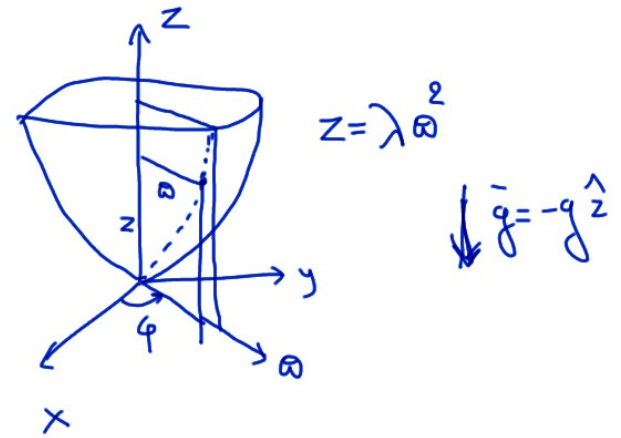


Σώμα m κινείται σε εσωτερικό του λείου
 γωνιά με οριζόντια $z = \lambda \omega^2$.



Σκέψεις: $m\bar{a} = m\bar{g} + \bar{N}$ $\bar{N} \perp \bar{v} \Leftrightarrow \bar{N} \cdot \bar{v} = 0$

$\bar{N} = N_\theta \hat{\theta} + N_z \hat{z}$

Άγνωστοι $\theta, \varphi, N_\theta, N_z$.

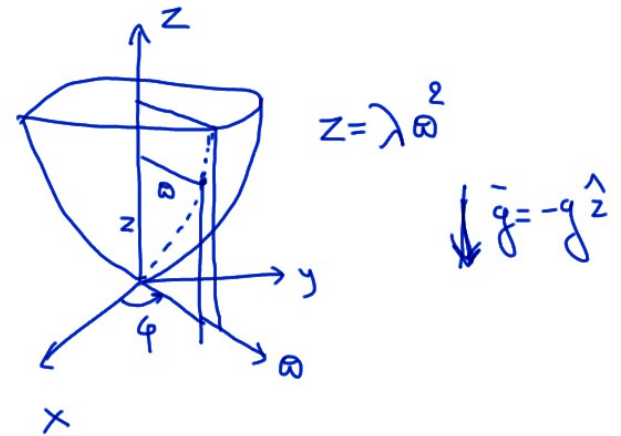
Αναλλύω με \bar{N} ήσω $m\bar{a} \cdot \bar{v} = m\bar{g} \cdot \bar{v} + \bar{N} \cdot \bar{v} \Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow m\dot{\bar{v}} \cdot \bar{v} = m\bar{g} \cdot \frac{d\bar{r}}{dt} \Leftrightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{mv^2}{2} \right) + \frac{d}{dt} (-m\bar{g} \cdot \bar{r}) = 0 \Leftrightarrow \frac{mv^2}{2} - \underbrace{m\bar{g} \cdot \bar{r}}_{-gz} = E = \sigma \omega^2$

$\bar{F} \cdot \hat{\varphi} = 0 \Leftrightarrow \bar{L} \cdot \hat{z} = \sigma \omega^2 = L$ δr $m\omega^2 \dot{\varphi} = L = \sigma \omega^2$

$\bar{v} = \dot{\theta} \hat{\theta} + \omega \dot{\varphi} \hat{\varphi} + \dot{z} \hat{z}$
 $\rightarrow 2\lambda \omega \dot{\theta}$

Σώμα m κινείται σε εσωτερικό του λείου
 κωνά με σήμα $z = \lambda \omega^2$.



Λύση:

$\vec{F} \cdot \hat{\phi} = 0 \Leftrightarrow$ διατήρηση \hat{z} στροφορμής \Leftrightarrow $m \omega^2 \dot{\phi} = L = \text{σταθ}$ ^①

δυναμική συντηρητική (για το ύψος $V = mgz = mg \lambda \omega^2$)

η μάδα αντιστάση \vec{N} δεν παίζει έργο) άρα

$$\frac{mv^2}{2} + V = E = \text{σταθ}$$

Αντικαθιστώντας $\vec{v} = \dot{\omega} \hat{\omega} + \omega \dot{\phi} \hat{\phi} + 2 \lambda \omega \dot{\omega} \hat{z}$

$$\frac{m}{2} \dot{\omega}^2 (1 + 4 \lambda^2 \omega^2) + \frac{m \omega^2 \dot{\phi}^2}{2} + mg \lambda \omega^2 = E$$

= σταθ ^②

① $\rightarrow \dot{\phi} = L / m \omega^2$ Αντικαθιστώντας στην ② \rightarrow

$$\underbrace{\frac{m}{2} \dot{\omega}^2 (1 + 4 \lambda^2 \omega^2)}_{\geq 0} + \underbrace{\frac{L^2}{2 m \omega^2} + mg \lambda \omega^2}_{V_{\text{eff}}(\omega)} = E$$

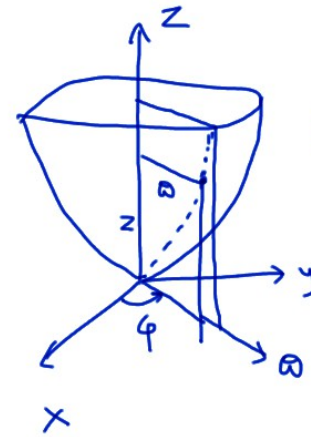
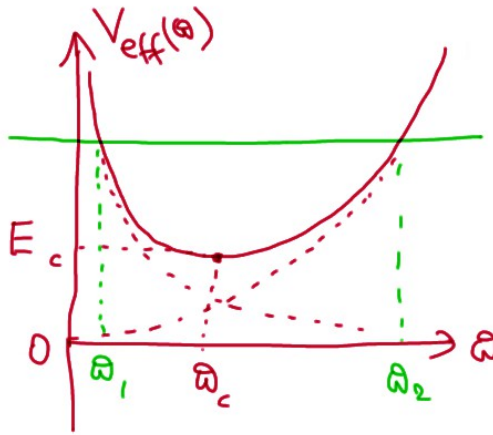
το πρόβλημα ανάχθηκε σε μονοδιάστατο

$$V_{\text{eff}}(\omega) = \frac{L^2}{2m\omega^2} + mg\lambda\omega^2$$

$$V'_{\text{eff}}(\omega) = -\frac{L^2}{m\omega^3} + 2mg\lambda\omega$$

$$V'_{\text{eff}}(\omega_c) = 0 \Leftrightarrow \omega_c = \left(\frac{L^2}{2m^2g\lambda}\right)^{1/4}$$

$$E_c = V_{\text{eff}}(\omega_c) = \frac{L^2}{m\omega_c^2}$$



$$z = \lambda\omega^2$$

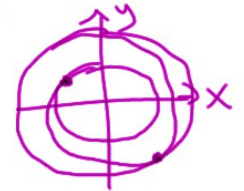
$$\vec{g} = -g\hat{z}$$

Αν $V_{\text{eff}}(\omega) \leq E$ μπορούμε να περιγράψω την κίνηση:

Για $E = E_c$ τότε ω πάντα κινείται κυκλικά σε κύκλο $\omega = \omega_c$



Για $E > E_c$ τότε $\omega_1 \leq \omega \leq \omega_2$ όπου $V_{\text{eff}}(\omega) = E$.



$$\dot{\phi} = \frac{L}{m\omega^2}$$

$$\Delta\phi \Big|_{\omega=\omega_1 \rightarrow \omega_2} = \int d\phi = \int_{\omega_1}^{\omega_2} \frac{\dot{\phi}}{\dot{\omega}} d\omega$$

$$\text{ητ } \dot{\phi} = \frac{L}{m\omega^2} \text{ και } \dot{\omega} = + \sqrt{\frac{2}{m(1+4\lambda^2\omega^2)} [E - V_{\text{eff}}(\omega)]}$$

Υπόθεση: Έστω αρχικά $\omega = \omega_0$ και $\bar{v} = v_0 \hat{\phi}$.

Ποια η v_0 ώστε το σύμα να φτάσει σε $\omega_{max} = 2\omega_0$;



Λύση:

$$L = m\omega_0 v_0, \quad E = \frac{mv_0^2}{2} + mg\lambda\omega_0^2$$

Στα άκρα της ακτινικής κίνησης $\dot{\omega} = 0 \Leftrightarrow V_{eff}(\omega) = E$



Πρέπει $V_{eff}(2\omega_0) = E$

$$\Delta \omega). \quad V_{eff}(2\omega_0) = V_{eff}(\omega_0) \Leftrightarrow \frac{L^2}{2m(2\omega_0)^2} + mg\lambda(2\omega_0)^2 = \frac{L^2}{2m\omega_0^2} + mg\lambda\omega_0^2$$

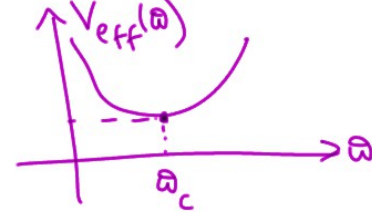
$$L = m\omega_0 v_0 \Leftrightarrow v_0 = \pm \omega_0 \sqrt{8g\lambda}$$

Υπόθεση: Για ποια v_0 η κίνηση είναι κυκλική; (Προσέγγιση $\omega = \omega_0 \hat{\phi}$
 $\bar{v} = v_0 \hat{\phi}$)

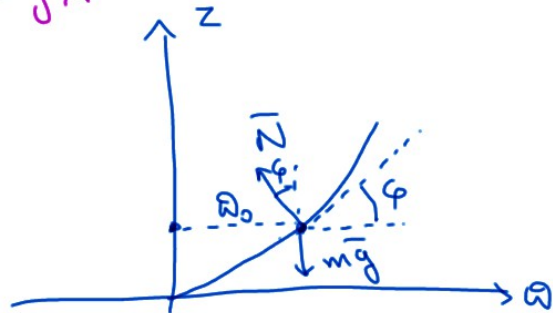
Δίνω: $L = m \omega_0 v_0$

Πρέπει $\omega_0 = \omega_c \Leftrightarrow \omega_0 = \left(\frac{L^2}{2m^2 g \lambda} \right)^{1/4} \Leftrightarrow L = \dots$

$$\omega_0^4 = \frac{m^2 \omega_0^2 v_0^2}{2m^2 g \lambda} \Leftrightarrow v_0 = \pm \sqrt{2 \lambda g \omega_0^2}$$



Αλλιώς:



$$\left. \begin{aligned} N_z &= mg \\ N_\omega &= m v_0^2 / \omega_0 \\ \bar{N} \text{ κάθετα στην επιφάνεια} \\ \tan \phi &= \frac{dz}{d\omega} = 2 \lambda \omega_0 = \frac{N_\omega}{N_z} \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$2 \lambda \omega_0 = \frac{m v_0^2 / \omega_0}{mg} \Leftrightarrow v_0 = \pm \sqrt{2 \lambda g \omega_0^2}$$

Μικρές ταλαντώσεις (δηλ. αποκλίσεις από την κυκλική ενομοιόμορφη κίνηση)

Με $q = \omega - \omega_c$ αναπτύσσω κατά Taylor το

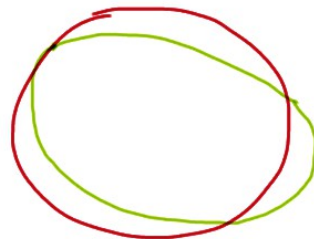
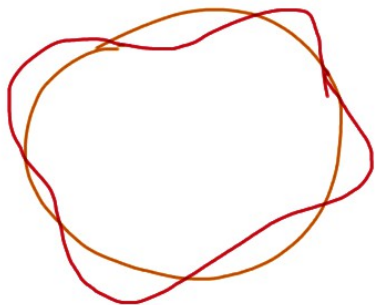
$$\frac{m \dot{\omega}^2}{2} (1 + 4\lambda^2 \omega^2) + V_{\text{eff}}(\omega) = E \quad \rightarrow$$

$$\frac{m \dot{q}^2}{2} (1 + 4\lambda^2 \omega_c^2) + V_{\text{eff}}(\omega_c) + \cancel{V'_{\text{eff}}(\omega_c) q} + \frac{1}{2} V''_{\text{eff}}(\omega_c) q^2 = E \quad \text{Ποσοστό} \quad \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow m \dot{q} \ddot{q} (1 + 4\lambda^2 \omega_c^2) + V''_{\text{eff}}(\omega_c) q \dot{q} = 0 \quad \dot{q} \neq 0 \quad \Leftrightarrow$$

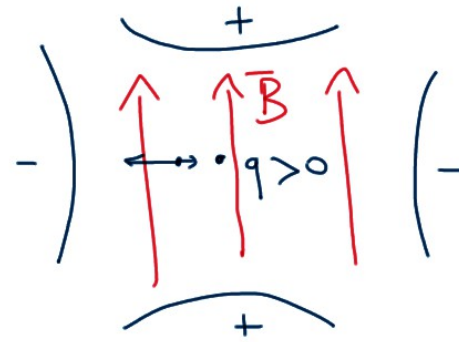
$$\ddot{q} + \omega^2 q = 0 \quad \mu\epsilon$$

$$\omega = \sqrt{\frac{V''_{\text{eff}}(\omega_c)}{m(1 + 4\lambda^2 \omega_c^2)}}$$



Penning trap:

Dehmelt (nobel 1989)



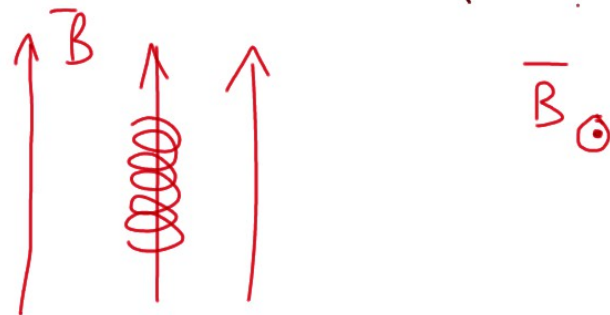
(To \vec{E} στο κενό δίνει σταθερή κίνηση

Απόδειξη:

κενό $\nabla \cdot \vec{E} = 0$ $\vec{E} = -\nabla\phi$
 $V = q\phi$

$$\nabla^2 V = 0 \Leftrightarrow \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0$$

Τον/άχιστον ένας όρος είναι αρνητικός, π.χ. $\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = 0$ 

$$\vec{F}_{\vec{B}} = q \vec{v} \times \vec{B}$$




Κίνηση φορτίου $q > 0$ σε ομογενές μαγνητικό πεδίο \vec{B} .

Λύση:

$$\vec{B} = B_0 \hat{z} \quad \mu\tau \quad B_0 > 0$$

$$m \dot{\vec{v}} = q \vec{v} \times \vec{B} \quad (*)$$

$$\omega = \frac{qB_0}{m}$$

$$\begin{cases} \dot{v}_x = \omega v_y & (1) \\ \dot{v}_y = -\omega v_x & (2) \\ \dot{v}_z = 0 & (3) \end{cases}$$

$$(3) \rightarrow v_z = \text{σταθ} = v_{||} \quad (3)' \quad \rightarrow \quad z = v_{||} t + z_0 \quad (3)''$$

$$(1) \rightarrow v_y = \frac{1}{\omega} \dot{v}_x \quad (1)'$$

$$(2) \xrightarrow{(1)'} \ddot{v}_x + \omega^2 v_x = 0 \Leftrightarrow v_x = v_{\perp} \sin(\omega t + \varphi_0) \quad (2)'$$

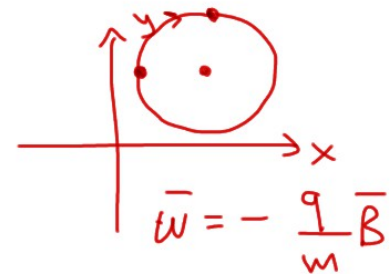
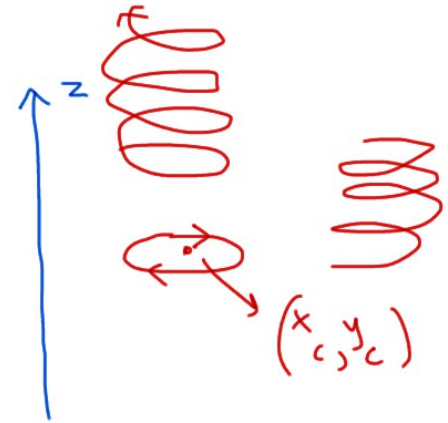
$$(1)' \rightarrow v_y = v_{\perp} \cos(\omega t + \varphi_0) \quad (1)''$$

$$\sqrt{v_x^2 + v_y^2} = v_{\perp}$$

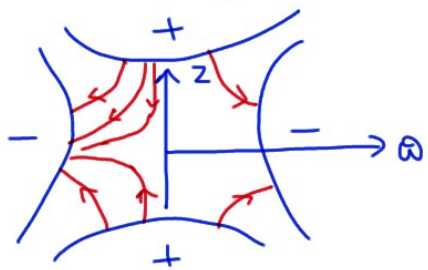
(το ημίτονο από το
οριζόντιο επιπέδου
 $\vec{v} \cdot \hat{z} \rightarrow \frac{mv_{\perp}^2}{2} = \text{σταθ}$)

$$(2)' \rightarrow x = x_c - \frac{v_{\perp}}{\omega} \cos(\omega t + \varphi_0), \quad (1)'' \rightarrow y = y_c + \frac{v_{\perp}}{\omega} \sin(\omega t + \varphi_0)$$

$$(x - x_c)^2 + (y - y_c)^2 = \left(\frac{v_{\perp}}{\omega}\right)^2 \quad \text{κύκλος με ακτίνα} \quad r_L = \frac{v_{\perp}}{\omega} = \frac{mv_{\perp}}{qB_0}$$



Penning trap: κινητά φορτίου q σε $\vec{E} = -\frac{m\omega_0^2}{q} z \hat{z} + \frac{m\omega_0^2}{2q} \omega \hat{\omega}$



$= -\nabla\phi, \phi = \frac{m\omega_0^2}{2q} \left(z^2 - \frac{\omega^2}{2} \right)$
 και $\vec{B} = B \hat{z}$

$m\vec{\alpha} = q\vec{E} + q\vec{v} \times \vec{B} \Leftrightarrow$

$q \begin{vmatrix} \omega \dot{\omega} \\ \dot{\omega} \\ 0 \end{vmatrix}$	$\hat{\omega} \begin{vmatrix} \dot{\phi} \\ \phi \\ 0 \end{vmatrix}$	$\hat{z} \begin{vmatrix} \dot{z} \\ z \\ B \end{vmatrix}$
--	--	---

 $\Leftrightarrow \begin{cases} m(\ddot{\omega} - \omega \dot{\phi}^2) = \frac{m\omega_0^2}{2} \omega + qB \omega \dot{\phi} & (1) \\ \frac{m}{\omega} \frac{d}{dt} (\omega^2 \dot{\phi}) = -qB \dot{\omega} & (2) \\ m \ddot{z} = -m\omega_0^2 z & (3) \end{cases}$

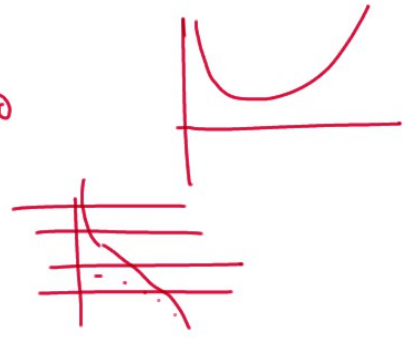
(3) $\rightarrow \ddot{z} + \omega_0^2 z = 0$ απροσκήτως ταλαντώσεις $z = z_{max} \cos(\omega_0 t + \phi_z)$

(2) $\rightarrow \frac{d}{dt} (m\omega^2 \dot{\phi}) = -qB \omega \dot{\omega} = -\frac{d}{dt} \left(qB \frac{\omega^2}{2} \right) \Leftrightarrow m\omega^2 \left(\dot{\phi} + \frac{qB}{2m} \right) = L = \text{σταθ}$

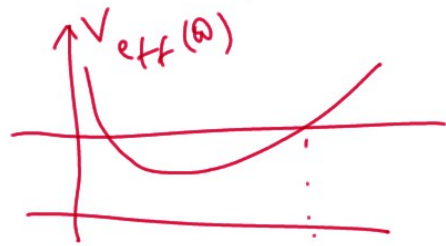
$\dot{\phi} = \frac{L}{m\omega^2} - \frac{qB}{2m}$ (2')

(1) (2') $\rightarrow m\ddot{\omega} = f(\omega) \quad f(\omega) = \frac{L^2}{m\omega^3} - \left(\frac{q^2 B^2}{4m} - \frac{m\omega_0^2}{2} \right) \omega$

$V_{eff}(\omega) = -\int f(\omega) d\omega = \frac{L^2}{2m\omega^2} + \frac{1}{2} \left(\frac{q^2 B^2}{4m} - \frac{m\omega_0^2}{2} \right) \omega^2 + \dots$



$$A_V \frac{q^2 B^2}{4m} - \frac{m\omega_0^2}{2} > 0 \Leftrightarrow |B| > \sqrt{2} \frac{m\omega_0}{|q|} \quad \text{επιτυγχάνεται παγίδευση}$$



Υπάρχει ω_{max} : $E = V_{eff}(\omega)$

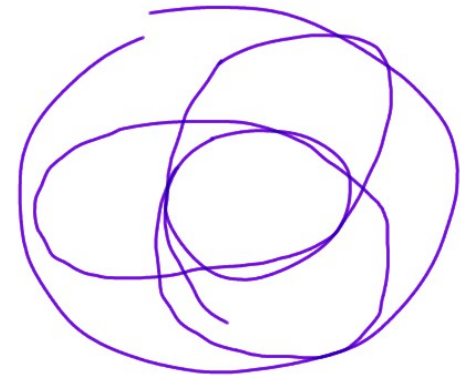
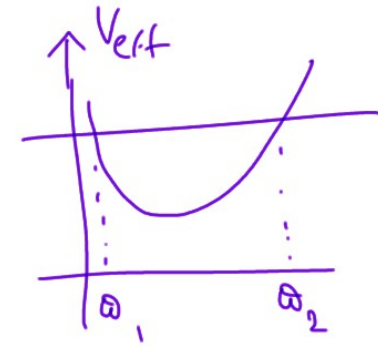
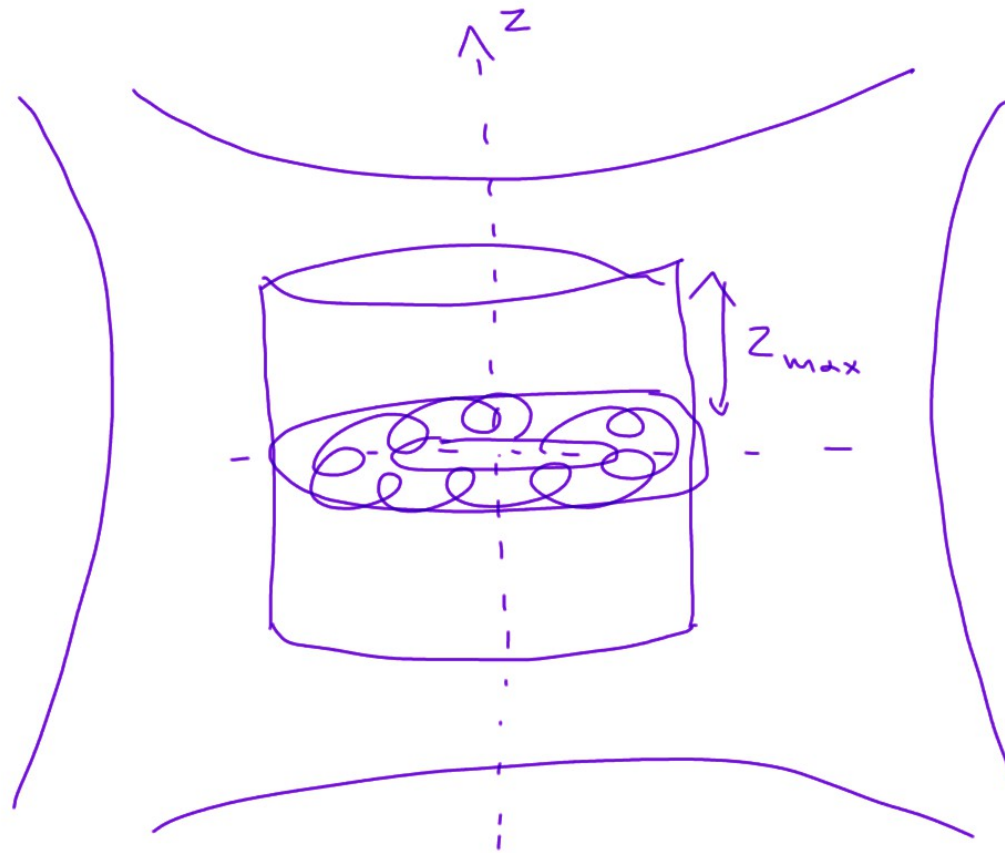
$$m\ddot{\omega} = f(\omega) \rightarrow \frac{m\dot{\omega}^2}{2} + V_{eff}(\omega) = E$$

Θα προσπαθήσουμε να βρούμε τα κεντρικά ως οφθαλμικά επίπεδα ω αν

$$\frac{mV^2}{2} + q\Phi = E' \quad \bar{V} = \dot{\omega}^2 + \omega\dot{\varphi}^2 + \dot{z}^2, \quad \Phi = \frac{m\omega_0^2}{2q} z^2 - \frac{m\omega_0^2}{4q} \omega^2$$

$$\frac{m\dot{\omega}^2}{2} + \underbrace{\frac{m\dot{\omega}^2\varphi^2}{2} - \frac{m\omega_0^2}{4q}\omega^2}_{\text{σταθ}} + \underbrace{\frac{m\dot{z}^2}{2} + \frac{m\omega_0^2}{2q}z^2}_{\text{σταθ}} = E'$$

$$V_{eff}(\omega) \quad \text{δίνω } \dot{\varphi} = \frac{L}{m\omega^2} - \frac{qB}{2m}$$



$$\int dt = \int \frac{d\theta}{\dot{\theta}} \Rightarrow t = t \int \frac{d\theta}{\sqrt{\frac{2}{m} [E - V_{\text{eff}}(\theta)]}}$$

$$\varphi = \int \dot{\varphi} dt = \int \frac{L}{m\omega^2} dt$$

