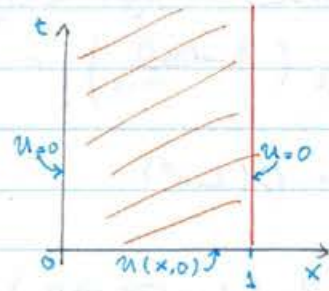
9/4/2019

Παράδειγμα: $u = u(x, t)$, $0 \leq x \leq 1$, $t \geq 0$

ΜΔΕ: $u_t = u_{xx}$, $0 \leq x \leq 1$, $t \geq 0$

ΑΙ: $u(x, 0) = v(x)$ $0 \leq x \leq 1$

ΙΙ: $u(0, t) = 0, u(1, t) = 0$ $t \geq 0$



Βήμα 1: Ημιδιακριτοποίηση ως προς x (με τη μέθοδο πεπερασμένων διαφορών)



$x_i = i \cdot \Delta x, i=0, \dots, m+1$ $\Delta x = 1/m+1$

$$U_i(t) \cong u(x_i, t) \quad t \geq 0$$

$$u_{xx}(x_i, t) \cong \frac{1}{\Delta x^2} [u(x_{i-1}, t) - 2u(x_i, t) + u(x_{i+1}, t)]$$

$$u_t(x_i, t) \cong \frac{d}{dt} U_i(t) \quad 1 \leq i \leq m$$

Άρα $u_t(x_i, t) = u_{xx}(x_i, t) \rightarrow u_t(x_i, t) \cong \frac{1}{\Delta x^2} [u(x_{i-1}, t) - 2u(x_i, t) + u(x_{i+1}, t)]$ $1 \leq i \leq m$

Βήμα 2:

$u(x_i, t) = U_i(t)$

$$\frac{d}{dt} U_i = \frac{1}{\Delta x^2} [U_{i-1} - 2U_i + U_{i+1}] \quad 1 \leq i \leq m, t \geq 0$$

$U_0 = U_{m+1} = 0 \quad t \geq 0$

$U_i(0) = v(x_i) \quad i=1, \dots, m$ και άρα έχω το σύστημα ΔΕ

$\frac{dU}{dt} = A U, t \geq 0$

$U(0) = \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{bmatrix}$

$U = \begin{bmatrix} U_1 \\ \vdots \\ U_m \end{bmatrix}$

$A = \frac{1}{\Delta x^2} \begin{bmatrix} -2 & 1 & & 0 \\ 1 & -2 & 1 & \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ 0 & & 1 & -2 \end{bmatrix}$

A συμμετρικός, -A θετικά ορισμένος

$(x^T(-A)x > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^m_{\neq 0})$

$\beta_j = -\frac{2}{\Delta x^2} (1 - \cos \frac{j\pi}{m+1}) \quad j=1, \dots, m, \beta_j \in \mathbb{R} \text{ και } \beta_j < 0 \quad 1 \leq j \leq m$

Είναι προφανές $\beta_{j+1} < \beta_j$ $m \gg 1$

$$\beta_1 = -\frac{2}{\Delta x^2} \left(1 - \cos \frac{\pi}{m+1} \right) = -\frac{2}{\Delta x^2} \left(1 - \cos \pi \Delta x \right) = -\frac{2}{\Delta x^2} \left(1 - 1 + \frac{\Delta x^2}{2!} - O(\Delta x^4) \right) \Rightarrow$$

$$\beta_1 = -\pi^2 + O(\Delta x^2)$$



$$\beta_{m+1} = -\frac{2}{\Delta x^2} \left(1 - \cos \frac{m\pi}{m+1} \right) = -2(m+1)^2 \left(1 - \cos \frac{m\pi}{m+1} \right) \underset{m \rightarrow \infty}{\approx} -4(m+1)^2$$

$$\beta_{m+1} \approx -4(m+1)^2 \quad m \gg 1$$

Αν χρησιμοποιήσουμε Euler $h\beta \in [-2, 0] \Rightarrow \Delta t \beta_i \in [-2, 0]$

$$\Delta t \beta_{m+1} \geq -2 \quad \leadsto \quad \Delta t \leq \frac{-2}{\beta_{m+1}} \approx \frac{-2}{-4(m+1)^2} \approx \frac{\Delta x^2}{2}$$