

①

Masuba 14:

Τύπωση: Είναι $(\mathfrak{g}, \mathfrak{g}, k)$ με διανομές $SU(2)$.

(a) Ο πίνακας των ad: $SU(2) \rightarrow \mathfrak{su}(2)$ είναι \mathfrak{g}_K . Σημ. ad \mathfrak{g}_K μεταποστολή $\{\mathfrak{g}, \mathfrak{g}, k\}$. Είναι W_K .

Απίστ: Την ίδια τύπωση προτύπωση $6 \times 6 \times 1$ στις ad $\mathfrak{g}_L(\mathfrak{g}_L)$. Έμ, οπου (k, l, m) κυριαρχεί βεραδ. των 1, 2, 3. Την αυτό το σχήμας προστίθεται απέσα. Στις ο πίνακας των ad \mathfrak{g}_K είναι ο W_K .

(b) Υπάρχει για κάτιος g εκουνε το αντίστροφό βεραδ. Σιαγράμμα

$$\begin{array}{ccc}
 SU(2) & \xrightarrow{\text{Ad}g} & SU(2) \\
 \uparrow \chi & \quad \quad \quad \downarrow \chi^{-1} & \\
 \mathbb{R}^3 & \xrightarrow{\quad \quad \quad \varphi(g) \quad \quad \quad} & \mathbb{R}^3
 \end{array}$$

Δείξος ότι είναι οκτονόρφ. οδόσμ. ②

$\varphi(\exp(t \xi_k))$ είναι 1-ηλπ. αυτήλεικ.

αν ταυτίζουμε με X νερά την πίνακα των ως τύπος (e_1, e_2, e_3) με:

(ξ_1, ξ_2, ξ_3) , τότε είναι ο ταυτότητας.

$$\frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \varphi(\exp(t \xi_k)) = \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \text{Ad}_{\exp(\xi_k)}$$

$$= \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \exp(t \text{ad}_{\xi_k}) = \text{ad}_{\xi_k} - w_k$$

(Πίνακας μες ad_{ξ_k} ως τύπος με

βασικών (ξ_1, ξ_2, ξ_3))

$$\Rightarrow \varphi(\exp(t \xi_k)) = \exp(t w_k).$$

(8) Έχω κάθε. $\bar{\alpha} \in \mathbb{R}^3$, $\|\bar{\alpha}\| = 1$.

$$\Rightarrow \varphi(\exp(t X \bar{\alpha})) = \text{Rot}(\bar{\alpha}, 2t)$$

Aπόδειξη: Θεωρούμε τών τυπών ③

$$\text{ans } \text{Rot}(\vec{a}, 2t)(\vec{x}) = \vec{x} + (1 - \cos(2t)) \vec{x} \times (\vec{x} \times \vec{x}) + \sin(2t) \vec{x} \times \vec{x}$$

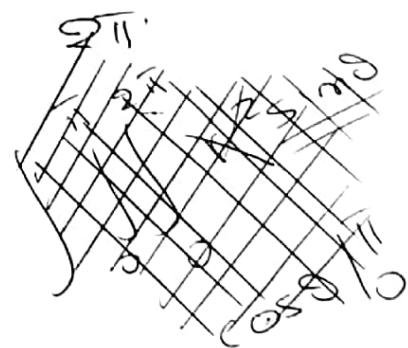
$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \text{Rot}(\vec{a}, 2t)(\vec{x}) = 2(\vec{x} \times \vec{x}) \quad \textcircled{4}$$

ans $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3) = b$

$$\textcircled{4} = 2(e_1 \times \vec{x}) a_1 + 2(e_2 \times \vec{x}) a_2 + 2(e_3 \times \vec{x}) a_3.$$

Απόλ. ο τίτλος των τύπων της Γωνίας (e_1, e_2, e_3) είναι ο:

$$2 \cdot \begin{pmatrix} 0 & -a_3 & a_2 \\ a_3 & 0 & -a_1 \\ -a_2 & a_1 & 0 \end{pmatrix}$$



Ενώπιον, ο πολ. νε της πίν.

$$\frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \varphi(\exp t \vec{a}) = \text{ad } \vec{x} \vec{a}$$

kai óbola ws tipos m̄ tōn. (4)

$\{\mathcal{I}, \mathcal{J}, \mathcal{K}\}$ o t̄imurais ws taúige-
tēoi be τω π̄ipow̄joūp̄eno.

$$\left(X_0^{\alpha} = \alpha_1 \mathcal{I} + \alpha_2 \mathcal{J} + \alpha_3 \mathcal{K} \right).$$

(5). n̄ φ̄ einai ε̄lli.

π̄ipow̄joūp̄eno t̄i p̄e6o oī̄o τo (8).

□.

Tipatm̄pwon. Γia t̄ov π̄ipow̄ja
ws Ad:

$$\ker Ad = \left\{ g \in \mathfrak{su}(2) \mid Ad_g = id_{\mathfrak{su}(2)} \right\}.$$

$$\text{Eow } g = \begin{pmatrix} a & b \\ -\bar{b} & \bar{a} \end{pmatrix} \in \mathfrak{su}(2).$$

$Ad_g \mathcal{I} = \mathcal{I} \not\rightarrow g \mathcal{I} = \mathcal{I} g$ kai óbola

$g \mathcal{K} = \mathcal{K} g, g \mathcal{J} = \mathcal{J} g \Rightarrow b = 0, a \in \mathbb{R}$

I400J $\deg(g) = 1 \Rightarrow g = \pm \mathcal{I}_2$

$$\Rightarrow \ker \text{Ad} = \left\{ \pm \mathbb{I}_2 \right\} = \mathbb{Z}_2.$$

(5)

Задача 1. Покажите что

$$0 \rightarrow \mathbb{Z}_2 \hookrightarrow \text{SU}(2) \xrightarrow{\varphi} \text{SO}(3) \rightarrow 1$$

Sxōtio: Для каких групп это?

При этом в $\text{SU}(2)$ есть double cover т.е. $\text{SO}(3)$.

Spherical Harmonics.

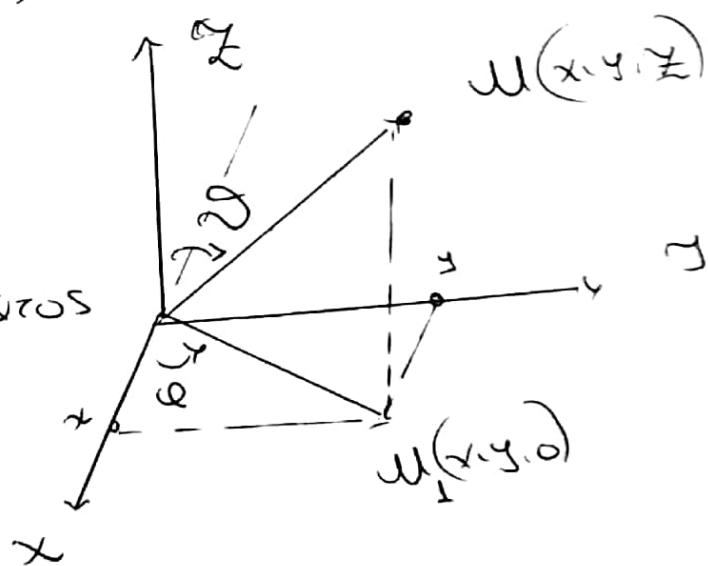
$$S^2 = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1 \right\}$$

$$\varphi = \text{atan} \varphi_{\text{пол}}$$

$$\text{шика} \in [0, 2\pi]$$

$$\theta = \text{atan} \theta_{\text{поляр}}$$

$$\in [0, \pi].$$



$$x = r \cos \varphi \sin \theta, \quad y = r \sin \varphi \sin \theta$$

$$z = r \cos \theta, \quad r = d(0, u) = \| \vec{u} \|.$$

⑥

Magn. Gutecknungen.

$$\varphi: \mathbb{R}^3 \setminus \{\ast\} \rightarrow \mathbb{R}^3 \setminus \{\emptyset\}.$$

$$\varphi(r, \vartheta, \varphi) = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \sin \vartheta \\ r \sin \varphi \sin \vartheta \\ r \cos \vartheta \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} x(r, \vartheta, \varphi) \\ y(r, \vartheta, \varphi) \\ z(r, \vartheta, \varphi) \end{matrix}$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial r} = \begin{pmatrix} \cos \varphi \sin \vartheta & \frac{\partial \varphi}{\partial r} \\ \sin \varphi \sin \vartheta & \frac{\partial \varphi}{\partial r} \\ \cos \vartheta & \frac{\partial \varphi}{\partial r} \end{pmatrix}, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial \vartheta} = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \cos \vartheta \\ r \cos \varphi \sin \vartheta \\ -r \sin \vartheta \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial \varphi} = \begin{pmatrix} r(-\sin \varphi \sin \vartheta) \\ r \sin \vartheta \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \det J(\varphi) = \underbrace{r^2 \sin \vartheta}_{\text{Jacobian}}$$

Stoxeio Oxyiou:

$$dV = \det J(\varphi) dr d\vartheta d\varphi = r^2 \sin \vartheta dr d\vartheta d\varphi$$

Stoxeio Engegou:

$$ds = \left\| \frac{\partial \varphi}{\partial \vartheta} \times \frac{\partial \varphi}{\partial \varphi} \right\| d\vartheta d\varphi = r^2 \sin \vartheta d\vartheta d\varphi.$$

Dr το δελτίο καυνικότητας ενού

$$d\mu = \frac{1}{4\pi} \sin\theta d\theta d\varphi.$$

Op6: Ο $\Delta^2(S^2)$ είναι ο χώρος

Hilbert των διαρμηγέων $\Phi: S^2 \rightarrow \mathbb{C}$
που είναι στερεογραφία θολωμά-
γικές ως πιπός το έωστερο
γνωστό.

$$\langle \Phi_1 | \Phi_2 \rangle = \int_{S^2} \overline{\Phi_1(\theta, \varphi)} \Phi_2(\theta, \varphi) d\mu$$

(α) Anägeln: Dr $\Phi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{C}$

οπιζούντε

$$\nabla \Phi = \frac{\partial \Phi}{\partial r} dr + \frac{\partial \Phi}{\partial \theta} d\theta + \frac{\partial \Phi}{\partial \varphi} d\varphi$$

(β) Διατήρηση:

$$\Delta_{\mathbb{R}^3}(\Phi) = \nabla^2(\Phi) \cdot \sin\theta \cdot \sin\varphi$$

$$\nabla^{(2)}(\varphi) = \Delta_{\mathbb{R}^3}(\varphi) = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2}. \quad \textcircled{8}$$

GE Geometrische Kurven.

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \Delta_S^2.$$

OTTOU

$$\Delta_S^2 = \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \cot \theta \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}$$

in ottoia Differenzial approximation

zu

Op6.: ill. $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{C} \quad e^z$

Geometrische Differenzial approximation

an $\Delta \varphi = 0$.

Unstetigkeiten Op6 GE zw-

Poos Geometrie.

Εστω $f \in \mathbb{R}^3$ και $g \in SO(3)$ ⑨
 Οριζόντε $(g \cdot f)(x) = f(g^{-1}x)$ *

Η * ορίζεται ως αποδίκωμα
 καταρράκτων.

$$e: SO(3) \rightarrow \underbrace{\mathcal{F}(\mathbb{R}^3)}_{\mathbb{R}^3}$$

χώρος συγμέτεως του

Ηπο * ειναι σαφής ότι

$$e: SO(3) \rightarrow GL\left(\mathcal{L}^2(\mathbb{R}^3)\right) \subset GL\left(\mathcal{L}^2(\mathbb{R}^3)\right)$$

Ο λόγος που αυτό γνωστεί ειναι
 διότι για $g \in SO(3) \Rightarrow \det(g) = 1$

οπούτε αν $y = g^{-1}x \Rightarrow$

$$\int_{\mathbb{R}^3} |\varphi(g^{-1}x)|^2 dx = \int_{\mathbb{R}^3} |\varphi(y)|^2 dy < \infty$$

$$\circ |g(g)| = 1$$

Jacobian

της g .

Ε.Σ.Ο. οι αρκωτές συμπλίξεις ⑯
 είναι $P^l = \{ \text{ορθογενή πλάνων. Βασικών
 } l \text{ στο } R^3 \text{ νεκραδικών γεντ.} \}$

Ανα. $P \in P^{(l)}$

$$P(tx, ty, tz) = t^l P(x, y, z)$$

Επίτειον, P είναι ορθογενής, αφεί
 να χωρίζουνται τα μέρη που πλαισιώνει
 στην θεώρη.

$$\underline{\text{II. x.}}: P(x, y, z) = x^2y^3 + 3y^2z - 4x^2z^2.$$