

(1.)

$$\underline{U(1)} \sim \underline{SO(2)}.$$

Anapasiroses.

• $U(1)$.

$$U(1) = \{ e^{i\theta} = g(\theta), \quad g(\theta) = g(\theta + 2\pi) \}.$$

$$g(\theta_1)g(\theta_2) = g(\theta_1 + \theta_2), \quad e = g(\theta).$$

H οποία είναι απειρνή, ιδέα οι αναπασίρσεις των ου
ΜΑ τα είναι πυροδιάστατες.

Έστω $\pi(e^{i\theta})$ μία αναπασίρση.

$$\frac{d}{d\theta} \pi(e^{i\theta}) = \lim_{\Delta\theta \rightarrow 0} \frac{\pi(e^{i(\theta+\Delta\theta)}) - \pi(e^{i\theta})}{\Delta\theta}$$

$$= \lim_{\Delta\theta \rightarrow 0} \frac{\pi(e^{i\theta})\pi(e^{i\Delta\theta}) - \pi(e^{i\theta})}{\Delta\theta} =$$

$$\pi(e^{i\theta}) \lim_{\Delta\theta \rightarrow 0} \frac{\pi(e^{i\Delta\theta}) - \pi(e^{i\theta=0})}{\Delta\theta} = \pi(e^{i\theta}) \cdot \underbrace{\frac{d\pi(e^{i\theta})}{d\theta}}_{\theta=0} \Big|_X$$

$$\Rightarrow \frac{d}{d\theta} \pi(e^{i\theta}) \Big|_{\theta=0} = iX \pi(e^{i\theta}) \Rightarrow$$

$$\pi(e^{i\theta}) = e^{iX\theta}$$

$$\pi(e^{i2\pi}) = 1 \Rightarrow e^{iX2\pi} = 1 \Rightarrow X \in \mathbb{Z}.$$

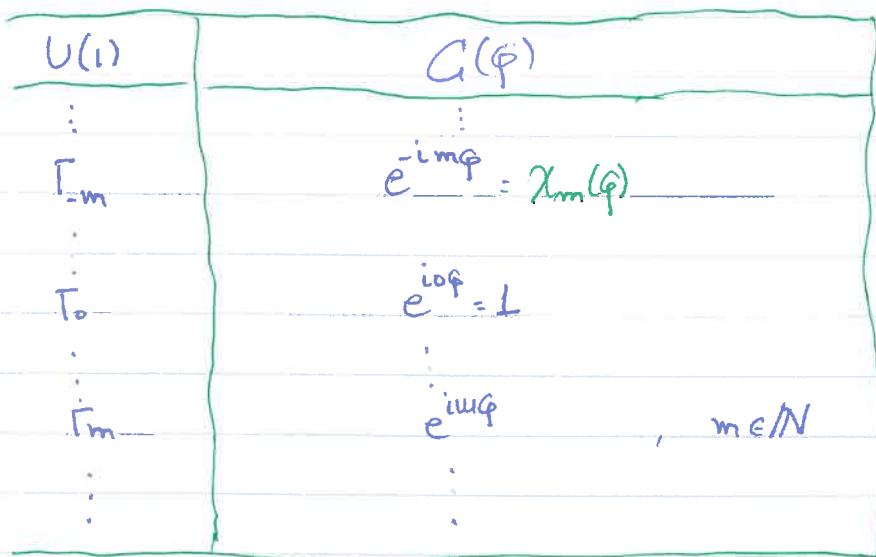
Oι ΜΑ, ΜΙ αναπασίρσεις των $U(1)$ είναι ότι

$$\boxed{\Gamma_n(\theta) = e^{in\theta}, \quad n = 0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, \dots}$$

2.

Επειδή στη γενική σύνθεση αρμόδιων κατείχε προϊσταμένης
 κάθισμα στην οποία τα επειδή οι ΗΑ, ΗΙ αναπαραγόνται
 στην παραγόντα στην αναπαραγόντα κατείχε προϊσταμένης
 ταυτότητα με ταν χαρακτηριστικά της αναπαραγόντας
 των ηλεκτρικών στην οποία.

Τινάκες - Χαρακτηριστικά.



Σύσταση προσαρμοστικών των χαρακτηριστικών:

$$\int_{\varphi_0}^{\varphi_0 + 2\pi} d\varphi \chi_m(\varphi) \chi_n^*(\varphi) d\varphi = \int_{\varphi_0}^{\varphi_0 + 2\pi} d\varphi e^{i(m-n)\varphi} = \frac{2\pi}{|U(n)|} \delta_{mn}.$$

$$\sum_{m \in \mathbb{Z}} \chi_m(\varphi) \chi_m^*(\varphi') = \sum_{m \in \mathbb{Z}} e^{im(\varphi-\varphi')} = 2\pi \delta(\varphi-\varphi').$$

3.

SO(2).

H οριζουσα αναπαραγωγην συνα:

$$R(\varphi) = \begin{pmatrix} \cos\varphi & -\sin\varphi \\ \sin\varphi & \cos\varphi \end{pmatrix}$$

και $R(\varphi)R(\theta) = R(\varphi + \theta)$, $R(\theta + 2\pi) = R(\theta)$. U(1) \cong SO(2)

Οι MI, MA αναπαραγωγες συνα μορφιστας

και συνα b1:

$$\Gamma_n(\varphi) = e^{in\varphi}, \quad n \in \mathbb{Z}. \quad *$$

H οριζουσα αναπαραγωγην συνα αραγιγιμ.

Τελιγραφη σι μνήμες $R(\varphi)$ διαγειρηση.

Έχων μιαρης $e^{\pm i\varphi}$ και μιαρης

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ \mp i \end{pmatrix}$$

και ερωτηση:

$$U^\dagger R(\varphi) U = \begin{pmatrix} e^{i\varphi} & 0 \\ 0 & e^{-i\varphi} \end{pmatrix} \quad με \quad U = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -i & i \end{pmatrix}.$$

Ανταντη.

$$R(\varphi) = \Gamma_1 \oplus \Gamma_1.$$

* Συναγερμη σημειωση με την αναπαραγωγη της U(1).

Αναγραφη σημειωση με χειρον ζωης λαρκασην μεταξη των ανθρωπων της περιφερειας παραγωγης απο αρχικης 10¹⁰ μετρησης.

4.

$$\underline{\text{SU}(2)} \sim \underline{\text{SO}(3)}.$$

$$\underline{\text{SU}(2)}.$$

Or 2×2 muodollakoi rivaker jne ojijossa 1 sivu on
muodollis.

$$U = \begin{pmatrix} a & b \\ -b^* & \bar{a} \end{pmatrix} \text{ ja } |a|^2 + |b|^2 = 1.$$

$$H_2 \quad a = a_R + i a_I, \quad b = b_R + i b_I \quad \text{esim}:.$$

$$U = \begin{pmatrix} a_R + i a_I & b_R + i b_I \\ -b_R + i b_I & a_R - i a_I \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$U = a_R I + i b_I \vec{\sigma}_x + i b_R \vec{\sigma}_y + i a_I \vec{\sigma}_z$$

$$U = a_R I + i \vec{\theta} \cdot \vec{\sigma} \quad \text{ja} \quad a_R^2 + \vec{\theta}^2 = 1.$$

Karvavaus sivutus.

$$\begin{aligned} U(a_{R_1}, \vec{\theta}_1) U(a_{R_2}, \vec{\theta}_2) &= (a_{R_1} I + i \vec{\theta}_1 \cdot \vec{\sigma})(a_{R_2} I + i \vec{\theta}_2 \cdot \vec{\sigma}) \\ &= a_{R_1} a_{R_2} I + i (a_{R_1} \vec{\theta}_2 + a_{R_2} \vec{\theta}_1) \cdot \vec{\sigma} + i \underbrace{i(\vec{\theta}_1 \cdot \vec{\sigma})(\vec{\theta}_2 \cdot \vec{\sigma})}_{\vec{\theta}_1 \cdot \vec{\theta}_2 I + i(\vec{\theta}_1 \times \vec{\theta}_2) \cdot \vec{\sigma}} \end{aligned}$$

$$\boxed{U_1 U_2 = (a_{R_1} a_{R_2} - \vec{\theta}_1 \cdot \vec{\theta}_2) I + i (a_{R_1} \vec{\theta}_2 + a_{R_2} \vec{\theta}_1 - \vec{\theta}_1 \times \vec{\theta}_2) \cdot \vec{\sigma}}$$

$$= a_{R_3} + i \vec{\theta}_3 \cdot \vec{\sigma} \quad \text{ja} \quad a_{R_3}^2 + \vec{\theta}_3^2 = 1.$$

$$a_{R_3}^2 + \vec{\theta}_3^2 = 1.$$

Erläuterung: $e = U(1, \vec{\theta})$,

$$U(\alpha_R, \vec{\theta}) = U(\alpha_R, -\vec{\theta}).$$

• Anwendung mehrdimensionaler Funktionen - Gradienten - Ableitungen.

$$U(1, \vec{\theta}) = e \rightsquigarrow \text{Anwendung mehrdimensionaler Funktionen erlaubt}$$

$$U(1 + \delta \alpha_R, \vec{\theta}) \text{ für } (1 + \delta \alpha_R)^2 + \vec{\theta}^2 = 1$$

$$\Rightarrow 1 + 2\delta \alpha_R + (\delta \alpha_R)^2 + (\vec{\theta})^2 = 1 \text{ der reellen Zahl}$$

$$\Rightarrow \delta \alpha_R = 0, \quad \vec{\theta} \neq 0$$

$$\lim_{\delta \theta_k \rightarrow 0} \frac{U(1 + \vec{\theta}) - U(1, 0)}{\delta \theta_k} = \lim_{\delta \theta_k \rightarrow 0} \frac{1 + i \vec{\theta} \cdot \vec{\sigma} - 1}{\delta \theta_k} = i \vec{\sigma}_x$$

gradienten

$$U(\vec{w}) = e^{i \vec{w} \cdot \vec{\sigma}} = \cos |\vec{w}| + i \sin |\vec{w}| \frac{\vec{w}}{|\vec{w}|} \cdot \vec{\sigma}$$

$\stackrel{!}{=} \alpha_R \quad i \vec{\theta} \cdot \vec{\sigma}$

$$\mu \varepsilon: \quad \alpha_R = \cos |\vec{w}|, \quad \vec{\theta} = \sin |\vec{w}| \frac{\vec{w}}{|\vec{w}|}$$

Ableitung:

$$[\sigma_i, \sigma_j] = 2i \epsilon_{ijk} \sigma_k.$$

• $SO(3)$.

Eίναι ιδιός γραμμού σε $SO(3)$ οι εξής μεταβλητές
 Έχει $SO(3)$ με τους τρεις γενικούς L_1, L_2, L_3 ,
 ή οριακές συστάσεις για τους αξονες x, y, z
 κατανούμε (η μεταβλητή η οποία είναι $(yz), (zx), (xy)$)
 να λεγονται τις εξής μεταβλητές:

$SO(3): \quad [L_i, L_j] = i \epsilon_{ijk} L_k$

π.χ. στη φύση τις προστίθιμες ($\hbar=1$)

$$L_1 = (x_2 P_3 - x_3 P_2), \quad L_2 = (x_3 P_1 - x_1 P_3), \quad L_3 = (x_1 P_2 - x_2 P_1)$$

σε αναπομονωτό χώρο

η πινακες:

$$L_1 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -i \\ 0 & i & 0 \end{bmatrix}, \quad L_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & i \\ 0 & 0 & 0 \\ -i & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad L_3 = \begin{bmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

σε ποιαστικό πραγματικό χώρο (\mathbb{R}^3).

Είναι διαγώνιες σε γενικούς τους συντεταγμένους τους οριγόνους. (Σεμειώνεται αναποδεκτός της $SU(2)$.)

$$[\sigma_i, \sigma_j] = 2i \epsilon_{ijk} \sigma_k$$

Και διεπιπλέον τις γενικούς τους συντεταγμένους $\frac{\sigma_i}{2}$ οι οποίες

$$\left[\frac{\sigma_i}{2}, \frac{\sigma_j}{2} \right] = i \epsilon_{ijk} \frac{\sigma_k}{2} \quad \text{και εργίζουν μηδενικά την}$$

Έχουν γενικά:

$SU(2): \quad [\tilde{J}_i, \tilde{J}_j] = i \epsilon_{ijk} \tilde{J}_k$.

7.

Anfachin ois livo iazipper sinai 150jorger

$$\mathrm{SU}(2) \cong \mathrm{SO}(3)$$

Kai neperimouye kai evan omonomopoiio megalu aer giasux:

$$e^{i\vec{w} \cdot \frac{\vec{\sigma}}{2}} \sim e^{i\vec{w} \cdot \vec{\tau}}$$

Kai se kai de anataxistason:

$$e^{i\vec{w} \cdot \vec{\beta}} \sim e^{i\vec{w} \cdot \vec{\tau}}$$

Tia onv opifusa anataxiston o 2x2 mivetas

$$e^{i\vec{w} \cdot \frac{\vec{\sigma}}{2}} = \cos \frac{w}{2} + i \sin \frac{w}{2} \vec{n} \cdot \vec{\sigma}$$

Ia anataxisi se topois kala juxia w mei
Kai ijfora $\vec{n} = (\cos \theta, \sin \theta, 0)$.

Tiai tivai n mib anepis oxion;

\therefore Léon Mergui SU(2) ou SO(3).

$\vec{x} = (x_1, x_2, x_3)$ Ρυθμός άνωγεν.

Про изохоры, адиабаты, изобары на атмосферных высотах

funcionamiento "Ewan" 2x2 Eguruneo nivela guras ikas:

$$\tilde{x} \mapsto x \cdot \tilde{o} = \begin{pmatrix} x_3 & x_1 - ix_2 \\ x_1 + ix_2 & -x_3 \end{pmatrix} = X,$$

ya vor. orolo loxvi:

$$\det X = - (x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) = - \vec{x}^2.$$

Επειδή ήταν μεροχρηματούχος αριθμός των X και ήταν προσδικτοίο τύπου (συζητητής)

$$U = \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}$$

ଓଡ଼ିଆ

$$X' = UXU^+$$

0 ríos e X ríos napoíres Equuatorianos se fundem no ixos

$$X' = \begin{pmatrix} x'_3 & x'_1 - ix'_2 \\ x'_1 + ix'_2 & -x'_3 \end{pmatrix}$$

Bfroye 62:

$$\det X' = -(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2) = \det X = -(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2).$$

Λιγαδινές επιχειρήσεις στο διάνυσμα \Rightarrow μεταρρυθμιστικός R
ο οποίας διαδικασία το πέρασε του αντικαταστά.

Avalfyrir:

$$\dot{x}_1' = \frac{1}{2} (\alpha^2 + \alpha^{*2} - b^2 - b^{*2}) x_1 - \frac{i}{2} (\alpha^2 - \alpha^{*2} + b^2 - b^{*2}) x_2 - (ab + a^*b^*) x_3$$

$$\dot{x}_2' = \frac{i}{2} (\alpha^2 - \alpha^{*2} - b^2 + b^{*2}) x_1 + \frac{1}{2} (\alpha^2 + \alpha^{*2} + b^2 + b^{*2}) x_2 - i (ab - a^*b^*) x_3$$

$$\dot{x}_3' = (ab^* + a^*b) x_1 - i (ab^* - a^*b) x_2 + (aa^* - bb^*) x_3$$

Infadrin

$$\vec{x}' = R \vec{x}$$

O meðalrúpmáloðinum R eru ósógin grunni $\det R = 1$.
Meðalrúpmáloðinum R fyrir $a=1, b=0$ er $R = I$ með $\det R = 1$.
Ennsta ósógin númerið n ósógin eru súraðar
með rúpmáloðum R sem $\det R = \pm 1 \Rightarrow \det R = 1$.

Aða orð kálfar ósógin um $SU(2)$ eru súraðar með
ósógin um $SO(3)$:

$$U \mapsto R_U : \vec{x} \mapsto R_U \vec{x}$$

$$\text{með } \vec{x} \cdot \vec{\sigma} \mapsto (R_U \vec{x}) \cdot \vec{\sigma} = U(\vec{x} \cdot \vec{\sigma}) U^+$$

$$\text{Eritu nýttir einnig } U, V \in SU(2) : U \mapsto R_U,$$

$$V \mapsto R_V, \text{ með:}$$

$$UV \mapsto R_{UV},$$

$$R_{UV} \vec{x} \cdot \vec{\sigma} = UV \vec{x} \cdot \vec{\sigma} V^+ U^+ = U(V \vec{x} \cdot \vec{\sigma} V^+) U^+$$

$$= U(R_U \vec{x} \cdot \vec{\sigma}) U^+ = R_U R_V \vec{x} \cdot \vec{\sigma} \Rightarrow R_{UV} = R_U R_V$$

O, sínar ósógin eru súraðar með rúpmáloðum.

Για να δούμε εάν είναι λογικός ακέραιος το προσδιορισμός
των μηχανών των μορφών, δημιουργήσαμε την
 $SU(2)$ την οποία απλικούμε στα παραδότια προβλήματα
των $SO(3)$.

$$x'_i = x_i \Leftrightarrow \beta=0, \alpha=\pm 1$$

δημιουργήσαμε

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad E = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

και γνωρίζουμε ότι $U, -U$ απλικούμενα στην ιδιαίτερη γραμμή.

$$\{I, E\} \cong G_2$$

καταλαβατό:

$$SU(2)/G_2 \cong SO(3).$$

Avaraparisiouς παρ. SU(2).

Θα ανατίνουμε την επόμενη διάσρον, που αδικεί,
μη λοδιγές, μη εναργής αναραράστρες παρ. SU(2).

- Μοναδική αναράστρων \rightarrow οι γενικόπερ είναι έγινανοι
λίνατες \rightarrow είναι σύνθετη ρα διαφύνοντας αβία ήχη
ταυτόχρονα Επειδή $[J_i, J_j] \neq 0$ για $i \neq j$. Εμφανείται
διαφύνοντας ρα J_3 .
Τα ιδιονοματά ρα διανύουν σε πολλούς βόλους
τούτο χίπη παρ. αναραράστρων.
- Την επόμενη διάσρον \rightarrow οι ιδιοτήτες ρα J_3 ή
ταυτόχρονα μηα γίρην ρα j :

$$J_3 |j, \alpha\rangle = j |j, \alpha\rangle$$

όπου ο J_3 είναι \propto μετα τη ρύθμιση διαφέδυτη
ανιχνεύει την ιδιαίτερη ιδιότητα j :

$$\langle j, \beta | j, \alpha \rangle = \delta_{\alpha \beta}.$$

Οριζόμενες ρας σε \mathbb{C}^2 : $J_{\pm} = \frac{1}{\sqrt{2}} (J_1 \pm i J_2)$

οι οποίοι λενοντούν ρα:

$$[J_3, J_{\pm}] = \pm J_{\pm} \Rightarrow \text{οι } J_{\pm} \text{ αντίστοιχοι (γενικά)}
την ιδιότητα ρα J_3 καρό 1.$$

$$J_3 (J_{\pm} |m\rangle) = (m \mp 1) J_{\pm} |m\rangle.$$

Eg bor j eirai n ymddygiad oedd I₃ ⇒

$$S_+|j,\alpha\rangle = 0, \quad \forall \alpha.$$

H δέσμη του J_1 καρφαίζει τον ιδρώτην του J_3 κατά 1:

$$J_+ |j,\alpha\rangle = c_{(j,\alpha)} |j-1,\alpha\rangle$$

- Für die Diagonalen $|j,\alpha\rangle, |j,\beta\rangle$ gilt $\langle j,\beta|j,\alpha\rangle = 0$

$$\langle j^{-1}, \alpha | j^{-1}, \beta \rangle = \langle j, \alpha | j, \beta \rangle$$

$$= \langle j, \alpha | J_+ J_+ + J_3 | j, \alpha \rangle = j \langle j, \alpha | j, \beta \rangle = 0.$$

Anfadi Efagwariou tou Σ - odyssei se waa qetoyewia
merqji waa idianwojata idiosyius $j-1$, baa wa
idiosyius j .

- Αυτό τοξικό και για διαδρίκτινη επαγγελματική ροή Τ.
Εργάτης για ΗΑ αναπαρίσσει στην εργασία που θέλει να
αποφύγει.
 - Εξετάζουμε την προστίχια δοσον της Τ- σε πρώτη
(ενα εκ των 1j, 1j) :

117

$$J_{-1j} = \langle c_j | j-1 \rangle$$

$$y_{-1}|j-n\rangle = c^{(j-n)}|j-n-1\rangle$$

10

Korrespondenzen zwischen den entsprechenden Dimensionen

$\Rightarrow l:$

$$\mathcal{I}_- |j-l\rangle = 0.$$

Zurückfassen ergibt:

$$\mathcal{I}_- |j-m\rangle = c(j-m) |j-m-1\rangle,$$

$$\mathcal{I}_+ |j-m\rangle = b(j-m) |j-m+1\rangle.$$

① $b(j-m) = c(j-m+1)$.

Theorem: $\mathcal{I}_+ |j-m\rangle = b(j-m) |j-m+1\rangle$

$$\mathcal{I}_- \mathcal{I}_+ |j-m\rangle = b(j-m) c(j-m+1) |j-m\rangle \Rightarrow$$

$$\langle j-m | \mathcal{I}_- \mathcal{I}_+ |j-m\rangle = b(j-m) c(j-m+1) \Rightarrow$$

$$|b(j-m)|^2 = b(j-m) c(j-m+1) \Rightarrow \text{eqvivalent zu } b, c$$

für $m \rightarrow m+1$ reziproker

$$b(j-m) = c(j-m+1).$$

② $|c(j-m)|^2 = \langle j-m | \mathcal{I}_+ \mathcal{I}_- |j-m\rangle = \langle j-m | \mathcal{I}_- \mathcal{I}_+ |j-m\rangle + (j-m)$

$$\Rightarrow |c(j-m)|^2 = |b(j-m)|^2 + j-m$$

$$\Rightarrow |c(j-m)|^2 = |c(j-m+1)|^2 = j-m$$

προβίνεις γέγονος:

$$|CC_j|^2 = j$$

$$|CC_{j-n}|^2 - |CC_j|^2 = j-1$$

$$|CC_{j-2}|^2 - |CC_{j-1}|^2 = j-2$$

⋮

$$|CC_{j-n}|^2 - |CC_{j-n+1}|^2 = j-n$$

και αυτοί οι όροι:

$$|CC_{j-n}|^2 = (n+1)j - \frac{n(n+1)}{2} \Rightarrow$$

$$|CC_{j-n}|^2 = \frac{1}{2} (n+1)aj - n.$$

Αυτοί οι όροι είναι παρόμοιοι με τα $b(j-n)$ που θα σημαίνουν σε αντίθετη φάση:

$$CC(j-n) = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{(2j-n)(n+1)}$$

$$b(j-n) = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{n(2j-n+1)}$$

- $CC(j-l) = 0 \Rightarrow 2j = l \Rightarrow j = \frac{l}{2}$

Κάθε πυκνόσων ρυθμίζεται με την j καθοίτερη μέση μήκους, που αντιστοιχεί στην $SU(2)$, διάστασης $2j+1$.

Tekijuan julkaisua on osoitettu $|lj, m\rangle$ kohdalla. Tämä on $(2j+1)$ -diisotaso analfoniivien vakuutus (se yhteenkuuluvuus on $SU(2)$). Se auttaa tarkistamaan mitä erilaiset analfoniivat ovat ja mitä niiden väliset suhteet ovat. Esimerkiksi $|l, l\rangle$ on diisotason alki, joka on vakuutus, että kaikki alkiin kuuluvat analfoniivit ovat vakuutettuja.

Esimerkki $|l, l\rangle$ on $SU(2)$ -vakuutus.

- Odotustavoinen tilaus on seuraavaa muodostamista:

$$|lj, m\rangle, \quad m = j, j-1, \dots, -j$$

Onnittelut: $J_3 |lj, m\rangle = m |lj, m\rangle,$

$$J_+ |lj, m\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{(j-m)(j+m+1)},$$

$$J_- |lj, m\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{(j-m+1)(j+m)}.$$

- m : tilaus on vakuutus.

j : julkaisu tilaus.

↳ Vakuutus on ollut j .

- $J^2 = J_1^2 + J_2^2 + J_3^2$: Tällöin Casimir on

$$[J^2, J_i] = 0.$$

- Lippua Schur : $J^2 |lj, m\rangle = j(j+1) |lj, m\rangle$.

- Tämä osoittaa, että julkaisu on osoitettu analfoniivien vakuutus. Tämä on vakuutus, että kaikki alkiin kuuluvat analfoniivit ovat vakuutettuja.

• Anapaforisis zwr SO(3).

Megamis or mefroqimis diaoraon un anapaforisis anapaforisis zwr $\text{SO}(3)$ einai o idies yw avies zwr $\text{SU}(2)$. Anafarin

A nymakipato $j = 0, \frac{1}{2}, 1, \frac{3}{2}, \dots$ Eikouze $(2j+1)$ -diaoraon anapaforiseon. Mia odokarotiki pion seopitear za koukourompiva diaoraouzata zw L_3 , $|j, m\rangle$, yw $m = j, j-1, \dots, -j$.

Tousas giades $\text{SU}(2)$ zw $\text{SO}(3)$ pmeigaze tte za enoixia $U_{-}U$ zw $\text{SU}(2)$ amforixour oxiidio enoixio zw zw $\text{SO}(3)$.

- Γιαi zw $\text{SU}(2)$ ioxi ei dei

$$-I = E = e^{i\pi \frac{\sigma_3}{2}}$$

Eikouze zw se kide anapaforiseon:

$$E \mapsto D_j(E) := e^{i2\pi J_3}$$

Kai ton piam zw $|j, m\rangle$:

$$D_j(E) = \begin{pmatrix} e^{i2\pi j} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & e^{i2\pi(j-1)} & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & e^{-i2\pi j} \end{pmatrix} = \begin{cases} I \text{ ein } j=0,1,2,\dots \\ -I \text{ ein } j=\frac{1}{2}, \frac{3}{2}, \dots \end{cases}$$

$$D_j(E) = \begin{cases} D_j(I) \ zw j \ akresmo, \\ -D_j(I) \ zw j \ prima mytakipato. \end{cases}$$

- Κατά αντίτυπον:

$$\begin{aligned} j \text{ αριθμος} &\Rightarrow D_j(-u) = D_j(Eu) = D_j(u), \\ j \text{ γραμμης πηματικος} &\Rightarrow D_j(-u) = -D_j(u). \end{aligned}$$

Eργησης:

j αριθμος

$$\begin{bmatrix} u \\ -u \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} u \\ -u \end{cases} \rightarrow D(u)$$

$\Rightarrow R(u)$

Αναπαραγωγης
της $SO(3)$.

j πηματικος

$$\begin{bmatrix} u \\ -u \end{bmatrix} \rightarrow \begin{cases} u & \rightarrow D(u) \\ -u & \rightarrow -D(u) \end{cases}$$

$\Rightarrow R(u) \neq ?$

Μη μονορυθμη
(διαρρηγη) αναπαραγωγης
της $SO(3)$.

- Διαφορετικά.

$$R_u = e^{i\hat{\vec{q}} \cdot \hat{\vec{L}}} \rightarrow \text{αποδινη και γυμνη φ μει καινη φορα.}$$

$$R_u = e^{i\frac{q}{2}\hat{n} \cdot \hat{\vec{\phi}}} = \cos \frac{q}{2} + i \sin \frac{q}{2} \hat{n} \cdot \hat{\vec{\phi}}$$

Σε σημαντικης θεση (όμως κατε βασικοι του χαρακτηριστικοι
της φωτισης του). Περισσευτικα την γυμνη φ
εχει $R_u \rightarrow 1$ σημαση ότι διδιαστρο αναρριχηση στο οροιο δραση οι
τινakes να μοναδικαζεται με -1 .

Επειδη μια φορα (όμως ειναι και $0 - 1$) δεν επεισης για
κωνκρητη γραμμη οι αναπαραγωγες με j πηματικος εγκαιγιζεται συν
την αριθμητικη μηχανικη.

\therefore SU(2) και διδιάστατος λοβόροντος αρμόνικες σαζανώσιν.

Χαρακτηριστικά:

$$\hat{H} = \frac{1}{2m} (\hat{P}_1^2 + \hat{P}_2^2) + \frac{1}{2} m\omega^2 (\hat{x}_1^2 + \hat{x}_2^2).$$

Φάσης: $E_n = \hbar\omega(n+1)$

Κάθε ιδιότυπη έχει εκφυγού (n+1), οποιον $n = n_1 + n_2$, όπου n_1, n_2 οι κρατικοί αριθμοί των δύο αντιόρδοντων σαζανώσιν σαν διεύρωση x_1, x_2 αντιστοχα.

Η πιον ή αριθμητική μέθοδος σειράς:

$$\hat{a}_1 = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \hat{x}_1 + i \frac{1}{\sqrt{2m\hbar\omega}} \hat{P}_1, \quad \hat{a}_2 = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \hat{x}_2 + i \frac{1}{\sqrt{2m\hbar\omega}} \hat{P}_2,$$

$$\hat{a}_1^\dagger = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \hat{x}_1 - i \frac{1}{\sqrt{2m\hbar\omega}} \hat{P}_1, \quad \hat{a}_2^\dagger = \sqrt{\frac{m\omega}{2\hbar}} \hat{x}_2 - i \frac{1}{\sqrt{2m\hbar\omega}} \hat{P}_2$$

Έξοδος:

$$\hat{H} = \hbar\omega (\hat{a}_1^\dagger \hat{a}_1 + \hat{a}_2^\dagger \hat{a}_2 + 1)$$

με τους γενετήρες αριθμών, παραπέμποντα παρανομούντας την ορθοτήτη της σειράς μετάλλεων:

$$[\hat{a}_i, \hat{a}_j^\dagger] = \delta_{ij}, \quad [\hat{a}_i, \hat{a}_k] = [\hat{a}_i^\dagger, \hat{a}_j^\dagger] = 0, \quad i, j = 1, 2.$$

Για το επεργεντό φύσης έξοδο:

$$\hat{a}_1, \hat{a}_1^\dagger: \quad E_n = \hbar\omega (n_1 + \frac{1}{2}), \quad |n_1\rangle, \quad \mu$$

$$\hat{a}_1^\dagger |0\rangle = 0, \quad |n_1\rangle = \frac{1}{\sqrt{n_1!}} (\hat{a}_1^\dagger)^{n_1} |0\rangle.$$

Kai: $\hat{a}_1 |n_1\rangle = \sqrt{n_1+1} |n_1+1\rangle$,
 $\hat{a}_2^\dagger |n_2\rangle = \sqrt{n_2} |n_2-1\rangle$.

Όπως για τον αριθμό των μεταγέλσεων αριθμούς $\hat{a}_1, \hat{a}_2^\dagger$.

Για το συντελεστή έξουση:

$$|n_1\rangle |n_2\rangle \text{ με είρηση } \underbrace{\hbar\omega}_{\hbar} (n_1+n_2+1)$$

με εκπομπή $(n+1)$.

Π.χ. τα διανοματα $|2\rangle |0\rangle_2, |1\rangle |1\rangle_2 + |0\rangle |2\rangle_2$
 ή αντίστοιχα $\hbar\omega (2+1)$.

Ο έργος αυτός δεν δικαιογείται από την ουπέτεια
 του Δέκαργατρού χίρου, νοοτρία Ειναι τη $SU(2)$ με
 παραδιαγραφές ΗΑ αναπαραστάσεις.

Η ανώτερη χαρακτηριστική για την διαμετρία ουπέτεια
 με την την $SU(2)$. Τόσο της μεταγέλσης των
 διανομών.

Αριθμοτικές τιμές \hat{J}_i : $[\hat{J}_i, \hat{H}] = 0$, $i=1,2,3$
 και

$$[\hat{J}_i, \hat{J}_j] = i \epsilon_{ijk} \hat{J}_k,$$

οπότε οι αντανακτικές σταθερές της ομοιότητας με βάση
 την ΗΑ, ΗΙ αναπαραστάσεις της $SU(2)$.

(Εκείνη τη θέση $SU(2)$ Ειναι απλή, αφού η μεταγέλση την
 γνωρίζει.)

Ποιγματικές επιστροφές:

$$\hat{S}_1 = \frac{1}{2} (\hat{a}_1^\dagger \hat{a}_2 + \hat{a}_2^\dagger \hat{a}_1)$$

$$\hat{S}_2 = -\frac{i}{2} (\hat{a}_1^\dagger \hat{a}_2 - \hat{a}_2^\dagger \hat{a}_1)$$

$$\hat{S}_3 = \frac{1}{2} (\hat{a}_1^\dagger \hat{a}_1 - \hat{a}_2^\dagger \hat{a}_2)$$

Ρεισμούς ισημερία:

$$[\hat{S}_i, \hat{S}_j] = i \epsilon_{ijk} \hat{S}_k, \quad [\hat{S}_i, \hat{H}] = 0.$$

Εριόνια: $\hat{S}_+ = \frac{1}{\sqrt{2}} \hat{a}_1^\dagger \hat{a}_2$

και $\hat{S}_- = \frac{1}{\sqrt{2}} \hat{a}_2^\dagger \hat{a}_1$.

Εμφέρους των $(2j+1)$ ανιώνατα των αναρράβωσης
με σημείο j η οποία ζητάει μια ιδιαίτερη επιλογή.

Η χαρακτηριστική πορθμεία της τοποθετείται στην θέση:

$$\hat{S}^2 = \frac{1}{4} \hat{H}(\hat{H}+2) \quad \text{με} \quad \hat{H} = \hat{a}_1^\dagger \hat{a}_1 + \hat{a}_2^\dagger \hat{a}_2,$$

και για την σημείο j αναρράβωσης έχουμε:

$$\left\{ \begin{array}{l} \hat{S} |j,m\rangle = j(j+1) |j,m\rangle \\ \hat{H} |j,m\rangle = h |j,m\rangle \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$j(j+1) = \frac{1}{4} h(h+2) \Rightarrow h(h+2) = 2j(2j+2) \Rightarrow$$

$$h = 2j$$

Τέλος σελίδας:

kou Diarakas $j = \frac{n}{2}$ (nukleiparos)

magazie $h = n$ kou kai aristeras

$$E_n = \hbar \omega (n+1)$$

με επεργονία $2j+1 = n+1$.

(Πλακαριά για διαφορές j έχει διαφορετική ένσημα.)

O επεργονίας σημίται τόσο για τις διαφορετικές συμβέισεις SU(2).

Τιμοδειγμα.

$$j=0, n=0 : |0,0\rangle = |0\rangle_1 |0\rangle_2$$

$$\begin{aligned} j=\frac{1}{2}, n=1 &: |\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\rangle = |1\rangle_1 |0\rangle_2 \\ &|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\rangle = |0\rangle_1 |1\rangle_2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} j=1, n=2 &: |1,1\rangle = |1\rangle_1 |1\rangle_2 \\ &|1,0\rangle = |1\rangle_1 |0\rangle_2 \\ &|1,-1\rangle = |0\rangle_1 |1\rangle_2 \end{aligned}$$

:

Σημείωση. Οι μετώνυμοι ως είναι αντίστοιχοι για την $\hat{H} = \hat{\vec{J}}_0 \cdot \vec{\vec{J}}$.
Έχουν την ουμελεία $U(\mathbb{Z})$.

$$e^{i\vec{q}_0 \cdot \vec{J}_0 + i\vec{q}_1 \cdot \vec{J}_1} = e^{i\vec{q}_0 \cdot \vec{J}_0} e^{i\vec{q}_1 \cdot \vec{J}_1} \text{ kou}$$

$$\det \left(e^{i\vec{q}_0 \cdot \vec{J}_0 + i\vec{q}_1 \cdot \vec{J}_1} \right) = e^{i\vec{q}_0 \cdot (\text{Tr } \vec{J}_0)}.$$