

**Θέμα 1.**

Θεωρήστε τις ιδιοσυναρτήσεις του ατόμου του Υδρογόνου

$$\Psi_{nlm}(r, \theta, \varphi) = R_{nl}(r)\theta_{lm}(\theta)\Phi_m(\varphi) = \Phi_k(\mathbf{r})$$

όπου  $k = \{n, l, m\}$  ο συλλογικός κβαντικός αριθμός. Δηλαδή  $n = 1, 2, 3, \dots$  είναι ο κύριος κβαντικός αριθμός,  $l = 0, 1, 2, \dots, n-1$  είναι ο τροχιακός κβαντικός αριθμός, και  $m = -l, -l+1, \dots, l-1, l$  είναι ο μαγνητικός κβαντικός αριθμός. Συγκεκριμένα δίνονται οι

$$\Psi_{100}(r, \theta, \varphi) = (\pi a_0^3)^{-1/2} e^{-\frac{r}{a_0}}$$

$$\Psi_{200}(r, \theta, \varphi) = (32\pi a_0^3)^{-1/2} (2 - \frac{r}{a_0}) e^{-\frac{r}{2a_0}}$$

$$\Psi_{210}(r, \theta, \varphi) = (32\pi a_0^3)^{-1/2} \frac{r}{a_0} \cos\theta e^{-\frac{r}{2a_0}}$$

$$\Psi_{21\pm 1}(r, \theta, \varphi) = (64\pi a_0^3)^{-1/2} \frac{r}{a_0} \sin\theta e^{\pm i\varphi} e^{-\frac{r}{2a_0}}$$

$$\Psi_{300}(r, \theta, \varphi) = (19683\pi a_0^3)^{-1/2} (27 - 18\frac{r}{a_0} + 2\frac{r^2}{a_0^2}) e^{-\frac{r}{3a_0}}$$

Οι αντίστοιχες ιδιοενέργειες είναι  $E_k = \hbar\Omega_k = -\frac{R_E}{n^2} = E_n$ , δηλαδή υπάρχει εκφυλισμός ως προς  $l, m$ .

$R_E = 13.6 \text{ eV}$  είναι η ενέργεια Rydberg και  $a_0$  είναι η ακτίνα Bohr.

1. Να χαρακτηριστούν όλες οι παραπάνω δεδομένες κυματοσυναρτήσεις (π.χ. η πρώτη είναι η 1s) και να ελεγχθεί αν είναι άρτιες ή περιττές.
2. Να αποφανθείτε αν μηδενίζονται ή όχι τα ολοκληρώματα  $\mathbf{r}_{k_1 k_2} := \int_{\text{παντοῦ}} \Phi_{k_1}^*(\mathbf{r}) \mathbf{r} \Phi_{k_2}(\mathbf{r})$ . Τα ολοκληρώματα αυτά είναι ανάλογα με τα στοιχεία πίνακα της διπολικής ροπής  $\mathbf{p} = (-e)\mathbf{r}$ , δηλαδή  $\mathbf{p}_{k_1 k_2} := \int_{\text{παντοῦ}} \Phi_{k_1}^*(\mathbf{r}) (-e)\mathbf{r} \Phi_{k_2}(\mathbf{r})$ . Εάν το στοιχείο πίνακα της διπολικής ροπής μηδενίζεται, δεν υπάρχει τέτοια οπτική μετάβαση.
3. Προβλέψτε λοιπόν ποιες από τις μεταβάσεις μεταξύ των ιδιοκαταστάσεων που δίνονται επιτρέπονται και ελέγξτε αν ισχύουν οι «κανόνες επιλογής»  $\Delta l = \pm 1, \Delta m = 0, \pm 1$ .
4. Ελέγξτε αν οι δεδομένες  $\Phi_k(\mathbf{r})$  είναι ορθογώνιες.
5. Υπολογίστε τα στοιχεία πίνακα της διπολικής ροπής  $\mathbf{p}_{100\ 210}$  και  $\mathbf{p}_{100\ 21\pm 1}$ .
6. Είναι τα μέτρα των  $\mathbf{p}_{100\ 210}$  και  $\mathbf{p}_{100\ 21\pm 1}$  ίσα;

Θεωρείστε δεδομένα

A)  $\int_0^\infty e^{-\gamma r} r^n dr = \gamma^{-(n+1)} n!$  όπου  $n = 1, 2, 3, \dots$  και  $\gamma > 0$ .

B) σε σφαιρικές συντεταγμένες  $(r, \theta, \varphi)$ , η αντιστροφή ως προς την αρχή του συστήματος αναφοράς δηλαδή η πράξη  $\mathbf{r} \rightarrow \mathbf{r}' = -\mathbf{r}$  αντιστοιχεί στις αλλαγές  $r' = r, \theta' = \pi - \theta$ , και  $\varphi' = \varphi + \pi$ .

Γ) Ισχύει η παρακάτω έκφραση για το διάνυσμα θέσεως:

$$\mathbf{r} = \frac{r}{2} \sin\theta [(\hat{x} - i\hat{y}) e^{i\varphi} + (\hat{x} + i\hat{y}) e^{-i\varphi}] + r \cos\theta \hat{z}$$

**Θέμα 2.**

Θεωρήστε τη Χαμιλτονιανή Jaynes-Cummings

$$\hat{H}_{JC}^m = \hbar\omega_m \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m + \hbar\Omega \hat{S}_+ \hat{S}_- + \hbar g^m (\hat{S}_+ \hat{a}_m + \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger)$$

1. Εξηγήστε όλα τα σύμβολα που περιέχει.
2. Να υπολογιστούν τα  $\langle \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m \rangle$ ,  $\langle \hat{S}_+ \hat{S}_- \rangle$ ,  $\langle \hat{S}_+ \hat{a}_m \rangle$ ,  $\langle \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger \rangle$  για την κατάσταση:  $|\psi_E(t)\rangle = c_1(t) |\downarrow, n+1\rangle + c_2(t) |\uparrow, n\rangle$

Θεωρήστε τώρα αρχικές συνθήκες  $c_1(0)=0, c_2(0)=1$ .

3. Αποδείξτε ότι οι συντελεστές  $c_1(t)$  και  $c_2(t)$  ικανοποιούν το σύστημα διαφορικών εξισώσεων:

$$i \begin{pmatrix} \dot{c}_1 \\ \dot{c}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (n+1)\omega_m & g^m \sqrt{n+1} \\ g^m \sqrt{n+1} & \Omega + n\omega_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$$

Ορίζουμε τη «γενικευμένη συχνότητα Rabi»  $\Omega_{n+1} = [(\frac{\Omega-\omega}{2})^2 + g^2(n+1)]^{1/2}$ , όπου για απλότητα θέσαμε τη «συχνότητα Rabi»  $g^m = g$ . Περαιτέρω αποδεικνύεται ότι  $|c_1(t)|^2 = \frac{(n+1)g^2}{\Omega_{n+1}^2} \sin^2(\Omega_{n+1}t)$ .

4. Να αποδώσετε γραφικά τη χρονική εξέλιξη της «αναμενόμενης» ή «μέσης» τιμής του αριθμού των φωτονίων στην κοιλότητα.
5. Να αποδώσετε γραφικά τη χρονική εξέλιξη της «αναμενόμενης» ή «μέσης» τιμής του αριθμού των ηλεκτρονίων στην άνω στάθμη του δισταθμικού συστήματος.
6. Δείξτε ότι η συχνότητα Rabi καθορίζει (I) το πλάτος και (II) το χρόνο μεταξύ διαδοχικών μεγίστων ή ελαχίστων στις «ταλαντώσεις Rabi».

**Θέμα 3.**

Θεωρήστε τις διαφορικές εξισώσεις ρυθμών στο laser στην αδιάστατη μορφή:

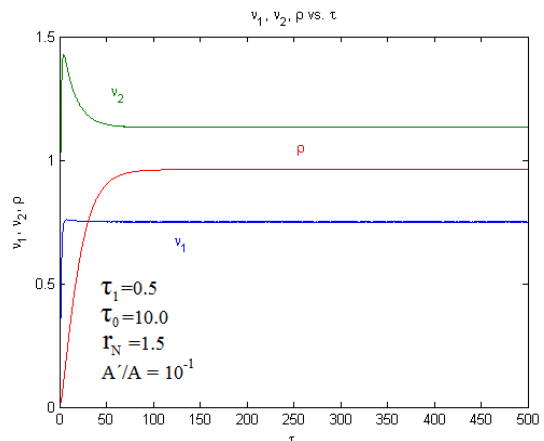
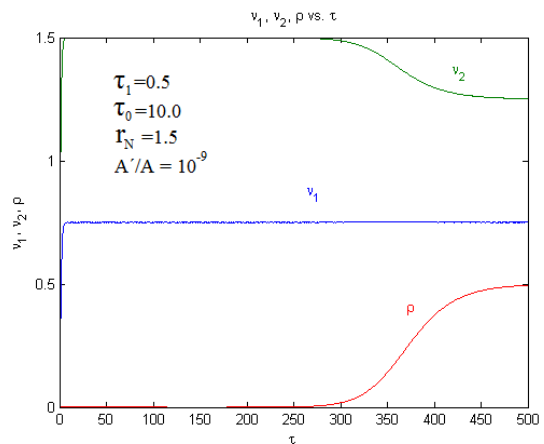
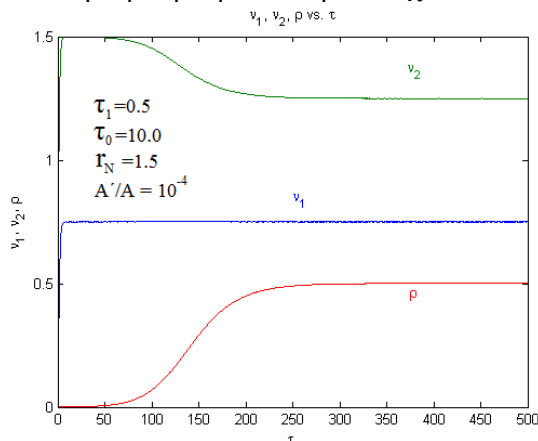
$$\frac{dv_1}{d\tau} = v_2 + \rho(v_2 - v_1) - \frac{v_1}{\tau_1} \quad (\epsilon_1)$$

$$\frac{dv_2}{d\tau} = r_N + \rho(v_1 - v_2) - v_2 \quad (\epsilon_2)$$

$$\frac{d\rho}{d\tau} = -\frac{\rho}{\tau_0} + \left\{ \frac{A'}{A} v_2 + \rho(v_2 - v_1) \right\} \frac{1}{\tau_0(1-\tau_1)} \quad (\epsilon_3)$$

Οι εικόνες παριστάνουν τη λύση τους με matlab.

1. Εξηγήστε όλα τα σύμβολα.
2. Γιατί στις εικόνες υπάρχει διαφορά στο χρόνο που χρειάζεται η  $\rho$  για να γίνει αισθητή;
3. Εξηγήστε τι σημαίνει στάσιμη κατάσταση.
4. Πως προκύπτει ότι στη στάσιμη κατάσταση, στις δύο περιπτώσεις,  $v_1 \approx 0.75, v_2 \approx 1.25, \rho \approx 0.5$ ; Γιατί στην τρίτη περίπτωση δεν ισχύει αυτό;



ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ ΘΕΜΑΤΩΝ  
Εξετάσεως 28 ΙΑΝ 2014 (10 ΣΕΠ 2013)

Θέμα 1ο

1, $\Psi_{100}$	$n=1$	$l=0$	$m=0$	$1s$		
$\Psi_{200}$	$n=2$	$l=0$	$m=0$	$2s$		
$\Psi_{210}$	$n=2$	$l=1$	$m=0$	$2p$	πρόκειται για την $2p_z$	με +
$\Psi_{21\pm 1}$	$n=2$	$l=1$	$m=\pm 1$	$2p$	από γραμμικό συνδυασμό των $2p_x$ και $2p_y$	με -
$\Psi_{300}$	$n=3$	$l=0$	$m=0$	$3s$		

Ο έλεγχος αρτιότητας γίνεται με τη βοήθεια της σχέσεως Β) που δίνεται δηλαδή η πράξη  $\vec{r} \rightarrow \vec{r}' = -\vec{r}$  αντιστοιχεί στις αλλαγές  $r'=r, \theta'=\pi-\theta, \text{ και } \varphi'=\varphi+\pi$ .

Επομένως

- $\Psi_{100}(-\vec{r}) = \Psi_{100}(\vec{r})$  επειδή εξαρτάται μόνο από το  $r$  και αυτό δεν αλλάζει με την πράξη  $\vec{r} \rightarrow \vec{r}' = -\vec{r}$   
ΑΡΤΙΑ
- $\Psi_{200}(-\vec{r}) = \Psi_{200}(\vec{r})$  για τον ίδιο αριθμικό λόγο  
ΑΡΤΙΑ
- $\Psi_{210}(-\vec{r}) = -\Psi_{210}(\vec{r})$  επειδή εξαρτάται όχι μόνο από το  $r$  (που δεν αλλάζει με την πράξη  $\vec{r} \rightarrow \vec{r}' = -\vec{r}$ ) αλλά και από το  $\cos\theta$  το οποίο θα γίνει  $\cos\theta' = \cos(\pi-\theta) = -\cos\theta$   
ΠΕΡΙΤΤΗ
- $\Psi_{21\pm 1}(-\vec{r}) = -\Psi_{21\pm 1}(\vec{r})$  εξαρτάται από το  $r$  που δεν επηρεάζεται από την πράξη, από το  $\sin\theta$  που πάει στο  $\sin\theta' = \sin(\pi-\theta) = \sin\theta$  άρα ούτε αυτό επηρεάζεται από την πράξη, και από το  $e^{\pm i\varphi}$   
ΠΕΡΙΤΤΗ  
$$e^{+i\varphi} \rightarrow e^{i\varphi'} = e^{i(\varphi+\pi)} = e^{i\varphi} e^{i\pi} = -e^{i\varphi}$$
  
$$e^{-i\varphi} \rightarrow e^{-i\varphi'} = e^{-i(\varphi+\pi)} = e^{-i\varphi} e^{-i\pi} = -e^{-i\varphi}$$
- $\Psi_{300}(-\vec{r}) = \Psi_{300}(\vec{r})$  εξαρτάται από το  $r$  που δεν επηρεάζεται από την πράξη  
ΑΡΤΙΑ

Δηλαδή όπως άλλωστε γνωρίζουμε "εγκυκλοπαιδικά", οι τύπου  $s$  είναι ΑΡΤΙΕΣ κ οι τύπου  $p$  είναι ΠΕΡΙΤΤΕΣ

2. ΟΛΟΚΛΗΡΩΜΑ  $\vec{r}_{k_1 k_2} := \int_{\text{παντός}} \Phi_{k_1}^*(\vec{r}) \vec{r} \Phi_{k_2}(\vec{r})$ , ΑΡΤΙΑ (A), ΠΕΡΙΤΤΗ (Π)  
 κ. 3. υπακούει στους κανόνες επιλογής

$k_1 = (n_1, l_1, m_1)$	$k_2 = (n_2, l_2, m_2)$	$\Phi_{k_1}^*(\vec{r})$	$\Phi_{k_2}(\vec{r})$	$\Phi_{k_1}^*(\vec{r}) \vec{r} \Phi_{k_2}(\vec{r})$	$\vec{r}_{k_1 k_2}$	$\Delta l$	$\Delta m$	$\Delta l = \pm 1$ $\Delta m = 0, \pm 1$
100 1s	200 2s	(A)	(A)	(Π) ΑΠΑΓ.	∅	0	0	NAI
100 1s	210 2p <sub>z</sub>	(A)	(Π)	(A) ΕΠΙΤΡ. ≠ ∅	≠ ∅	1	0	NAI
100 1s	21±1 2p <sub>xy</sub>	(A)	(Π)	(A) ΕΠΙΤΡ. ≠ ∅	≠ ∅	1	±1	NAI
100 1s	300 3s	(A)	(A)	(Π) ΑΠΑΓ.	∅	0	0	NAI
200 2s	210 2p <sub>z</sub>	(A)	(Π)	(A) ΕΠΙΤΡ. ≠ ∅*	≠ ∅*	1	0	NAI
200 2s	21±1 2p <sub>xy</sub>	(A)	(Π)	(A) ΕΠΙΤΡ. ≠ ∅*	≠ ∅*	1	±1	NAI
200 2s	300 3s	(A)	(A)	(Π) ΑΠΑΓ.	∅	0	0	NAI
210 2p <sub>z</sub>	21±1 2p <sub>xy</sub>	(Π)	(Π)	(Π) ΑΠΑΓ.	∅	0	±1	NAI
210 2p <sub>z</sub>	300 3s	(Π)	(A)	(A) ΕΠΙΤΡ. ≠ ∅	≠ ∅	-1	0	NAI
21±1 2p <sub>xy</sub>	300 3s	(Π)	(A)	(A) ΕΠΙΤΡ. ≠ ∅	≠ ∅	-1	≠ 1	NAI

\* όμως στο άτομο του υδρογόνου η αρχική και η τελική κατάσταση αντιστοιχούν στην ίδια ενέργεια, είναι δηλ. εκφυλισμένες δηλ. επί της ουσίας δεν υπάρχουν τέτοιες μεταβάσεις

**ΕΛΕΓΧΟΣ ΚΑΝΟΝΙΚΟΠΟΙΗΣΕΩΝ (δεν ζητήθηκε)**

$$100100 := \int dV \Psi_{100}^* \Psi_{100} = (\pi a_0^3)^{-1} \int_0^\infty \int_0^\pi \int_0^{2\pi} r^2 \sin\theta dr d\theta d\phi e^{-\frac{2r}{a_0}} =$$

$$q = \frac{r}{a_0} = \frac{1}{\pi a_0^3} \int_0^\infty d\left(\frac{r}{a_0}\right) \left(\frac{r}{a_0}\right)^2 e^{-\frac{2r}{a_0}} \int_0^\pi d\theta \sin\theta \int_0^{2\pi} d\phi = \frac{1}{\pi} \int_0^\infty dq q^2 e^{-2q} \cdot [-\cos\theta]_0^\pi \cdot 2\pi$$

$$= \frac{1}{\pi} \int_0^\infty dq q^2 e^{-2q} \cdot 4\pi = 4 \int_0^\infty dq q^2 e^{-2q}$$

Το ολοκλήρωμα αυτό δίνεται στη σχέση Α)  
 $\int_0^\infty e^{-\gamma r} r^n dr = \frac{\gamma^{-(n+1)}}{n!}$   
 $n = 1, 2, 3, \dots, k, \gamma > 0$

Άρα  $100100 = 4 \cdot \frac{2^{-(2+1)}}{2!} = \frac{4 \cdot 2}{8} = 1$

δηλαδή η  $\Psi_{100}$  είναι κανονικοποιημένη όπως αναμενόταν

Ομοίως υπολογίζονται και τα υπόλοιπα, ήτοι

200200  
 210210  
 21±121±1  
 300300



$$\begin{aligned}
 4. \quad 100200 &:= \int dV \Psi_{100}^* \Psi_{200} = \frac{1}{\sqrt{32}} (\pi a_0^3)^{-1} \int_0^\infty \int_0^\pi \int_0^{2\pi} r^2 \sin\theta dr d\theta d\phi e^{-\frac{r}{a_0}} (2 - \frac{r}{a_0}) e^{-\frac{r}{2a_0}} \\
 &= \frac{1}{4\sqrt{2}} \frac{1}{\pi a_0^3} \int_0^\infty dr r^2 e^{-\frac{r}{a_0}} (2 - \frac{r}{a_0}) e^{-\frac{r}{2a_0}} \int_0^\pi d\theta \sin\theta \int_0^{2\pi} d\phi \\
 &= \frac{a_0^3}{\sqrt{2} a_0^3} \int_0^\infty dq q^2 e^{-q} (2 - q) e^{-\frac{q}{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \int_0^\infty dq (2q^2 - q^3) e^{-\frac{3q}{2}} \\
 &= \sqrt{2} \int_0^\infty dq q^2 e^{-\frac{3q}{2}} - \frac{1}{\sqrt{2}} \int_0^\infty dq q^3 e^{-\frac{3q}{2}}
 \end{aligned}$$

Ο τύπος αυτός των ολοκληρωμάτων δίνεται στη σχέση Α)

$$\int_0^\infty e^{-\gamma r} r^n dr = \gamma^{-(n+1)} n! \quad n=1, 2, 3, \dots \quad \gamma > 0$$

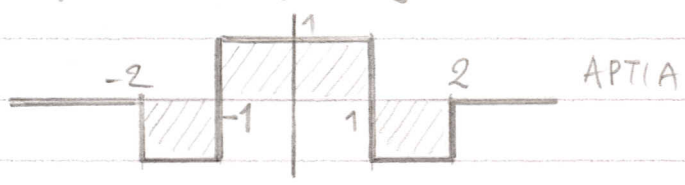
$q \rightarrow r$	$q \rightarrow r$
$2 \rightarrow n$	$3 \rightarrow n$
$\frac{3}{2} \rightarrow \gamma$	$\frac{3}{2} \rightarrow \gamma$

Άρα  $100200 = \sqrt{2} \left(\frac{3}{2}\right)^{-2} 2! - \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\frac{3}{2}\right)^{-3} 3! = 2 \frac{2^3}{3^3} 2 - \frac{1}{2^{1/2}} \frac{2^4}{3^4} 2 \cdot 3 \Rightarrow$

$$100200 = \frac{2^{9/2}}{3^3} - \frac{2^{9/2}}{3^3} = 0 \Rightarrow \text{ορθογώνιες όπως αναμενόταν}$$

Όμοιος υπολογισμός και τα υπόλοιπα εσωτερικά γινόμενα μεταξύ των <sup>διαφορετικών</sup> ιδιοσυναρτήσεων, που πράγματι μηδενίζονται.

**ΣΗΜΕΙΩΣΗ:** Το ολοκλήρωμα σε όλο το χώρο μιας ΑΡΤΙΑΣ συνάρτησεως δεν είναι επιταύττητα μηδέν. Αυτό δεν σημαίνει ότι δεν μπορεί να μηδενίζεται π.χ



ΕΝΩ Το ολοκλήρωμα σε όλο το χώρο μιας ΠΕΡΙΤΤΗΣ συνάρτησεως επιταύττητα μηδενίζεται διότι π.χ

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx f(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} dx f(x) + \int_{-\infty}^{+\infty} dx f(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} d(-y) f(-y) + \int_{-\infty}^{+\infty} dx f(x) = -\int_{+\infty}^{-\infty} dy f(y) + \int_{-\infty}^{+\infty} dx f(x) = 0$$

$$\Delta l = 1 \left\{ \begin{array}{l} \Rightarrow \text{αναγίνεται επιτρεπτή} \\ \Delta m = 0 \end{array} \right.$$

$$q = \frac{r}{a_0} \quad \underline{\text{σελ. 4}}$$

5.

$$100 \vec{r} 210 = (\pi a_0^3)^{-\frac{1}{2}} (32 \pi a_0^3)^{-\frac{1}{2}} \int_0^\infty \int_0^\pi \int_0^{2\pi} r^2 \sin \theta \, dr \, d\theta \, d\varphi \, e^{-\frac{r}{a_0}} \left(\frac{r}{a_0}\right) \cos \theta \, e^{-\frac{r}{2a_0}} r$$

$$= (32 \pi^2 a_0^6)^{\frac{1}{2}} a_0^4 \int_0^\infty d\left(\frac{r}{a_0}\right) \left(\frac{r}{a_0}\right)^2 e^{-\frac{r}{a_0}} \left(\frac{r}{a_0}\right) e^{-\frac{r}{2a_0}} \left(\frac{r}{a_0}\right) \int_0^\pi d\theta \sin \theta \cos \theta \int_0^{2\pi} d\varphi \left\{ \frac{\sin \theta}{2} [(\hat{x} - i\hat{y}) e^{i\varphi} + (\hat{x} + i\hat{y}) e^{-i\varphi}] + \cos \theta \hat{z} \right\}$$

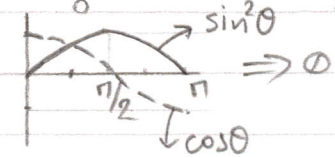
• Το ολοκλήρωμα στα  $q = \frac{r}{a_0}$  γίνεται  $\int_0^\infty dq \, q^4 e^{-\frac{3q}{2}}$  το οποίο σύμφωνα με το δεδομένο A) για  $q \leftrightarrow r$   
 $4 \leftrightarrow u$   
 $\frac{3}{2} \leftrightarrow \gamma$

γίνεται  $\left(\frac{3}{2}\right)^{-(4+1)} 4! = \frac{2^5}{3^5} \cdot 2 \cdot 3 \cdot 2^2 = \frac{2^8}{3^4} = \left(\frac{4}{3}\right)^4$

• η σταθερά πριν από τα ολοκληρώματα γίνεται  $\frac{a_0^4}{a_0^3 \pi \sqrt{16} \cdot 2} = \frac{a_0}{\pi 4 \sqrt{2}} = \frac{a_0}{\pi 2^{5/2}}$

• τα ολοκληρώματα με  $\theta, \varphi$  γίνονται

$$\int_0^\pi d\theta \frac{\sin^2 \theta \cos \theta}{2} \int_0^{2\pi} d\varphi [(\hat{x} - i\hat{y}) e^{i\varphi} + (\hat{x} + i\hat{y}) e^{-i\varphi}] + \int_0^\pi d\theta \sin \theta \cos^2 \theta \int_0^{2\pi} d\varphi \cdot \hat{z}$$

$$\int_0^\pi d\theta \frac{\sin^2 \theta \cos \theta}{2} = \frac{1}{2} \int_0^\pi \sin^2 \theta d(\sin \theta) = 0 \quad \text{ή} \quad \int_0^\pi \sin^2 \theta \cos \theta d\theta = 0$$


ή  $\frac{1}{2} \int_0^{\pi/2} d\theta \cdot \sin^2 \theta \cos \theta + \frac{1}{2} \int_{\pi/2}^\pi d\theta \sin^2 \theta \cos \theta = \frac{1}{2} \int_0^1 \sin^2 \theta d(\sin \theta) + \frac{1}{2} \int_1^0 \sin^2 \theta d(\sin \theta)$

$$= \frac{1}{2} \left[ \left[\frac{x^3}{3}\right]_0^1 + \left[\frac{x^3}{3}\right]_1^0 \right] = 0$$

$$\int_0^{2\pi} d\varphi [(\hat{x} - i\hat{y}) e^{i\varphi} + (\hat{x} + i\hat{y}) e^{-i\varphi}] = (\hat{x} - i\hat{y}) \int_0^{2\pi} d\varphi e^{i\varphi} + (\hat{x} + i\hat{y}) \int_0^{2\pi} d\varphi e^{-i\varphi} = 0$$

$$\int_0^\pi d\theta \sin \theta \cos^2 \theta = - \int_1^{-1} \cos^2 \theta d(\cos \theta) = - \left[\frac{x^3}{3}\right]_1^{-1} = - \left(-\frac{1}{3} - \frac{1}{3}\right) = \frac{2}{3} \int_0^{2\pi} d\varphi = 2\pi$$

ΣΥΝΟΠΤΙΚΑ  $100 \vec{r} 210 = \frac{a_0}{\pi 2^{5/2}} \frac{2^8}{3^4} \frac{2}{3} \hat{z} 2\pi = \frac{a_0 \hat{z}}{3^5} 2^{15/2} \Rightarrow 100 \vec{r} 210 = \frac{2^{15/2}}{3^5} a_0 \hat{z}$



$$\Delta l = 1 \quad \Delta m = \pm 1 \quad \Rightarrow \text{αναγίνεται σπινθηρι$$

$$q = \frac{r}{a_0} \quad \underline{\text{σε 15}}$$

$$100 \vec{r}_{21 \pm 1} = (\pi a_0^3)^{-1/2} (64 \pi a_0^3)^{-1/2} \int_0^\infty \int_0^\pi \int_0^{2\pi} r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi e^{-\frac{r}{a_0}} \frac{r}{a_0} \sin \theta e^{\pm i\varphi} e^{-\frac{r}{2a_0}} r \left\{ \frac{\sin \theta}{2} [(\hat{x} - i\hat{y}) e^{i\varphi} + (\hat{x} + i\hat{y}) e^{-i\varphi}] + \cos \theta \hat{z} \right\} =$$

$$= (64 \pi^2 a_0^6)^{-1/2} a_0^4 \int_0^\infty d\left(\frac{r}{a_0}\right) \left(\frac{r}{a_0}\right)^2 e^{-\frac{r}{a_0}} \left(\frac{r}{a_0}\right) e^{-\frac{r}{2a_0}} \left(\frac{r}{a_0}\right) \cdot \int_0^\pi d\theta \sin^2 \theta \int_0^{2\pi} d\varphi e^{\pm i\varphi} \left\{ \frac{\sin \theta}{2} [(\hat{x} - i\hat{y}) e^{i\varphi} + (\hat{x} + i\hat{y}) e^{-i\varphi}] + \cos \theta \hat{z} \right\}$$

• η σταθερά πριν από τα ολοκληρώματα γίνεται  $\frac{a_0^4}{8\pi a_0^3} = \frac{a_0}{8\pi}$

• το ολοκλήρωμα στα  $q = \frac{r}{a_0}$  γίνεται  $\int_0^\infty dq q^4 e^{-\frac{3q}{2}}$  το οποίο σύμφωνα με τα δεδομένα Α) για  $q \leftrightarrow r$   
 $4 \leftrightarrow n$

$$\text{γίνεται } \left(\frac{3}{2}\right)^{-(4+1)} 4! = \frac{2^5}{3^5} 2 \cdot 3 \cdot 2^2 = \frac{2^8}{3^4} = \left(\frac{4}{3}\right)^4 \quad \frac{3}{2} \leftrightarrow \gamma$$

• Τα ολοκληρώματα με  $d\varphi$  γίνονται

$$\int_0^\pi d\theta \frac{\sin^3 \theta}{2} \int_0^{2\pi} d\varphi e^{\pm i\varphi} [(\hat{x} - i\hat{y}) e^{i\varphi} + (\hat{x} + i\hat{y}) e^{-i\varphi}] + \int_0^\pi d\theta \sin^2 \theta \cos \theta \int_0^{2\pi} d\varphi e^{\pm i\varphi} \hat{z}$$

$$\int_0^\pi d\theta \frac{\sin^3 \theta}{2} = \frac{1}{2} \left[ \frac{\cos^3 \theta}{3} - \cos \theta \right]_0^\pi = \frac{1}{2} \left[ \frac{-1}{3} + 1 - \frac{1}{3} + 1 \right] = \frac{2}{3}$$

$$\overset{+}{\oplus} (\hat{x} - i\hat{y}) \int_0^{2\pi} d\varphi e^{2i\varphi} + (\hat{x} + i\hat{y}) \int_0^{2\pi} d\varphi = 2\pi (\hat{x} + i\hat{y})$$

$$\ominus (\hat{x} - i\hat{y}) \int_0^{2\pi} d\varphi + (\hat{x} + i\hat{y}) \int_0^{2\pi} d\varphi e^{-2i\varphi} = 2\pi (\hat{x} - i\hat{y})$$

ΣΥΝΟΠΤΙΚΑ:

$$100 \vec{r}_{21 \pm 1} = \frac{a_0}{8\pi} \cdot \frac{2^8}{3^4} \cdot \frac{2}{3} \cdot 2\pi (\hat{x} \pm i\hat{y}) = a_0 \frac{2^7}{3^5} (\hat{x} \pm i\hat{y}) \Rightarrow 100 \vec{r}_{21 \pm 1} = \frac{2^7}{3^5} a_0 (\hat{x} \pm i\hat{y})$$

$$\underline{\underline{6.}} \quad |100 \vec{r}_{21 \pm 1}| = \frac{2^7}{3^5} a_0 \sqrt{2} \quad (\text{διότι } |\hat{x} \pm i\hat{y}| = \sqrt{2}) = \frac{2^{\frac{15}{2}}}{3^5} a_0 = |100 \vec{r}_{210}|$$

Θέμα 2ο


Χαμηλότερη Jaynes-Cummings  $\hat{H}_{JC} = \hbar \omega_m \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m + \hbar \Omega \hat{S}_+ \hat{S}_- + \hbar g^m (\hat{S}_+ \hat{a}_m + \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger)$

1.

m: δηλώνει τον τρόπο ταλάντωσης (mode) του ΗΜ πεδίου

$$\hbar = \frac{h}{2\pi}$$

$\omega_m = m\pi c$ : η κυκλική συχνότητα που αντιστοιχεί στον m τρόπο

$\hat{a}_m^\dagger, \hat{a}_m$ : τελεστές δημιουργίας και καταστροφής φωτονίων του m τρόπου 

$\Omega$ : η κυκλική συχνότητα που αντιστοιχεί στο διαστάθμικό ατομ,  $\hbar\Omega = E_2 - E_1$

$\hat{S}_+, \hat{S}_-$ : τελεστές αναβίβασης ή καταβίβασης του ηλεκτρονίου μεταξύ των δύο σταθμών  $E_1$  ή  $E_2$

$g^m$ : συχνότητα Rabi του m τρόπου

$$g^m = \frac{\mathcal{J} E_0^m}{\hbar}$$

$\mathcal{J}$ : διπολική ροπή =  $-e x_{12}$   
 $E_0^m$ : πλάτος ηλεκτρικού πεδίου  
m τρόπου



(E)

$$\begin{aligned}
\langle \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m \rangle_{\text{E}} &= \langle \Psi_{\text{E}}(t) | \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m | \Psi_{\text{E}}(t) \rangle = \{ c_1^* \langle \downarrow, n+1 | + c_2^* \langle \uparrow, n | \} \{ \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m | c_1 | \downarrow, n+1 \rangle + c_2 | \uparrow, n \rangle \} \\
&= |c_1|^2 \langle \downarrow, n+1 | \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m | \downarrow, n+1 \rangle + c_1^* c_2 \langle \downarrow, n+1 | \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m | \uparrow, n \rangle \\
&\quad + c_2^* c_1 \langle \uparrow, n | \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m | \downarrow, n+1 \rangle + |c_2|^2 \langle \uparrow, n | \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m | \uparrow, n \rangle \\
&= |c_1|^2 \sqrt{n+1} \sqrt{n+1} \langle \downarrow, n+1 | \downarrow, n+1 \rangle + c_1^* c_2 n \langle \downarrow, n+1 | \uparrow, n \rangle \\
&\quad + c_2^* c_1 (n+1) \langle \uparrow, n | \downarrow, n+1 \rangle + |c_2|^2 n \langle \uparrow, n | \uparrow, n \rangle = \\
&= |c_1|^2 (n+1) + n |c_2|^2 = n (|c_1|^2 + |c_2|^2) + |c_1|^2 \Rightarrow
\end{aligned}$$

$$\boxed{\langle \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m \rangle_{\text{E}} = n + |c_1(t)|^2} \quad (4.60)$$

$$\begin{aligned}
\langle \hat{S}_+ \hat{S}_- \rangle_{\text{E}} &= \langle \Psi_{\text{E}}(t) | \hat{S}_+ \hat{S}_- | \Psi_{\text{E}}(t) \rangle = \{ c_1^* \langle \downarrow, n+1 | + c_2^* \langle \uparrow, n | \} \{ \hat{S}_+ \hat{S}_- | c_1 | \downarrow, n+1 \rangle + c_2 | \uparrow, n \rangle \} \\
&= |c_1|^2 \cdot 0 + c_1^* c_2 \langle \downarrow, n+1 | \uparrow, n \rangle + c_2^* c_1 \cdot 0 + |c_2|^2 \langle \uparrow, n | \uparrow, n \rangle \Rightarrow
\end{aligned}$$

$$\boxed{\langle \hat{S}_+ \hat{S}_- \rangle_{\text{E}} = |c_2(t)|^2} \quad (4.60)$$

$$\begin{aligned}
\langle \hat{S}_+ \hat{a}_m \rangle_{\text{E}} &= \langle \Psi_{\text{E}}(t) | \hat{S}_+ \hat{a}_m | \Psi_{\text{E}}(t) \rangle = \{ c_1^* \langle \downarrow, n+1 | + c_2^* \langle \uparrow, n | \} \{ \hat{S}_+ \hat{a}_m | c_1 | \downarrow, n+1 \rangle + c_2 | \uparrow, n \rangle \} \\
&= |c_1|^2 \langle \downarrow, n+1 | \hat{S}_+ \hat{a}_m | \downarrow, n+1 \rangle + c_1^* c_2 \langle \downarrow, n+1 | \hat{S}_+ \hat{a}_m | \uparrow, n \rangle + \\
&\quad - c_2^* c_1 \langle \uparrow, n | \hat{S}_+ \hat{a}_m | \downarrow, n+1 \rangle + |c_2|^2 \langle \uparrow, n | \hat{S}_+ \hat{a}_m | \uparrow, n \rangle \\
&= |c_1|^2 \langle \downarrow, n+1 | \uparrow, n \rangle \sqrt{n+1} + c_1^* c_2 \cdot 0 + c_2^* c_1 \langle \uparrow, n | \uparrow, n \rangle \sqrt{n+1} + |c_2|^2 \cdot 0
\end{aligned}$$

$$\boxed{\langle \hat{S}_+ \hat{a}_m \rangle_{\text{E}} = c_2^*(t) c_1(t) \cdot \sqrt{n+1}}$$

$$\begin{aligned}
\langle \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger \rangle_{\text{E}} &= \langle \Psi_{\text{E}}(t) | \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger | \Psi_{\text{E}}(t) \rangle = \{ c_1^* \langle \downarrow, n+1 | + c_2^* \langle \uparrow, n | \} \{ \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger | c_1 | \downarrow, n+1 \rangle + c_2 | \uparrow, n \rangle \} \\
&= |c_1|^2 \langle \downarrow, n+1 | \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger | \downarrow, n+1 \rangle + c_1^* c_2 \langle \downarrow, n+1 | \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger | \uparrow, n \rangle \\
&\quad + c_2^* c_1 \langle \uparrow, n | \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger | \downarrow, n+1 \rangle + |c_2|^2 \langle \uparrow, n | \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger | \uparrow, n \rangle = \\
&= |c_1|^2 \langle \downarrow, n+1 | \uparrow, n+2 \rangle \sqrt{n+2} + c_1^* c_2 \langle \downarrow, n+1 | \downarrow, n+1 \rangle \sqrt{n+1} \\
&\quad + c_2^* c_1 \cdot 0 + |c_2|^2 \langle \uparrow, n | \downarrow, n+1 \rangle \sqrt{n+1} \Rightarrow
\end{aligned}$$

$$\boxed{\langle \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger \rangle_{\text{E}} = c_1^*(t) c_2(t) \cdot \sqrt{n+1}}$$

APA

$$\boxed{\langle \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m \rangle_{\text{E}} + \langle \hat{S}_+ \hat{S}_- \rangle_{\text{E}} = n+1} \quad (4.61)$$

3.  $|\Psi_E(t)\rangle = c_1(t) |\downarrow, n+1\rangle + c_2(t) |\uparrow, n\rangle$

ΠΡΟΒΛΗΜΑ ΕΚΠΟΜΠΗΣ ΦΩΤΟΝΙΟΥ

$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\Psi_E(t)\rangle = \hat{H} |\Psi_E(t)\rangle$

$\hat{H} = \hat{H}_{JC} = \hbar\omega_m \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m + \hbar\Omega \hat{S}_+ \hat{S}_- + \hbar g^m (\hat{S}_+ \hat{a}_m + \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger)$

A.Σ.  $c_1(0) = 0, c_2(0) = 1$  (4.59)

$A' = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\Psi_E(t)\rangle = i\hbar \dot{c}_1 |\downarrow, n+1\rangle + i\hbar \dot{c}_2 |\uparrow, n\rangle$

$$\begin{aligned} \Delta' &= \left( \hbar\omega_m \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m + \hbar\Omega \hat{S}_+ \hat{S}_- + \hbar g^m (\hat{S}_+ \hat{a}_m + \hat{S}_- \hat{a}_m^\dagger) \right) (c_1 |\downarrow, n+1\rangle + c_2 |\uparrow, n\rangle) = \\ &= \hbar\omega_m c_1 (n+1) |\downarrow, n+1\rangle + \hbar\Omega c_1 \cdot 0 + \hbar g^m c_1 |\uparrow, n\rangle \sqrt{n+1} + \hbar g^m c_1 \cdot 0 \\ &\quad + \hbar\omega_m c_2 n |\uparrow, n\rangle + \hbar\Omega c_2 |\uparrow, n\rangle + \hbar g^m c_2 \cdot 0 + \hbar g^m c_2 |\downarrow, n+1\rangle \sqrt{n+1} = \\ &= \hbar\omega_m c_2 (n+1) |\downarrow, n+1\rangle + \hbar g^m c_1 \sqrt{n+1} |\uparrow, n\rangle \\ &\quad + \hbar\omega_m c_2 n |\uparrow, n\rangle + \hbar\Omega c_2 |\uparrow, n\rangle + \hbar g^m c_2 \sqrt{n+1} |\downarrow, n+1\rangle \end{aligned}$$

$\langle \downarrow, n+1 |$   $A' = i\hbar \dot{c}_1$   $\Rightarrow i\dot{c}_1 = \omega_m (n+1) c_1 + g^m \sqrt{n+1} c_2$   
 $\Delta' = \hbar\omega_m c_1 (n+1) + \hbar g^m c_2 \sqrt{n+1}$

$\langle \uparrow, n |$   $A' = i\hbar \dot{c}_2$   $\Rightarrow i\dot{c}_2 = g^m \sqrt{n+1} c_1 + (\omega_m + \Omega) c_2$   
 $\Delta' = \hbar g^m c_1 \sqrt{n+1} + \hbar\omega_m c_2 n + \hbar\Omega c_2$

Δηλαδή  $i \begin{pmatrix} \dot{c}_1 \\ \dot{c}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (n+1)\omega_m & g^m \sqrt{n+1} \\ g^m \sqrt{n+1} & \Omega + n\omega_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$  σύστημα διαφορικών εξισώσεων

$\Omega_{n+1} = \left[ \left( \frac{\Omega - \omega}{2} \right)^2 + g^2 (n+1) \right]^{1/2}$  γενικευμένη συχνότητα Rabi (4.64)

Επιλύοντας  $\Rightarrow \dots \Rightarrow$   $c_1(t) = \exp\left[-i\left((n+1)\omega + \frac{\Omega - \omega}{2}\right)t\right] \left[ \frac{-i g \sqrt{n+1} \sin(\Omega_{n+1} t)}{\Omega_{n+1}} \right]$  (4.62)

$c_2(t) = \exp\left[-i\left((n+1)\omega + \frac{\Omega - \omega}{2}\right)t\right] \left[ \cos(\Omega_{n+1} t) - i \frac{\Omega - \omega}{2\Omega_{n+1}} \sin(\Omega_{n+1} t) \right]$

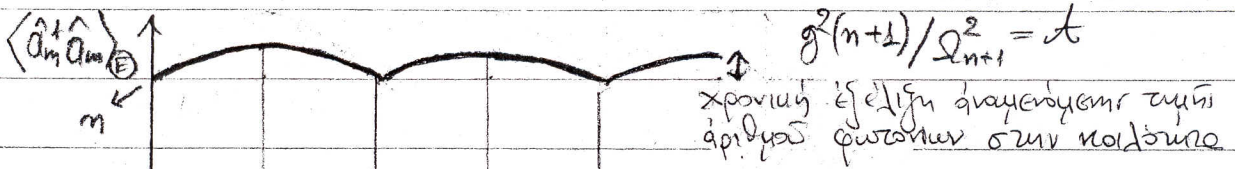
$\Rightarrow |c_1(t)|^2 = \frac{g^2 (n+1)}{\Omega_{n+1}^2} \sin^2(\Omega_{n+1} t)$  και  $|c_2(t)|^2 = 1 - |c_1(t)|^2 = \dots$  (4.63)



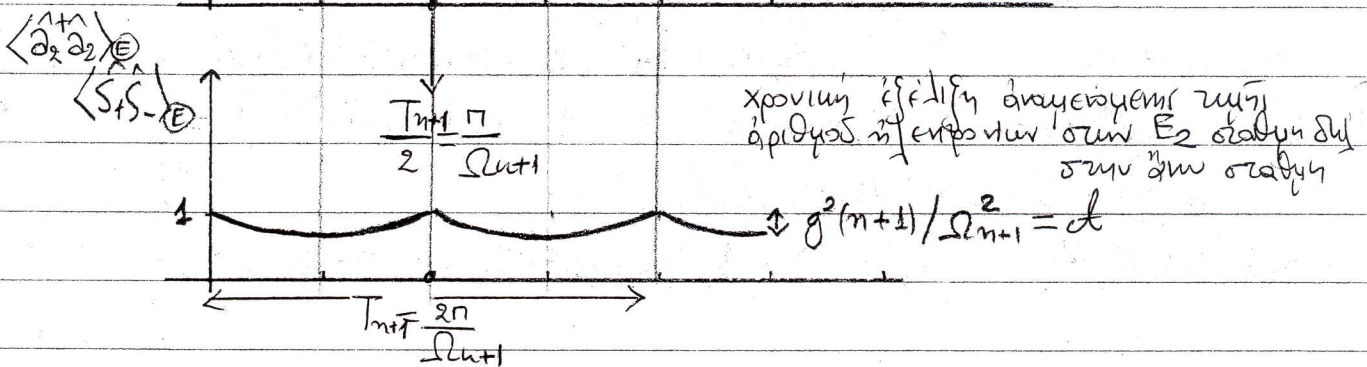
4.  
5.

ΑΡΑ  $\langle \hat{a}_m^\dagger \hat{a}_m \rangle_{\oplus} = n + \frac{g^2(n+1)}{\Omega_{n+1}^2} \sin^2(\Omega_{n+1}t)$

$\langle \hat{S}_+ \hat{S}_- \rangle_{\oplus} = 1 - \frac{g^2(n+1)}{\Omega_{n+1}^2} \sin^2(\Omega_{n+1}t)$



RABI OSCILLATIONS



ΣΥΣΤΗΜΑ ΔΙΑΦΟΡΙΚΩΝ ΕΞΙΣΩΣΕΩΝ

$\begin{pmatrix} \dot{c}_1 \\ \dot{c}_2 \end{pmatrix} = (-i) \begin{pmatrix} (n+1)\omega & g\sqrt{n+1} \\ g\sqrt{n+1} & \Omega+n\omega \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$  ΜΟΡΦΗΣ  $\dot{\vec{X}}(t) = \vec{A} \vec{X}(t)$

$\dot{\vec{X}}(t) = \begin{pmatrix} \dot{c}_1(t) \\ \dot{c}_2(t) \end{pmatrix}$   $\vec{X}(t) = \begin{pmatrix} c_1(t) \\ c_2(t) \end{pmatrix}$   $\vec{A} = (-i) \begin{pmatrix} (n+1)\omega & g\sqrt{n+1} \\ g\sqrt{n+1} & \Omega+n\omega \end{pmatrix}$

6.  $d = \frac{g^2(n+1)}{\Omega_{n+1}^2} = \frac{g^2(n+1)}{\left(\frac{\Omega-\omega}{2}\right)^2 + g^2(n+1)}$  ΑΡΑ για  $\Omega = \omega \Rightarrow d = 1$  (συntonισμός)  
 για  $\Omega \neq \omega \Rightarrow d < 1$  (μη συntonισμός)

Η συχνότητα Rabi καθορίζεται ① το πλάτος  $d = \frac{g^2(n+1)}{\Omega_{n+1}^2} = \frac{g^2(n+1)}{\left(\frac{\Omega-\omega}{2}\right)^2 + g^2(n+1)}$

② το χρόνο μεταξύ διαδοχικών μεγίστων ή ελασίων  $\frac{T_{n+1}}{2} = \frac{\pi}{\Omega_{n+1}}$

βλέπε ΣΧΗΜΑ





As αναδυηδουμε τις σχετικες διαφορικες εξισωσεις (E1)(E2)(E3) μεταρπενοντας τις με τη βοηθεια των μεγεθων  $n_i := \frac{N_i}{V}$  και  $r := \frac{R}{V}$  ρυθμων laser σελ. 10

$$\frac{dn_1}{dt} = A n_2 + B \rho (n_2 - n_1) - \frac{n_1}{t_1} \quad (E1')$$

$$\text{οριζουμε και } r_c := \frac{R_c}{V} = \frac{1}{B t_0 (t_2 - t_1) h \nu F(\nu)}$$

$$\frac{dn_2}{dt} = r + B \rho (n_1 - n_2) - A n_2 \quad (E2')$$

$$\frac{d\rho}{dt} = -\frac{\rho}{t_0} + \left\{ A' n_2 + B \rho (n_2 - n_1) \right\} h \nu F(\nu) \quad (E3')$$

Μπορούμε να λύσουμε το σύστημα των διαφορικών εξισώσεων (E1')(E2')(E3') είτε ως έχει είτε κάνοντας πρώτα αδιάστατες. Για το λόγο αυτό ορίζουμε μερικά βοηθητικά αδιάστατα μεγεθω

$$n_0 := t_2 r_c \quad [n_0] = s \cdot \frac{1}{m^3} = \frac{1}{m^3} \quad v_i := \frac{n_i}{n_0} \Leftrightarrow n_i = v_i n_0 \quad [v_i] = \frac{1}{\frac{1}{m^3}} = 1$$

$$\rho = B \rho t_2 \quad [\rho] = \frac{m^2}{J s^2} \cdot \frac{J s}{m^3} \cdot s = 1 \quad \tau := \frac{t}{t_2} \Leftrightarrow t = t_2 \tau$$

$$\omega := V t_2 r \quad \omega_c := V t_2 r_c \quad \frac{\omega}{\omega_c} = \frac{r}{r_c} := r_N \quad t_1 = \frac{t_1}{t_2} t_2 = \tau_1 t_2 \quad t_0 = \frac{t_0}{t_2} t_2 = \tau_0 t_2$$

ΘΕΜΑ 3.1

$$(E1') \quad \frac{d(v_1 n_0)}{d(t_2 \tau)} = \frac{v_2 n_0}{t_2} + \frac{\rho}{t_2} (v_2 - v_1) n_0 - \frac{v_1 n_0}{t_1 t_2} \Rightarrow \frac{dv_1}{d\tau} = v_2 + \rho (v_2 - v_1) - \frac{v_1}{\tau_1} \quad (E1)$$

$$(E2') \quad \frac{d(v_2 n_0)}{d(t_2 \tau)} = \frac{\omega n_0}{V t_2 n_0} + \frac{\rho}{t_2} (v_1 n_0 - v_2 n_0) - \frac{v_2 n_0}{t_2} \Rightarrow \frac{dv_2}{d\tau} = r_N + \rho (v_1 - v_2) - v_2 \quad (E2)$$

$$(E3') \quad \frac{d\rho}{d\tau} \frac{1}{B t_2^2} = -\frac{\rho}{B t_2^2 \tau_0} + \left\{ A' v_2 n_0 + \frac{\rho}{t_2} (v_2 n_0 - v_1 n_0) \right\} \frac{h \nu F(\nu) B t_2^2}{B t_2^2}$$

$$\frac{d\rho}{d\tau} = -\frac{\rho}{\tau_0} + \left\{ \frac{A' v_2 n_0 t_2}{t_2} + \frac{\rho}{t_2} n_0 (v_2 - v_1) \right\} h \nu F(\nu) B t_2^2$$

$$\frac{d\rho}{d\tau} = -\frac{\rho}{\tau_0} + \left\{ \frac{A'}{A} v_2 + \rho (v_2 - v_1) \right\} \frac{n_0 h \nu F(\nu) B t_2}{t_2 r_c h \nu F(\nu) B t_2} = \frac{1}{\tau_0 (1 - \tau_1)}$$

οπότε

$$\frac{d\rho}{d\tau} = -\frac{\rho}{\tau_0} + \left\{ \frac{A'}{A} v_2 + \rho (v_2 - v_1) \right\} \frac{1}{\tau_0 (1 - \tau_1)} \quad (E3)$$

Τώρα η λύση των διαφορικών εξισώσεων (E1)(E2)(E3) για τα  $v_1, v_2, \rho$  εξαρτάται μόνο από τα  $\tau_1, r_N, \tau_0, \frac{A'}{A}$ .

Τις λύνουμε στο matlab με τη βοήθεια των αρχείων laser.m και call\_laser\_commands.m

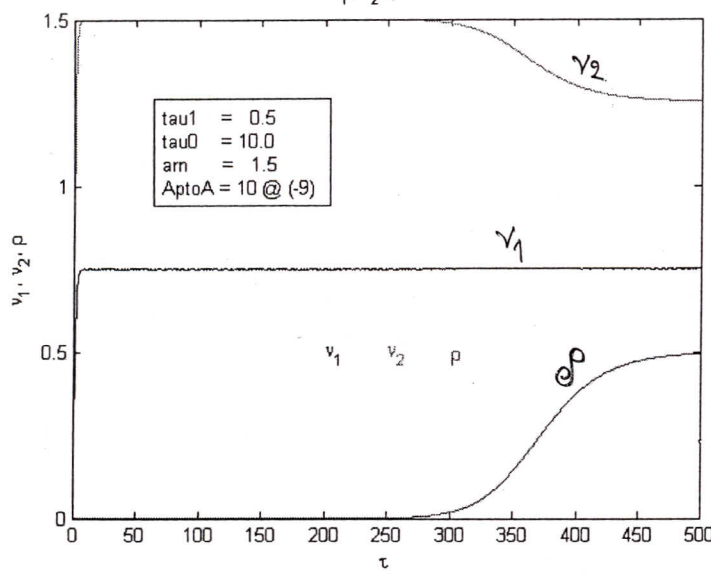
ΔΕΝ ΧΡΕΙΑΖΟΝΤΑΙ ΓΙΑ ΤΗΝ ΑΠΑΝΤΗΣΗ ΣΤΟ ΘΕΜΑ 3.1

Τρέξιμο laser.m κ call\_laser\_commands.m

για  $\tau_1 = 0.5$   $\tau_0 = 10.0$   $r_N = 1.5$   $\frac{A'}{A} = 10^{-9} \frac{1}{\eta} 10^{-4} \frac{1}{\eta} 10^{-1}$

**ΘΕΜΑ 3.2**

σελ. 11



• σε μερικά  $\tau = \frac{t}{t_2}$   $\left\{ \begin{array}{l} v_2 = 1.5 = r_N \\ v_1 = 0.75 \end{array} \right.$   $(\tau_1 = \frac{t_1}{t_2} = 0.5)$   
 αλλά  $\rho = 0$

διότι σε  $\tau$  πολύ μικρά...

$$\frac{dv_1}{dt} = v_2 + \rho(v_2 - v_1) - \frac{v_1}{\tau_1} \quad (E1)$$

$$\frac{dv_2}{dt} = r_N + \rho(v_1 - v_2) - v_2 \quad (E2)$$

$$\frac{d\rho}{dt} = -\frac{\rho}{\tau_0} + \left\{ \frac{A'}{A} v_2 + \rho(v_2 - v_1) \right\} \frac{1}{\tau_0(1-\tau_1)} \quad (E3)$$

↑ η αντίθεση σχεδόν αμέσως δημιουργεί  $v_2 \neq 0 \Rightarrow v_1 \neq 0$

και μάλλον  $v_2 = 1.5 = r_N$   
 $v_1 = 0.75 = \frac{r_N}{2}$   $(\tau_1 = \frac{t_1}{t_2} = 0.5)$

$\Delta v = 0.75$

Όπως στην (E3) ο μόνος όρος που θα κινήσει αρχικά την  $d\rho/dt$  είναι  $\frac{A'}{A} v_2 \frac{1}{\tau_0(1-\tau_1)}$  αλλά  $\frac{A'}{A} = 10^{-9}$  (πολύ μικρό)

οπότε αρχεί να κινηθεί ο μηχανισμός παραγωγής ακτινοβολίας

• Βλέπουμε ότι μετά το  $\tau \approx 250$  αρχίζει να γίνεται αίσθησις  $\rho$  καθώς η  $v_2$  μειώνεται \*

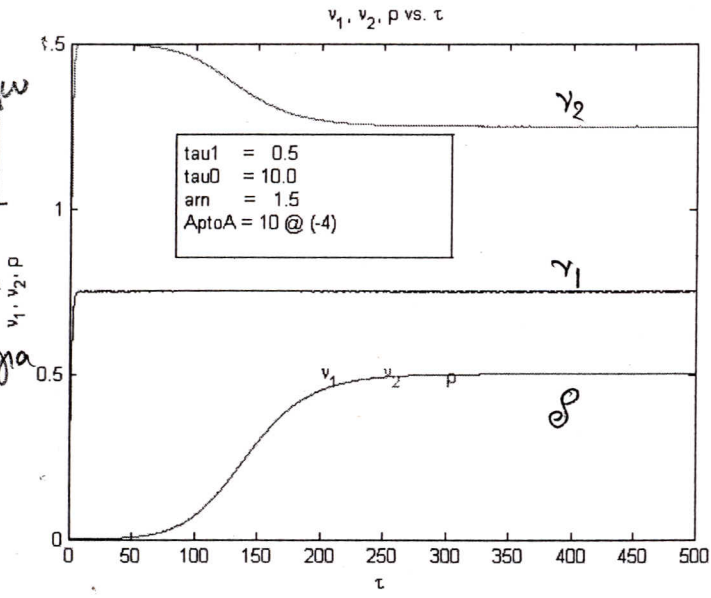
η  $v_1$  παραμένει  $\approx$  "σταθερή" ήδη από  $t >$  μερικά  $t_2$

και πάμε προς τη στάσιμη κατάσταση  $v_1 = 0.75$   $v_2 = 1.25$   $\rho = 0.5$

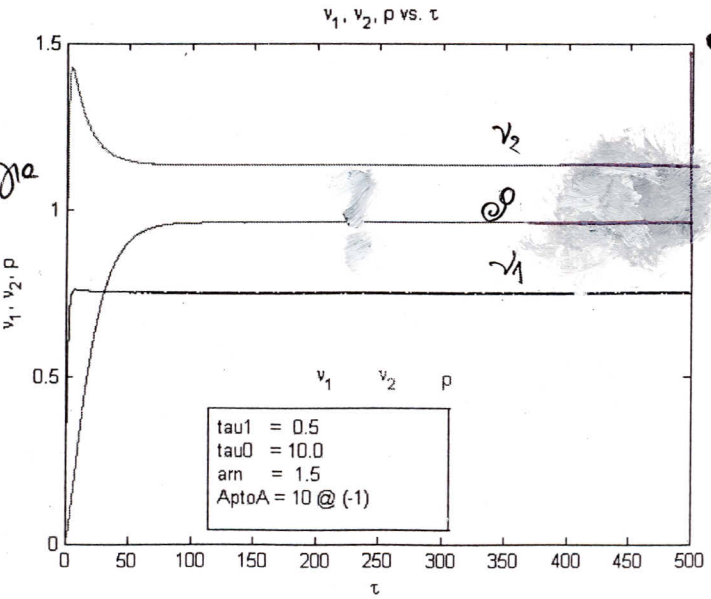
όπως άλλωστε προβλέπουν οι εφ. (N1) (N2) (N3)

\* θεωρείται ο μηχανισμός εξαναγκασμένης εκπομπής

Αν όμως βάλω  $\frac{A'}{A} = 10^{-4}$  όλα γίνονται γρηγορότερα  $\rho$  αίσθησις για  $\tau \approx 10$



$\frac{A'}{A} = 10^{-1}$   $\rho$  αίσθησις για  $\tau \approx 0$



### ΘΕΜΑ 3.3

Στάσιμη κατάσταση σημαίνει  $\frac{dv_1}{dt} = \frac{dv_2}{dt} = \frac{d\rho}{dt} = 0$

### ΘΕΜΑ 3.4

Στη στάσιμη κατάσταση

$$v_2 + \rho(v_2 - v_1) - \frac{v_1}{\tau_1} = 0 \quad \boxed{\Sigma K1}$$

$$r_N + \rho(v_1 - v_2) - v_2 = 0 \quad \boxed{\Sigma K2}$$

$$-\frac{\rho}{\omega} + \left\{ \frac{A'}{A} v_2 + \rho(v_2 - v_1) \right\} \frac{1}{\omega(1 - \tau_1)} = 0 \quad \boxed{\Sigma K3}$$

$$\boxed{\Sigma K1} + \boxed{\Sigma K2} \Rightarrow r_N - \frac{v_1}{\tau_1} = 0 \Rightarrow v_1 = r_N \tau_1 = 1.5 \cdot 0.5 \Rightarrow \boxed{v_1 = 0.75} \quad (\Lambda v_1)$$

και όπως φαίνεται στο διαγράμμα αληθινή η ποσότητα δεν αλλάζει στις διαφορετικές περιπτώσεις

$$\boxed{\Sigma K1} - \boxed{\Sigma K2} \Rightarrow 2v_2 - r_N - \frac{v_1}{\tau_1} + 2\rho(v_2 - v_1) = 0 \quad \boxed{\Sigma K4}$$

Αν συν  $\boxed{\Sigma K3}$  ελαττώσουμε το  $\frac{A'}{A} v_2$  πράγμα που μπορεί να γίνει κατά προσέγγιση για τις περιπτώσεις  $\frac{A'}{A} = 10^{-9}$  και  $\frac{A'}{A} = 10^{-1}$ , τότε

$$-\frac{\rho}{\omega} + \rho(v_2 - v_1) \frac{1}{\omega(1 - \tau_1)} = 0 \Rightarrow \rho = \rho(v_2 - v_1) \frac{1}{1 - \tau_1} \text{ και για } \rho \neq 0 \Rightarrow 1 \neq \tau_1$$

$$1 - \tau_1 = v_2 - v_1 \quad \boxed{\Sigma K5}$$

$$\boxed{\Sigma K5} \left\{ \Rightarrow 1 - 0.5 = v_2 - 0.75 \Rightarrow v_2 = 0.75 + 0.5 \Rightarrow \boxed{v_2 = 1.25} \quad (\Lambda v_2) \right.$$

$$\boxed{\Sigma K4} \left\{ \Rightarrow 2 \cdot 1.25 - 1.5 - \frac{0.75}{0.5} + 2\rho(1.25 - 0.75) = 0 \right.$$

$$2.5 - 1.5 - 1.5 + 2\rho \cdot 0.5 = 0 \Rightarrow \boxed{\rho = 0.5} \quad (\Lambda \rho)$$

Όταν το  $\frac{A'}{A}$  δεν είναι αμελητέο η αντιστοίχιση  $\rho$  δεν μπορεί να γίνει οπότε  $v_2 \neq 1.25$  ή  $\rho \neq 0.5$