

05-05-2023 Θεωρία Ελέγχου

n μεταβλητές
κατάστασης

m εισόδοι

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n}, B \in \mathbb{R}^{n \times m}$$

Ένα σύστημα εισόδου $\Sigma_i(A, B)$ πλήρως ελέγξιμο, αν μπορούμε σε πεπερασμένο χρόνο να μεταφέρουμε οποιαδήποτε αρχική κατάσταση στο 0 και αν κάθε αρχική κατάσταση είναι ελέγξιμη τότε λέμε ότι το σύστημα μας είναι πλήρως ελέγξιμο.

Τα βασικά κριτήρια είναι:

→ 0 πίνακας ελεγχσιμότητας:

$$\leftarrow \text{Rank}(\Gamma_c) = n, \quad \Gamma_c = \begin{bmatrix} B & AB & \dots & A^{n-1}B \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times nm}$$

→ $W_c(0, t_1) > 0$, θετικά ορισμένος

$$W_c(0, t_1) = \int_0^{t_1} e^{-At} B B^T e^{-A^T t} dt$$

$$\rightarrow \text{Rank} \begin{bmatrix} sI_n - A & B \end{bmatrix} = n, \quad \forall s \in \mathbb{C} \quad (\forall s \in \sigma(A))$$

← Για πλήρως παρατηρήσιμο: $\Sigma_o(A, C)$
αν μπορούμε να συναχούμε μόνονηγαντα την αρχική συνθήκη x_0 .

$$\rightarrow \text{Rank}(\Gamma_o) = n, \quad \Gamma_o = \begin{bmatrix} C \\ CA \\ \vdots \\ CA^{n-1} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{np \times n}$$

$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$
 $C \in \mathbb{R}^{p \times n}$

→ $W_o(0, t_1) > 0$, θετικά ορισμένος

$$W_o(0, t_1) = \int_0^{t_1} e^{-A^T t} C^T C e^{-At} dt$$

$$\rightarrow \text{Rank} \begin{bmatrix} sI_n - A \\ C \end{bmatrix} = n \quad \forall s \in \mathbb{C} \quad (s \notin \sigma(A))$$

Πιο χρήσιμες οι 1 και 3.

B3 Δείξε ότι: (α) $\sum_i \rho(A, B)$ n.e. \Leftrightarrow
 $\sum_i \rho(A + \alpha I_n, B)$ n.e.

(β) $\sum_i \rho(A, B)$ n.e. $\Leftrightarrow \sum_i \rho(A, BB^T)$ n.e.

(γ) $\sum_i \rho(A, B)$ n.e. $\Leftrightarrow \sum_i \rho(A + \frac{BF}{G}, BG)$ n.e.

↓
 nivalas
 αναδρασε

(det G ≠ 0)

↳ ην ιδιων / τετραγωνιου.

Λυση:

(α) $\text{Rank} [sI_n - A : B] = n \quad \forall s \in \mathbb{C}$

$\Leftrightarrow \text{Rank} [(s - \alpha)I_n - A : B] = n \quad \forall s \in \mathbb{C}$

$\Leftrightarrow \text{Rank} [sI_n - (A + \alpha I_n) : B] = n \quad \forall s \in \mathbb{C}$

(β) $\sum_i \rho(A, B)$ δεν ειναι n.e. \Leftrightarrow

$\exists \underline{\xi} \in \mathbb{R}^n, \underline{\xi} \neq 0 : \underline{\xi}^T [sI - A : B] = 0 \quad \forall s \in \mathbb{C}$

$\Leftrightarrow \exists \underline{\xi} \in \mathbb{R}^n, \underline{\xi} \neq 0 : \underline{\xi}^T A = s \underline{\xi}^T \text{ και } \underline{\xi}^T B = 0$
 ↳ ειναι ιδιοτιμη

$\Leftrightarrow \exists \underline{\xi} \neq 0 : \underline{\xi}^T A = s \underline{\xi}^T \text{ και } \underline{\xi}^T B B^T = 0$

$\Leftrightarrow \exists \underline{\xi} \neq 0 : \underline{\xi}^T [sI - A : B B^T] = 0$

$(\Rightarrow \Sigma_i(A, BB^T)$ δεν είναι π.ε.

$$\left(\xi^T BB^T = 0 \Rightarrow \xi^T BB^T \xi = 0 \Rightarrow \| \xi^T B \|^2 = 0 \Rightarrow \xi^T B = 0 \right)$$

(γ) $\text{Rank} [sI - A - BF : BG] = n \quad \forall s \in \mathbb{C}$

$$\Leftrightarrow \text{Rank} [sI - A : B] \begin{bmatrix} I_n & 0 \\ -F & G \end{bmatrix} = n \quad \forall s \in \mathbb{C}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{\det(\cdot) \neq 0}$

$(\Rightarrow \text{Rank} [sI_n - A : B] = n \quad \forall s \in \mathbb{C}$

(B5) Έστω $\Sigma_i(A, \underline{b})$, $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$, $\underline{b} \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$

και:

$$\varphi(\lambda) = \det(\lambda I - A) = (\lambda - \lambda_0)^3 \quad \text{και } d=2. \quad \leftarrow \begin{array}{l} \text{γεωγ. ποσ} \\ \text{καθ } d=2 \end{array}$$

Δείξτε ότι:

$\Sigma_i(A, \underline{b})$ δεν είναι π.ε.

(αλγεβρική=3)

Λύση:

Έστω $\Sigma_i(A, \underline{b}) \sim \Sigma_i(\underline{\gamma}, \hat{\underline{b}})$

↓
2 κανονικά
ιδιοδιανύσματα
και
1 γενικευ-
μένο

$$\underline{\gamma} = \begin{bmatrix} \lambda_0 & 1 & \vdots & 0 \\ 0 & \lambda_0 & \vdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \vdots & \lambda_0 \end{bmatrix}, \quad \hat{\underline{b}} = \begin{bmatrix} \hat{b}_1 \\ \hat{b}_2 \\ \hat{b}_3 \end{bmatrix}$$

$$P(s) = [sI_3 - \underline{\gamma} : \hat{\underline{b}}] = \begin{bmatrix} s - \lambda_0 & -1 & 0 & \vdots & \hat{b}_1 \\ 0 & s - \lambda_0 & 0 & \vdots & \hat{b}_2 \\ 0 & 0 & s - \lambda_0 & \vdots & \hat{b}_3 \end{bmatrix}$$

$$P(\lambda_0) = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & \vdots & \hat{b}_1 \\ 0 & 0 & 0 & \vdots & \hat{b}_2 \\ 0 & 0 & 0 & \vdots & \hat{b}_3 \end{bmatrix} \leftarrow \begin{cases} \text{δραγμια} \\ \text{εξαρτηνενα} \end{cases}$$

$$\text{Rank} [P(\lambda_0)] < 3$$

$\Rightarrow \Sigma_i(A, b)$ δεν είναι π.ε.

$$\left\{ \Gamma_c = \begin{bmatrix} \hat{b} & J\hat{b} & J^2\hat{b} \end{bmatrix} \rightarrow \text{Rank}(\Gamma_c) < 3 \right\}$$

\hookrightarrow πιο ανεξάρτητος τρόπος \ominus

(B18) Έστω $\Sigma_0(A, C) = \Sigma_0 \left(\underbrace{\begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}}_A, \underbrace{\begin{bmatrix} I_p & 0 \end{bmatrix}}_C \right)$

$(A_{11} \in \mathbb{R}^{p \times p})$

Δείξτε ότι $\Sigma_0(A, C)$ π.π. $\Leftrightarrow \Sigma_0(A_{22}, A_{12})$ π.π.

\hookrightarrow νίσιμος εξόσου \ominus

Νύση: Το $\Sigma_0(A, C)$ δεν είναι π.π. \Leftrightarrow

$$\Leftrightarrow \exists \underline{\xi} \neq 0, s \in \mathbb{C} : \begin{bmatrix} sI - A_{11} & -A_{12} \\ -A_{21} & sI - A_{22} \\ \vdots & \vdots \\ I_p & 0 \end{bmatrix} \underline{\xi} = 0$$

$$\Leftrightarrow \exists \underline{\xi} \neq 0 = \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \end{pmatrix}, \xi_1 \in \mathbb{R}^p, \xi_2 \in \mathbb{R}^{n-p}, s \in \mathbb{C} :$$

$$: \begin{bmatrix} sI - A_{11} & -A_{12} \\ -A_{21} & sI - A_{22} \\ I_p & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \end{bmatrix} = 0$$

$$\Leftrightarrow \exists \xi = \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \end{pmatrix} \neq 0, \text{ s.t. } (sI - A_{11})\xi_1 - A_{12}\xi_2 = 0$$

$$-A_{21}\xi_1 + (sI - A_{22})\xi_2 = 0$$

$$\left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} \xi_1 = 0$$

$$\Leftrightarrow \exists \xi_2 \neq 0, \text{ s.t. } \left. \begin{array}{l} -A_{12}\xi_2 = 0 \\ (sI - A_{22})\xi_2 = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \text{To χράισμα σών:}$$

$$\begin{bmatrix} sI - A_{22} \\ A_{12} \end{bmatrix} \xi_2 = 0$$

$\Leftrightarrow \Sigma_0(A_{22}, A_{12})$ δεν είναι π.π.

(β1) Έστω $\Sigma(A, B, C)$ 4×4

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad C = [1 \ -1 \ 0 \ 0]$$

(α) \mathcal{X}_c , (εξαρτησιμότητα υπόχωρος)

(β) \mathcal{X}_o , μη παρατηρήσιμος υπόχωρος

(γ) Το αφήνουμε προς το παρόν.

Λύση:

$$\Gamma_c = [\underline{b} \quad A\underline{b} \quad A^2\underline{b} \quad A^3\underline{b}] =$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}, \quad \text{Rank}(\Gamma_c) = 2 \Rightarrow \Sigma(A, B) \text{ δεν είναι π.ε.}$$

$$\mathcal{X}_c = R(\Gamma_c) = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$(B) \Gamma_0 = \begin{bmatrix} C \\ CA \\ CA^2 \\ CA^3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ -3 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 3 \end{bmatrix}$$

$\text{Rank}(\Gamma_0) = 2 < 4 \Rightarrow \sum_0 CA, C$ δεν είναι ππ.

$$\mathcal{X}_0 = \ker(\Gamma_0) = \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^4 : \Gamma_0 \underline{x} = 0 \} =$$

$$= \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^4 : x_1 = x_2, x_3 = x_4 \} = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle$$

Παρατηρούμε: $\mathcal{X}_C = \mathcal{X}_0$

(γ) Να βρεθεί $Q \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$, $\det(Q) \neq 0$:

$$\underline{z} = Q^{-1} \underline{x} \text{ ώστε:}$$

$$\underline{z}' = \begin{bmatrix} z_1' \\ z_2' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \hat{A}_{11} & 0 \\ \hat{A}_{21} & \hat{A}_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{B}_1 \\ \hat{B}_2 \end{bmatrix} u$$

$$y = \begin{bmatrix} \hat{C}_1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \end{bmatrix}$$

όπου $\Sigma(\hat{A}_{ii}, \hat{B}_i, \hat{C}_i)$ είναι σε κανονική μορφή παρας.

$$\hat{A}_{ii} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -a_0 & -a_1 \end{bmatrix}, \hat{B}_i, \hat{C}_i = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix}$$