

(α) Πινάκας παρατηρήσιμότητας

$$\Gamma_0 = \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 0 & -5 \end{bmatrix} \Rightarrow \text{Rank}(\Gamma_0) = 2$$

Επομένως το σύστημα είναι πλήρως παρατηρήσιμο.

(β) Έστω παρατηρήσιμος:  $\underline{x}_{k+1} = A \underline{x}_k + L(C \underline{x}_k - y_k) + B u_k$   
 $= (A+LC) \underline{x}_k - L y_k + B u_k$

$$\text{Αν } L = \begin{bmatrix} L_1 \\ L_2 \end{bmatrix} \Rightarrow A+LC = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} L_1 \\ L_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & -1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1+3L_1 & -2-L_1 \\ 3+3L_2 & -1-L_2 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow |zI - (A+LC)| = z^2 + z(\underbrace{L_2 - 3L_1}_0) + \underbrace{5(1+L_2)}_0$$

$$\Rightarrow L_1 = -1/3 \text{ και } L_2 = -1. \text{ Σε αυτή την περίπτωση}$$

$$A+LC = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow (A+LC)^2 = 0 \Rightarrow \underline{N=2}$$

$N=2$  είναι ο ελάχιστος ακέραιος για τον οποίο  $e_k = 0, k \geq N$   
γιατί δεν υπάρχουν  $L_1, L_2$  για τους οποίους  $A+LC = 0$ .

(γ)  $A+BK = \begin{bmatrix} 7/4 & -5/4 \\ 9/4 & -7/4 \end{bmatrix} \Rightarrow \sigma(A+BK) = \left\{ \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\}$

Από την "αρχή διαχωρισμού"  $\sigma(A_0) = \sigma(A+BK) \cup \sigma(A+LC)$   
 $= \left\{ \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 0, 0 \right\}$ .